




ARAG Navigation Software

**OPROGRAMOWANIE WIELOPLATFORMOWE
DLA KOMPUTERA ZE ZINTEGROWANYM STEROWANIEM
GPS**

CE

Oprogramowanie wyd. 4.4.X

PROGRAMOWANIE I WYKORZYSTANIE

 = Ogólne zagrożenie = Ostrzeżenie

Niniejszy podręcznik zawiera informacje dotyczące programowania i wykorzystania oprogramowania zainstalowanego na następujących monitorach:

Bravo 400S

Delta80

Ninja

Należy zapoznać się z instrukcją obsługi wymienionych monitorów, aby uzyskać wszystkie zalecenia dotyczące zagrożeń i przewidzianego zastosowania.

UWAGA:

ARAG NAVIGATION SOFTWARE, POCZĄWSZY OD WERSJI OPROGRAMOWANIA 4.0.X I WYŻSZYCH, WSPIERA WYŁĄCZNIE POŁĄCZENIE Z CENTRALĄ IBX100.

1 Programowanie	5		
1.1 Przygotowanie do programowania	5		
1.2 Włączanie	5		
1.3 Wyłączanie	6		
1.4 Obsługa klawiszy do programowania	7		
2 Struktura menu	8		
3 Struktura menu	9		
4 Ustawienia podstawowe	10		
5 System podłączony do zewnętrznych komputerów	11		
6 Programowanie zaawansowane	12		
6.1 Sterowanie konfiguracjami.....	12		
6.2 Ograniczona konfiguracja urządzenia	13		
6.3 Ustawienia	14		
6.4 PODŁĄCZENIE DO URZĄDZENIA SYNCRO	14		
6.4.1 Stan	14		
6.5 Ustawienia IBX opryskiwacza	14		
6.5.1 Konfiguracje punktów opryskiwania	15		
• Wymiany dysz personalizowanych	16		
• Przerwy w wymianie dyszy	16		
• Ilość przerw	16		
• Typ dyszy	16		
• Natężenie przepływu wymiany	16		
6.5.2 Ustawienia belki / Konfiguracja sekcji.....	17		
• Odległość punktów opryskiwania	17		
• Numer sekcji	17		
• Sekcja 1 ÷ 13	18		
ZARZĄDZANIE SEKCJAMI	18		
• Stan aktywacji sekcji	18		
6.5.3 Przepływomierz	19		
• Typ	19		
• Stała	19		
• Minimalne natężenie przepływu	19		
• Maksymalne natężenie przepływu	19		
6.5.4 Przepływomierz napełniania	20		
• Typ	20		
• Stała	20		
• Minimalne natężenie przepływu	20		
• Maksymalne natężenie przepływu	20		
6.5.5 Czujnik ciśnienia.....	21		
• Stan	21		
• Typ	21		
• Maksymalne ciśnienie	21		
6.5.6 Zawory	22		
GŁÓWNY ZAWÓR	22		
• Typ (NOTATKA)	22		
• Zamykanie automatyczne sekcji (NOTATKA)	22		
• Automatyczne zamykanie głównego zaworu	22		
6.5.7 Zawory	23		
GŁÓWNY ZAWÓR	23		
• Typ (NOTATKA)	23		
• Zamykanie automatyczne sekcji	23		
• Automatyczne zamykanie głównego zaworu	23		
• Czas interwencji	24		
ZAWÓR REGULACYJNY CIŚNIENIA.....	24		
• Kierunek regulacji	24		
• Typ (NOTATKA)	25		
• Typ	25		
• Czas zamykania	25		
• Czas otwierania	25		
ZAWORY SEKCYJNE	25		
ZAWORY SEKCYJNE	25		
6.5.8 Dane dyszy.....	26		
• Natężenie przepływu	26		
• Ciśnienie	26		
• Ciśnienie minimalne	26		
• Maksymalne ciśnienie	26		
6.5.9 Dane dysz „Fence”.....	27		
• Natężenie przepływu	27		
• Ciśnienie	27		
6.5.10 Czujnika koła	28		
• Stała	28		
6.5.11 Obrotomierz.....	28		
• Stan	28		
• Stała	28		
• Minimalna prędkość obracania	28		
• Maksymalna prędkość obracania	28		
6.5.12 Zbiornik.....	29		
• Rezerwa	29		
• Pojemność	29		
• Rezerwa	30		
• Profil cysterny	30		
6.5.13 Alarmy	31		
ALARMY DYSZ	31		
• Kontrola zużycia dysz	31		
• Granica procentowa zużycia dysz	31		
• Alarm minimalnego ciśnienia	31		
• Alarm maksymalnego ciśnienia	31		
ALARMY PRZEPLŹYWOMIERZA	32		
• Alarm minimalnego natężenia przepływu	32		
• Alarm maksymalnego natężenia przepływu	32		
ALARMY OBROTOMIERZA	32		
• Alarm minimalnej prędkości	32		
• Alarm maksymalnej prędkości	32		
6.5.14 Parametry pracy	33		
GRANICA OPRYSKIWANIA	33		
• Ograniczenie prędkości pracy	33		
• Minimalna prędkość opryskiwania	33		
• Ograniczenie ciśnienia pracy	33		
• Minimalne ciśnienie regulacji	33		
• Mnożnik popr. nat.przepł.	33		
• Mnożnik poprawkowy poziomu	33		
ZARZĄDZANIE AUTOMATYCZNE SEKCJAMI	34		
• Granica zachodz.na siebie sekcji	34		
• Granica zachodz.na siebie obwodu	34		
• Opóźnienie zamykania opryskiwania	35		
• Wyprzedzenie otwarcia opryskiwania	35		
AUTOMATYCZNA REGULACJA STEROWANIA.....	36		
• Regulowania położenia zaworu	36		
• Granica natężenia przepływu	36		
• Czas aktywacji	36		
KIEROWANIE.....	37		
• Promień skrętu	37		
• Kompensacja odl. Linii odnies.	37		
6.5.15 Urządzenia oświetlające	38		
6.5.16 Kalibracja urządzenia	38		
SYSTEM SELETRON	38		
• Usunięcie numerów identyfikacyjnych	38		
CZUJNIKI	39		
• Ustawienie zera czujnika ciśnienia	39		
• Wartość zerowa cysterny	39		
• Kalibracja profilu cysterny	40		
6.6 Ustawienia IBX	41		
6.6.1 Odblokowanie funkcji IBX100-Hydraulic.....	41		
6.6.2 BLC.....	41		
6.6.3 TTC.....	41		
6.7 Ustawienie joysticka	42		
6.7.1 Joystick „Explorer”.....	42		
• Numer stron	42		
• Konfiguracja klawiszy joysticka	42		
6.8 GEOMETRIA PRZYRZĄDU (MASZYNA Z PRZYRZĄDEM CIĄGNIONYM/PRZEWOŻONYM).....	45		
6.8.1 Ustawienia geometrii (PRZYRZĄD CIĄGNIONY)	45		
6.8.2 Ustawienia geometrii (PRZYRZĄD PRZEWOŻONY).....	46		
6.9 USTAWIENIA ODBIORNIKA GPS	47		
6.9.1 Kompensacja nachylenia.....	47		
6.9.2 Typ korekcji.....	47		
6.9.3 Alarm HDOP.....	48		
6.9.4 Zaawansowane dane odbiornika.....	48		
6.9.5 Aktualizacja odbiornika - TYLKO dla odbiorników linii Smart48	48		
6.9.6 Minimalna jakość - TYLKO dla odbiorników NMEA / A100	48		
6.9.7 Baudrate - TYLKO dla odbiornika NMEA	48		

6.10	JAZDA SAMODZIELNA	49	10	Menu „Home”	79
6.10.1	Konfiguracja kierowania	49	10.1	F1 Kontynuuj ostatnią pracę	80
6.11	USTAWIENIA ZAAWANSOWANE CIĄGNIKA	50	10.2	F2 Zapisywanie pracy	81
6.11.1	Kamera	50	10.3	F3 Nowa praca	82
6.11.2	Ustawienia geometrii (SAMOBIEŻNY Z BELKĄ TYLNA)	50	10.4	F4 Zarządzanie pamięciami	83
6.11.3	Ustawienia geometrii (SAMOBIEŻNY Z BELKĄ PRZEDNIA)	51	10.4.1	Jobs export	84
6.11.4	Ustawienia geometrii (TRAKTOR PRZYRZĄDEM PRZEWOŻONYM/CIĄGNIONYM)	51	• Format KML na USB / Format KML na karcie SD	84	
6.12	UŻYTKOWNIK	52	• Format SHAPE na USB / Format SHAPE na karcie SD	84	
	SYGNALIZACJA DŹW. ALARMÓW	52	• Dane teksowe na USB1	84	
6.12.1	Alarmy dźwięk.krytyczne	52	• Screenshots na USB / Screenshots na kartę SD	84	
6.12.2	Alarmy dźwiękowe niskiego priorytetu	52	10.4.2	Backup	85
6.12.3	Info o sygnal.dźwięk.	52	• Utwórz plik backup na USB / Utwórz plik backup na karcie SD	85	
6.12.4	Uwaga skręt	53	• Załadować plik backup z USB1 / Załadować plik backup z karty SD	86	
6.12.5	Głośność alarmów	53	• Usuń wszystkie pliki backup z USB / Usuń wszystkie pliki backup z karty SD	86	
	KIEROWANIE	53	10.4.3	Usunięcia z pamięci wewnętrznej	87
6.12.6	Tolerancja odchylenia	53	10.4.4	Licencje open source	87
6.12.7	Konfiguracja wyświetlonych danych	54	10.4.5	Kopiuje pliki w pamięci wewnętrznej	87
	ZARZĄDZANIE PODŚWIETLANIEM	55	10.4.6	Aktualizacja urządzeń zdalnych	88
6.12.8	Podświetlenie	55	• Aktualizacja firmware monitora	88	
6.12.9	Wygaszanie	55	10.5	F5 Ładuj pracę	90
6.12.10	Jasność LED przełączników	55	10.6	F5 Ładuj pracę	91
	PREFERENCJE	55	10.7	F6 Info / Alarmy	92
6.12.11	Ładowanie selektywne cyklu pracy	55	11	Menu pracy	93
6.13	OPCJE OGÓLNE	56	11.1	Syncro	94
6.13.1	Język	56	11.2	Zbiornik	95
6.13.2	Jednostka miary	56	11.3	Mapy zadanego przebiegu	96
6.13.3	Nabycie daty i godziny GPS	57	11.4	Podświetlenie belki	97
6.13.4	Data i godzina	57	11.5	Dane pracy	98
6.13.5	Okres próbkowania	58	11.6	Dane pracy	99
6.13.6	GSM	60	11.7	Kamera	100
• GSM		60	11.8	Widok ogólny	101
• SIM PIN		60	11.9	Mrugająca	103
• APN		60	11.10	Dane GPS	104
6.14	POMOC ZDALNA	60	11.11	Menu	105
7	Obsługa	61	11.11.1	Źródło prędkości	105
7.1	Elementy sterownicze	61	• GPS	105	
7.2	Przełączniki do sterowania zaworów hydraulicznych	62	• Czujnika koła	105	
7.3	Przełączniki do funkcjonowania zaworów w zespole sterowania	62	• GPS i czujnik koła	105	
7.3.1	Przełączniki ze sterowaniem od 1 do 7 sekcji	62	• Symulacja	105	
7.3.2	Przełączniki sterowania sekwencyjnego (do 13 sekcji)	62	11.12	Stan urządzenia	106
7.3.3	Przełączniki ze sterowaniem sekwencyjnym + przełącznik centralny (aż do 13 sekcji)	63	LICZNIKI WYNIKÓW URZĄDZENIA	106	
7.4	Funkcja „Buffer Zone” włączona	64	• Stan systemu Seletron	106	
7.4.1	Funkcja „Fence nozzle” włączona	65	SYSTEM SELETRON	106	
7.5	Strona jazdy	66	SYGNAŁY ZEWNĘTRZNE	107	
7.6	Obrabiamy pole	67	SYGNAŁ TABLICY PRZEŁĄCZNIKÓW	107	
7.7	Strona jazdy	69	SYGNAŁ JOYSTICKA	107	
7.8	Obrabiamy pole	70	WERSJE FIRMWARE	107	
8	Funkcje automatyczne	72	DANE ZASILANIA	107	
9	Funkcje automatyczne	73	STATUS PAMIĘCI	107	
9.1	Jak funkcjonuje automatyczny wybór dysz (system SELETRON)	74	11.13	SkyGuide	108
9.2	F4 Automatyczny wybór dysz ON/OFF	75	11.13.1	Kalibracja punktu początkowego	109
9.3	F1/F3/F5/F7 Wybór ręczny dysz	75	11.13.2	Kalibracja korekcji	109
9.4	Regulacja dystrybucji	76	11.13.3	Reset punktu początkowego	110
9.5	F2 Regulacja automatyczna ON/OFF	76	11.13.4	Pokazuje linię powrotu do punktu początkowego	110
9.6	Import i użycie mapy recepturowej	76	11.13.5	Okres wstępnego ostrzeżenia	110
9.7	Zarządzanie sekcjami belki	77	12	Podłączenie Seletron	111
9.8	F6 Automatyczne zarządzanie sekcjami ON/OFF	78	12.1	Operacje wstępne	113
			12.2	Wymiana Seletron	113
			13	Funkcje robocze	115
			13.1	F1 Dozowanie	116
			13.2	F2 Tryb jazdy	117
			13.3	F3 Zaznaczenie punktów	118
			13.3.1	F1 Przerwa	118
			13.3.2	F3/F5/F7 Zaznacz ogólny punkt	118
			13.4	F4 Strefa	119
			13.5	F5 Powrót do przerwy	120
			13.6	F6 Wyrównaj	121
			13.7	F7 Nowy AB	122
			13.8	F8 Wyświetlacz	123
			13.8.1	F2 Aspekt ciągnika	123
			13.8.2	F4 Wygląd zabiegu	124
			13.8.3	F6 Wizualizacja dzienna/nocna	124
			13.8.4	F8 Wizualizacja 2D/3D	124

1 PROGRAMOWANIE

1.1 Przygotowanie do programowania

Przed przystąpieniem do programowania komputera, sprawdzić:

- prawidłowe zamontowanie wszystkich komponentów (zespół sterowania i czujniki);
- podłączenie zasilania;
- podłączenie do komponentów (zespół sterowania i czujniki).

Błędne podłączenie komponentów instalacji lub użycie komponentów różnych od tych zalecanych może uszkodzić urządzenie lub komponenty.

UWAGA: NIE PODŁĄCZAĆ ŁĄCZNIKÓW DO OPRAW DYSZ SELETRON. PODŁĄCZENIE ELEKTRYCZNE SELETRON MUSI BYĆ WYKONANE PÓŹNIEJ, WYŁĄCZNIE PODCZAS PROCEDURY ROZPOZNAWCZEJ (rozdz. 12 Podłączenie Seletron).

1.2 Włączanie

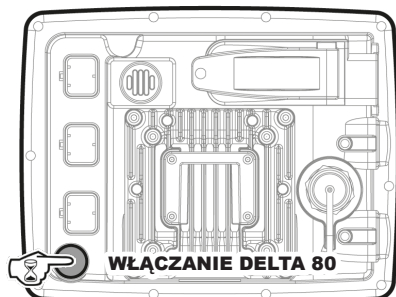


Fig. 1 WŁĄCZANIE BRAVO 400S / NINJA

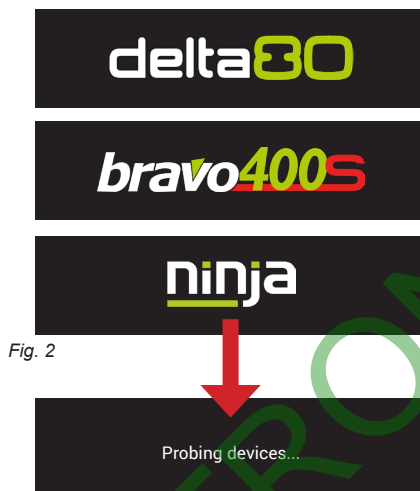


Fig. 2

Fig. 4

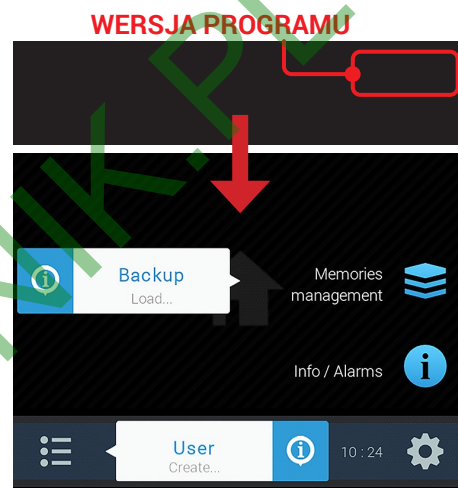


Fig. 3

Trzymać wciśnięty klawisz włączania przez 3 sekundy: po kilku sekundach monitor wyświetli stronę Fig. 2.

Natychmiast po tym zostanie wykonana weryfikacja systemu, która wykrywa zgodność podłączonych zdalnych urządzeń i wersji oprogramowania (Fig. 4).

Jako ostatnia pojawi się wersja oprogramowania monitora, a następnie strona „Home” (Fig. 3).

AUTOMATYCZNE WYKRYWANIE PO WŁĄCZENIU SYSTEMU

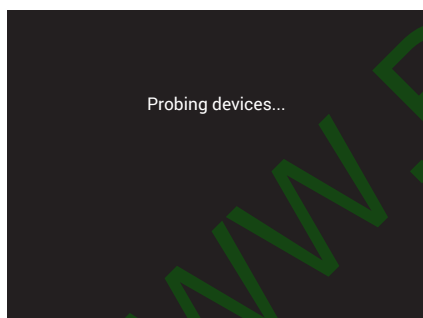


Fig. 5

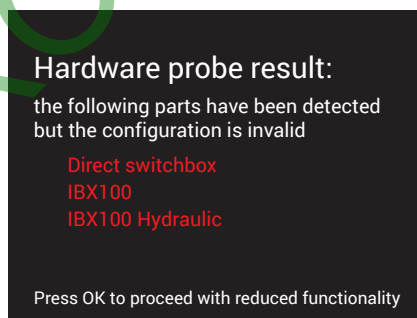


Fig. 6

1 ZGODNOŚĆ ZDALNYCH URZĄDZEŃ

Ekran Fig. 6 wskazuje, że zestawienie podłączonych urządzeń nie zostało przewidziane w systemie. Sprawdź, czy podłączone urządzenia są odpowiednie.

2 AKTUALIZACJA ZDALNYCH URZĄDZEŃ

Ekran Fig. 7 wskazuje, że system wykrył niezaktualizowane urządzenie (na przykładzie jest to jednostka hydrauliczna).

Nacisnąć **OK** w celu wykonania aktualizacji. Po zakończeniu procedury nacisnąć **OK** aby uruchomić ponownie system.

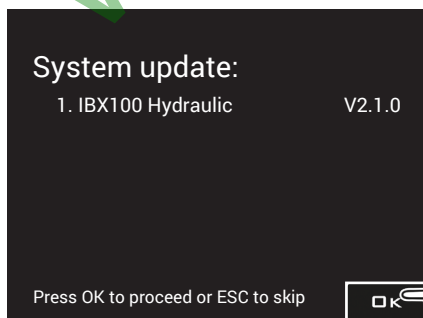


Fig. 7

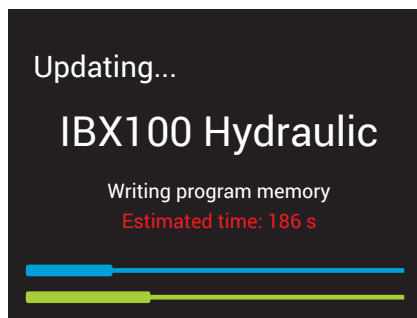


Fig. 8

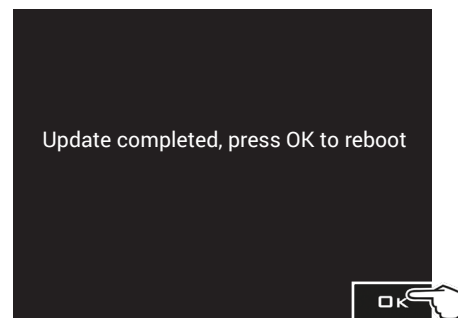


Fig. 9

UWAGA: NACIŚNIĘCIE KLAWISZA Esc UNIEMOŻLIWIA AKTUALIZACJĘ I BLOKUJE URZĄDZENIE.

PRZED WŁĄCZENIEM URZĄDZENIA

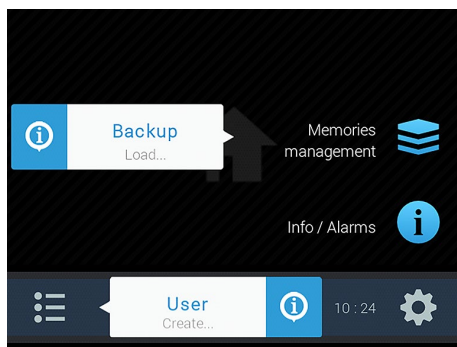


Fig. 10

Przy pierwszym włączeniu, po sprawdzeniu systemu, monitor przechodzi bezpośrednio na stronę „Home” (Fig. 10).
Ustawić język użytkownika monitora.

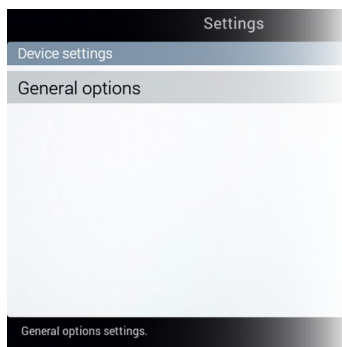


Fig. 11

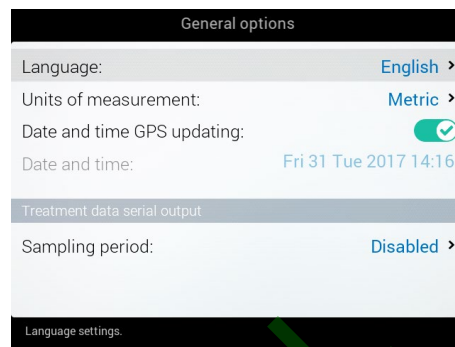


Fig. 12

USTAWIENIE JĘZYKA UŻYTKOWNIKA

- Na stronie „Home” (Fig. 10) nacisnąć **FB** w celu dostępu do menu **Settings** (Fig. 11).
- Wybrać pozycję **General options > Language** i ustawić język użytkownika monitora.
- Nacisnąć **ESC** i wrócić do menu "Home".

Przystąpić do podstawowych ustawień urządzenia (rozdz. 4).

ZWYKŁE WŁĄCZENIE

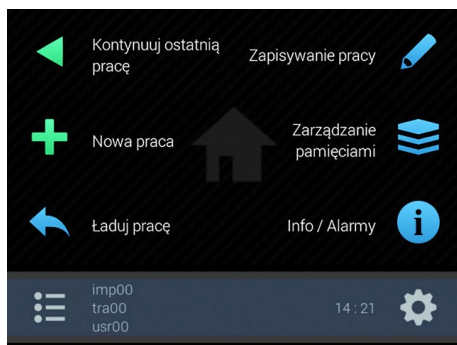


Fig. 13

Po sprawdzeniu systemu, monitor przechodzi bezpośrednio na stronę „Home” (Fig. 13).
Przystąpić do podstawowych ustawień urządzenia (rozdz. 4).

1.3 Wyłączenie

Przytrzymać wciśnięty klawisz wyłączenia (Fig. 14) aż do chwili, kiedy pojawi się komunikat o wyłączeniu (Fig. 15), po czym zwolnić go.

Teraz nacisnąć klawisz \square aby potwierdzić wyłączenie lub klawisz **ESC** aby je anulować.

NIE NALEŻY DŁUGO PRZYTRZYMYWAĆ KLAWISZA WYŁĄCZANIA (Fig. 16).

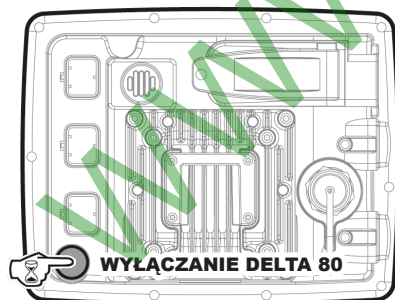


Fig. 14 **WYŁĄCZANIE**
BRAVO 400S / NINJA

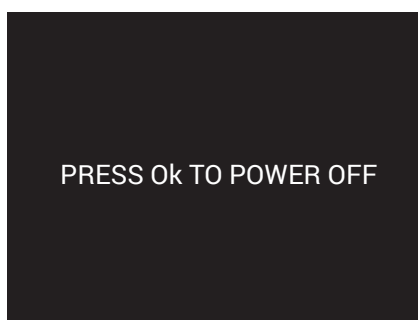


Fig. 15

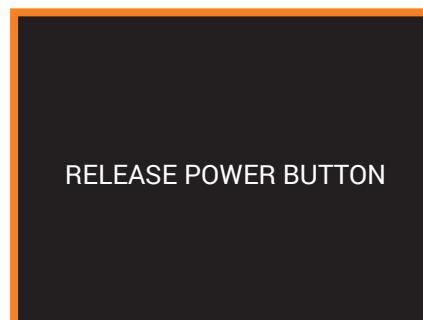


Fig. 16



Podczas wyłączenia monitor zapamiętuje automatycznie wykonywany cykl pracy: **NIE** wciskać żadnego innego klawisza i **NIE** odłączać zasilania dopóki wyświetlacz monitora nie zgaśnie.

UWAGA: używać **ZAWSZE** specjalnego klawisza w celu wyłączenia urządzenia; w przeciwnym razie **WSZYSTKIE** dane dotyczące zabiegów i programowania zostaną utracone.

1.4 Obsługa klawiszy do programowania

WYBÓR I DOSTĘP DO POZYCJI MENU

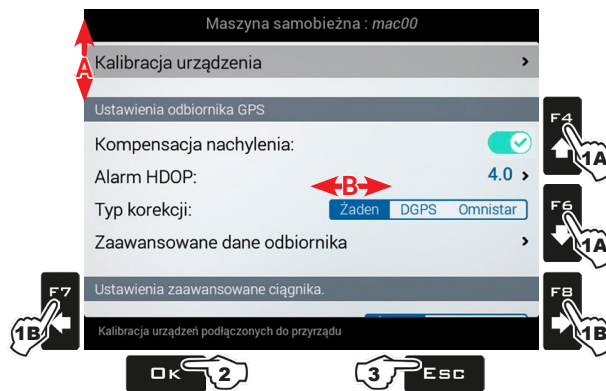


Fig. 17

1A Naciskać kolejno w celu przejścia z jednej pozycji na drugą (GÓRA / DÓŁ).
Wybrana pozycja jest podkreślona na szaro (A).

1B Naciskać kolejno w celu przechodzenia między dostępnymi pozycjami (PRAWO / LEWO).
Wizualizacje (B):

Zaden DGPS Omnistar Wybrana opcja jest podkreślona na niebiesko.

✔ Opcja aktywna

✘ Opcja nieaktywna

2 Nacisnąć w celu uzyskania dostępu do wybranej pozycji lub w celu zatwierdzenia zmiany.

3 Nacisnąć w celu wyjścia ze strony lub w celu wyjścia bez zatwierdzenia zmiany.

WPROWADZENIE WARTOŚCI NUMERYCZNEJ

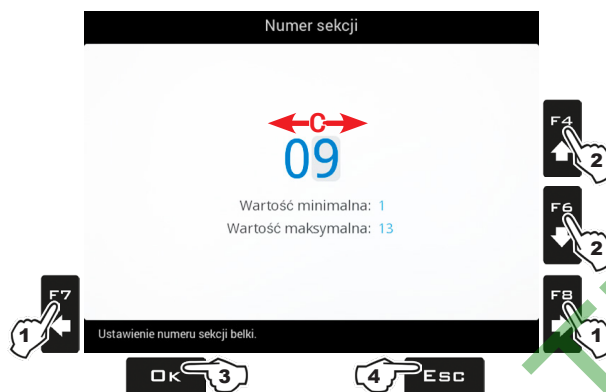


Fig. 18

1 Nacisnąć w celu przestawiania kursora (C) między liczbami

2 Nacisnąć w celu zmiany liczby podkreślonej przez kursor (zwiększanie, zmniejszanie)

3 Nacisnąć w celu zatwierdzenia danej

4 Nacisnąć w celu wyjścia ze strony lub w celu wyjścia bez zatwierdzenia zmiany

WPROWADZENIE TEKSTU

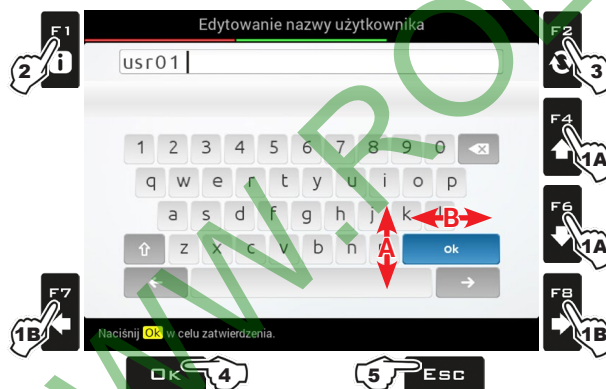


Fig. 19

Legenda:

usr01 |
Wpisana Kursor
nazwa

ok
Wybrany znak

← →
Przesuwają kursor między
znakami nazwy

↑
Uaktywnia / wyłącza duże
litery

⌫
Usuwa znak przed
kursorem

ok
Zapisuje wprowadzony
tekst

1A Naciskać kolejno w celu wybrania znaku do wprowadzenia (GÓRA / DÓŁ).

1B Naciskać kolejno w celu wybrania znaku do wprowadzenia (W PRAWO / W LEWO).

Nacisnąć w celu:

2 zatwierdzenia wybranego znaku.

2 usunięcia znaku przed kursorem

(gdy został wybrany symbol „⌫”)

2 zapisania wprowadzonego tekstu

(gdy został wybrany symbol „ok”)

3 usunięcia znaku przed kursorem

4 zapisania wprowadzonego tekstu

(gdy jest wybrany symbol „ok”)

5 wyjścia ze strony bez zatwierdzenia zmiany

Ramka w dolnej części strony reasumuje w skrócie obsługę klawiszy podczas programowania.

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 F8 Przesuw
(LW / PR)

F4 F6 Przesuw
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

ESC Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej

Par.
1.4

2 STRUKTURA MENU

Przy pierwszym włączeniu, wykonać podstawowe ustawienia urządzenia (rozdz. 4). Następnie, za pomocą klawisza F7 wystarczy wybrać wstępnie wykonane ustawienia.



roz. 4
Ustawienia podstawowe

Utwórz / Wprowadź ustawienia*:
Użytkownik („usrxx”)
Konfiguracja („macxx”, „impxx”, „traxx”)

Zarządzanie konfiguracjami	
Najnowsze	
tra00 / imp00	
mac00	
Utwórz nowy	
Użytkownik	➤
Konfiguracja	➤
Kopiuj	➤
Zaladuj	
Utworzenie nowego użytkownika.	

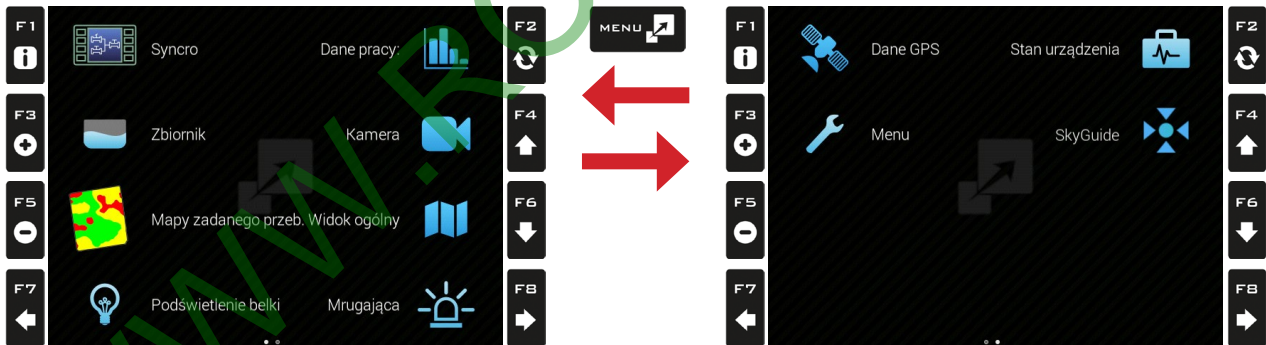
* Typ wyświetlonej konfiguracji zmienia się w oparciu o typ ustawionej instalacji (rozdz. 4):
- konfiguracja typu "macxx" jest powiązana z maszynami samobieżnymi,
- konfiguracje typu "impxx" i "traxx" są powiązane z maszynami z przyrządem ciągnionym lub przewożonym ("impxx" dla przyrządu, "traxx" dla ciągnika)

roz. 6
Programowanie zaawansowane

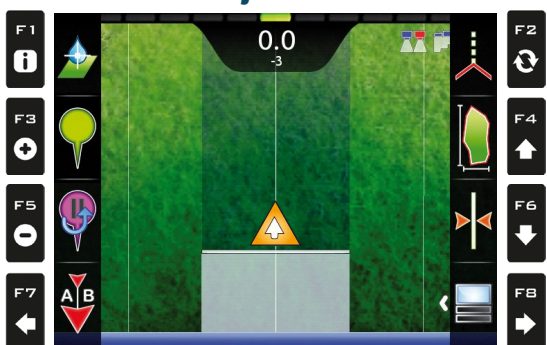
Zmień utworzone konfiguracje* (rozdz. 4).
Programowanie systemu.

Ustawienia	
Ustawienia przyrządu	
Przyrząd	imp00 >
Ciągnik	tra00 >
Użytkownik	usr00 >
Opcje ogólne	>
Ustawienia przyrządu	

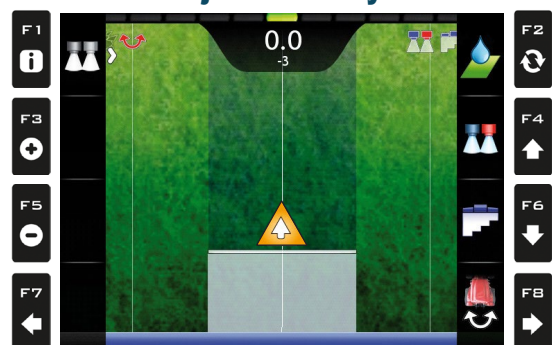
roz. 11
Menu pracy



roz. 13
Funkcje robocze



roz. 9
Funkcje automatyczne



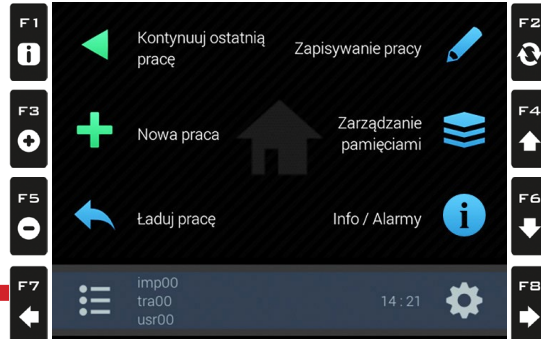


3 STRUKTURA MENU

Przy pierwszym włączeniu, wykonać podstawowe ustawienia urządzenia (rozdz. 4).
Następnie, za pomocą klawisza F7 wystarczy wybrać wstępnie wykonane ustawienia.

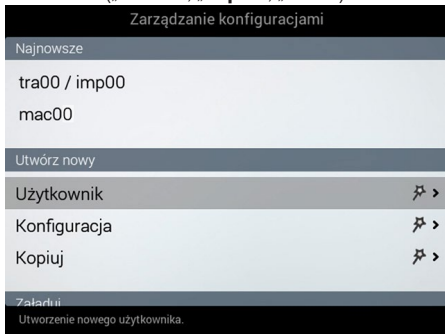


rozdz. 10 Menu „Home”



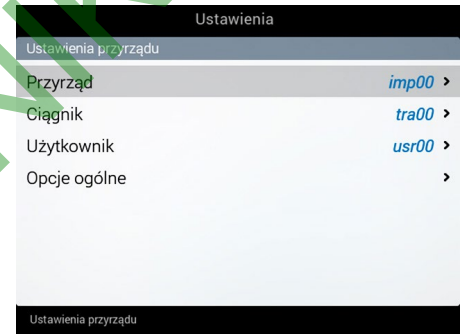
rozdz. 4 Ustawienia podstawowe

Utwórz / Wprowadź ustawienia*:
Użytkownik („usrxx”)
Konfiguracja („macxx”, „impxx”, „traxx”)



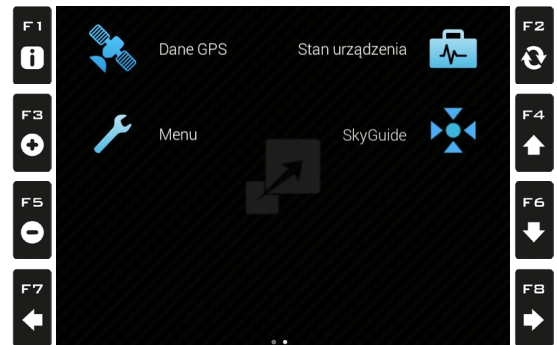
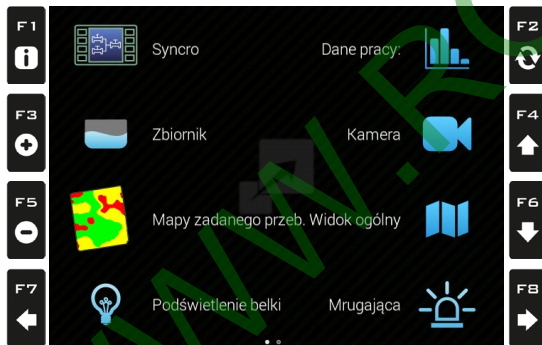
rozdz. 6 Programowanie zaawansowane

Zmień utworzone konfiguracje*(rozdz. 4).
Programowanie systemu.

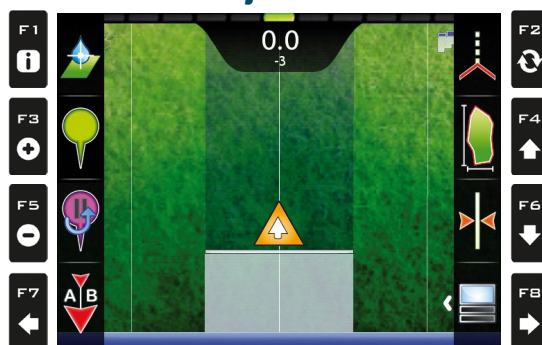


* Typ wyświetlonej konfiguracji zmienia się w oparciu o typ ustawionej instalacji (rozdz. 4):
- konfiguracja typu "macxx" jest powiązana z maszynami samobieżnymi,
- konfiguracje typu "impxx" i "traxx" są powiązane z maszynami z przyrządem ciągnionym lub przewożonym ("impxx" dla przyrządu, "traxx" dla ciągnika)

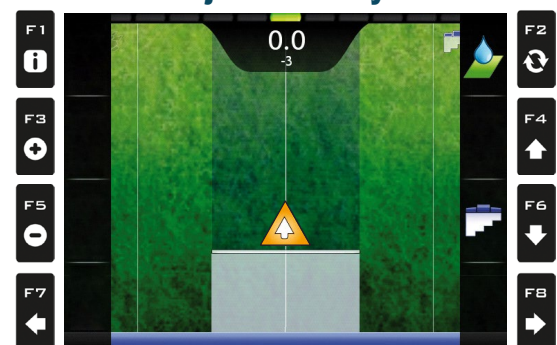
rozdz. 11 Menu pracy



rozdz. 13 Funkcje robocze



rozdz. 8 Funkcje automatyczne



4 USTAWIENIA PODSTAWOWE

PIERWSZE WŁĄCZENIE - USTAWIENIA

W przypadku posiadania pliku konfiguracji (Backup), prawidłowo zapisanego na pendrive'ie / karcie SD, nacisnąć **F4 (A)** na Fig. 20 i wykonać czynności wymienione w ust. 10.4.2.

WE WSZYSTKICH INNYCH PRZYPADKACH NACISNĄĆ **F7 (B)**: ZAPISZ UŻYTKOWNIKA I KONFIGURACJĘ MASZYNY; NASTĘPNIE OD RAZU URUCHOM PROGRAMOWANIE NADZOROWANE ZA POMOCĄ KLAWISZA FB (Fig. 22 lub Fig. 23).

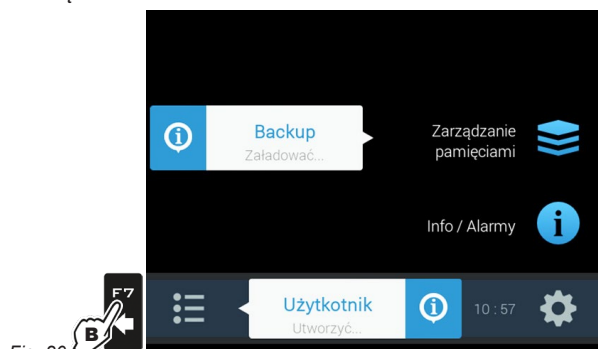
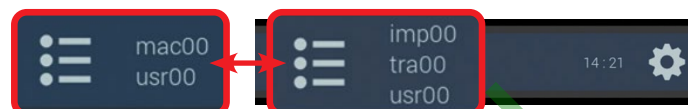


Fig. 20



USTAWIENIA AKTYWNE NA ZAKOŃCZENIE PROGRAMOWANIA NADZOROWANEGO



maszyna samobieżna

maszyna z przyrządem ciągniętym / przewożonym

Fig. 21

3 PROGRAMOWANIE NADZOROWANE

Poniżej dwa przypadki:

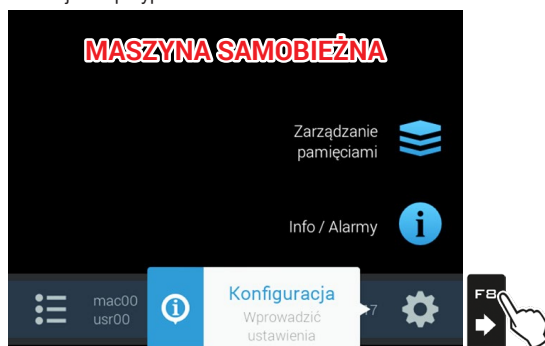


Fig. 22

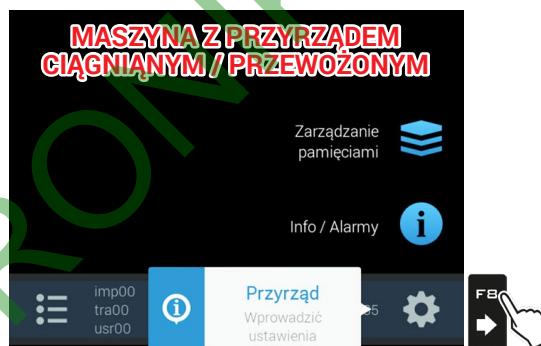


Fig. 23

PROGRAMOWANIE NADZOROWANE - MENU

PODSTAWOWE USTAWIENIA PRZYRZĄDU / URZĄDZENIA SAMOBIEŻNEGO

• RODZAJ PRZYRZĄDU

Opryskiwacz (Seletron): instalacja z zaworami Seletron.

Opryskiwacz (Elektrozawory): instalacja z elektrycznymi zaworami - z motoreduktorem.

• GŁÓWNY ZAWÓR

Typ głównego zaworu sterowniczego zainstalowanego na zespole sterowania:

Żaden

2-drożny (zawór spustowy)

3-drożny (zawór główny)

• TYP PUNKTU OPRYSKIWIANIA

Typ Seletron: pojedynczy, podwójny, poczwórny

• CZUJNIK DO OBLICZANIA NATĘŻENIA PRZEPŁYWU

Typ urządzenia używany do obliczenia wydatkowania:

Przepływomierz

Czujnik ciśnienia: zmierzone ciśnienie jest używane do obliczenia dozowania.

Obydwa: w granicach roboczych komputer używa przepływomierza, poza granicami jest zastosowany czujnik ciśnienia, TYLKO jeżeli jest odpowiednio skonfigurowany.

• DYSZE KOŃCOWE

Żaden

Dysze dla „Buffer zone”: umożliwia rozpoczęcia użytkowania dysz w powiązaniu z „Buffer zone”, patrz par. "7.4 Funkcja „Buffer Zone” włączona" na stronie 64.

Dysze typu „Fence”: umożliwia rozpoczęcia użytkowania dysz „Fence” patrz par. "7.4.1 Funkcja „Fence nozzle” włączona" na stronie 65.

• ŹRÓDŁO POZIOMU CYSTERNY

Typ urządzenia używany do odczytu poziomu cysterny:

Ręczny: brak podłączonego urządzenia

Przepływomierz napełniania

Czujnik poziomu cysterny

USTAWIENIA KIEROWANIA / PODSTAWOWE USTAWIENIA CIĄGNIKA

• **JAZDA SAMODZIELNA:** jednostka sterująca kierowania automatycznego.

ECU-S1: jednostka sterująca ARAG kod 4679100

Polaris: jednostka sterująca ARAG kod 46795x1

Żaden

• ODBIORNIK GPS

Smart-AG

Smart 7

Smart 6

Smart 2

AgStar

Atlas

: odbiorniki ARAG kod 467016xx.



AT100: odbiornik ARAG kod 520100.693.

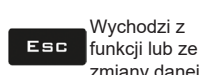
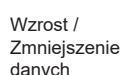
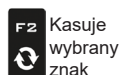
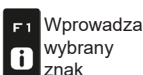
NMEA: wszystkie odbiorniki GPS z protokołem NMEA183 i o następujących charakterystykach:

- Komunikat GGA przy 10 Hz i dane szerokości i długości geograficznej z co najmniej 6 dziesiętnymi.
- Komunikat VTG przy 10 Hz.
- Komunikat ZDA przy 0.1 Hz.
- Port szeregowy 57600 bps, n, 8, 1.

Demo: monitor symuluje kierowanie.

Żaden

ZAKOŃCZYŁEŚ WYKONANIE PODSTAWOWYCH USTAWIEŃ. NASTĘPNIE WYKONAĆ PROGRAMOWANIE ZAAWANSOWANE, OPISANE W ROZ. 6. System przydziela monitorowi TYLKO menu właściwe dla odpowiednich ustawień.



5 SYSTEM PODŁĄCZONY DO ZEWNĘTRZNYCH KOMPUTERÓW

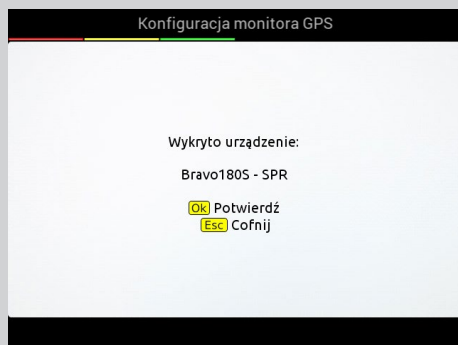
Aplikacja wykrywa i steruje połączeniem do zewnętrznych komputerów serii Bravo 180S, Bravo 300S i Alfa 350, zaktualizowanych w sposób kompatybilny. W tym trybie system:

- odbiera stan sekcji z podłączonego komputera
- pozwala na włączenie automatycznego zamknięcia zaworu głównego (komputery zewnętrzne z bezpośrednim połączeniem)
- pozwala na włączenie automatycznego zamknięcia sekcji (komputery zewnętrzne z połączeniem RCU)
- steruje zmiennym zastosowaniem za pomocą map zadanego zabiegu.

Aby włączyć ten tryb, należy przeprowadzić programowanie nadzorowane („Ustawienia podstawowe” na stronie 10).

PROGRAMOWANIE NADZOROWANE - MENU**PODSTAWOWE USTAWIENIA PRZYRZĄDU / URZĄDZENIA SAMOBIEŻNEGO**

Poniższy ekran pokazuje, że system wykrył połączenie z komputerem zewnętrznym. Nacisnąć **OK** aby włączyć konfigurację.

**USTAWIENIA KIEROWANIA / PODSTAWOWE USTAWIENIA CIĄGNIKA**

• **JAZDA SAMODZIELNA:** jednostka sterująca kierowania automatycznego.
ECU-S1: jednostka sterująca ARAG kod 4679100
Polaris: jednostka sterująca ARAG kod 46795x1
Żaden

• **ODBIORNIK GPS**
Smart-AG
Smart 7
Smart 6
Smart 2



: odbiorniki ARAG kod 467016xx.



A100: odbiornik ARAG kod 520100.693.

NMEA: wszystkie odbiorniki GPS z protokołem NMEA183 i o następujących charakterystykach:

- Komunikat GGA przy 10 Hz i dane szerokości i długości geograficznej z co najmniej 6 dziesiętnymi.
- Komunikat VTG przy 10 Hz.
- Komunikat ZDA przy 0.1 Hz.
- Port szeregowy 57600 bps, n, 8, 1.

Demo: monitor symuluje kierowanie.

Żaden

ZAKOŃCZYŁEŚ WYKONANIE PODSTAWOWYCH USTAWIENI. NASTĘPNIE NALEŻY WYKONAĆ PROGRAMOWANIE ZAAWANSOWANE. System przydziela monitorowi TYLKO menu właściwe dla odpowiednich ustawień.

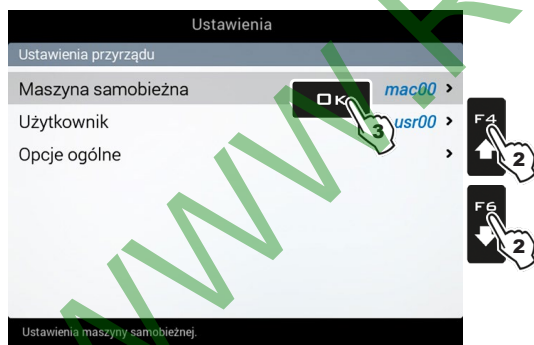
MASZYNA SAMOBIEŻNA

Fig. 24

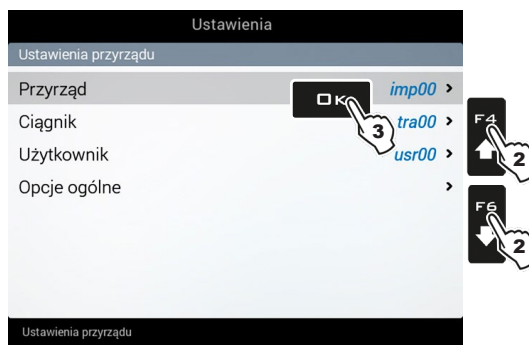
MASZYNA Z PRZYRZĄDEM CIĄGNIONYM / PRZEWOŻONYM

Fig. 25

USTAWIENIA APARATU / URZĄDZENIA SAMOBIEŻNEGO / TRAKTORA

• **USTAWIENIA KOMPUTERA ZEWNĘTRZNEGO (B180S / B300S / ALFA350)**

Ustawienia belki: pochodzące z komputera zewnętrznego, bez możliwości edytowania.

Zawory: Czas zamykania, Czas otwierania - str. 25.

Parametry pracy: Zarządzanie automatyczne sekcjami - str. 34, Automatyczne zamykanie głównego zaworu, Kierowanie - str. 37.

- **GEOMETRIA PRZYRZĄDU** (par. 6.8)
- **USTAWIENIA ODBIORNIKA GPS** (par. 6.9)
- **JAZDA SAMODZIELNA** (par. 6.10)
- **USTAWIENIA ZAAWANSOWANE CIĄGNIKA.** (par. 6.11)

UŻYTKOWNIK (par. 6.12)

OPCJE OGÓLNE (par. 6.13)

POMOC ZDALNA (par. 6.14)

6 PROGRAMOWANIE ZAAWANSOWANE

USTAWIENIA AKTYWNE



Przed przystąpieniem do programowania zaawansowanego, należy wybrać typ konfiguracji instalacji: wszystkie zmiany programowania zaawansowanego zostaną zastosowane w AKTYWNYCH USTAWIENIACH (mac, imp, tra, usr).

6.1 Sterowanie konfiguracjami

Nacisnąć **F7** na stronie „Home” (Fig. 26).

Teraz możesz zdecydować czy utworzyć nowe ustawienie (**A**) czy wybrać jedno z już istniejących (**B**): we wszystkich przypadkach ustawienie zostanie uaktywnione i możesz zobaczyć nazwę na stronie „Home”.

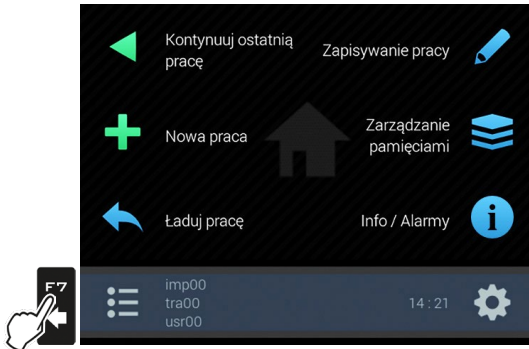


Fig. 26



Fig. 27

UTWORZENIE NOWEGO USTAWIENIA (Utwórz nowy > Użytkownik / Utwórz nowy > Konfiguracja)

1 Wybierz **Utwórz nowy > Użytkownik** (a na Fig. 28) w celu utworzenia nowego ustawienia i naciśnij **OK**.

2 Określenie użytkownika: wybierz **Tak** w celu przeprowadzenia rozszerzonej konfiguracji, **Nie** w celu przeprowadzenia ograniczonej konfiguracji urządzenia (par. 6.2) - **TYLKO W PRZYPADKU „NOWEGO UŻYTKOWNIKA”**.

Śledzić zaproponowane fazy, wybierając wymagane opcje. **OK**: następna faza **ESC**: poprzednia faza.

3 Utworzyć nazwę (w przykładzie Fig. 29: **usr01**) i nacisnąć **OK**.

Teraz nowe ustawienie jest aktywne w komputerze (Fig. 30). Przed przejściem do programowania zaawansowanego, wykonać ustawienia podstawowe (rozdz. 4).

Można powtórzyć te same fazy dla ustawień **Utwórz nowy > Konfiguracja** (b)

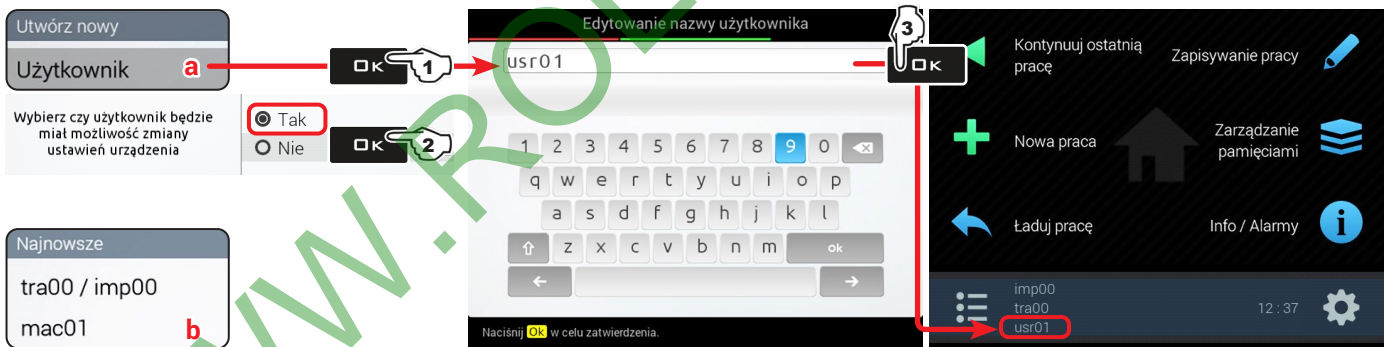


Fig. 28

Fig. 29

Fig. 30

KOPIA USTAWIENIA (Utwórz nowy > Kopij*: KOPIA DANYCH Z ISTNIEJĄCEGO USTAWIENIA)

* kopia ważna tylko dla plików typu „Konfiguracja”

1 Wybrać **Kopij** (c na Fig. 31) w celu skopiowania aktywnego ustawienia i zapisać dane w nowym ustawieniu; nacisnąć **OK**.

Śledzić zaproponowane fazy, wybierając wymagane opcje. **OK**: następna faza **ESC**: poprzednia faza.

2 Utworzyć nazwę (w przykładzie Fig. 32: **imp01**) i nacisnąć **OK**.

Teraz zapisane ustawienie jest aktywne w komputerze (Fig. 33). Przejdź do programowania zaawansowanego.

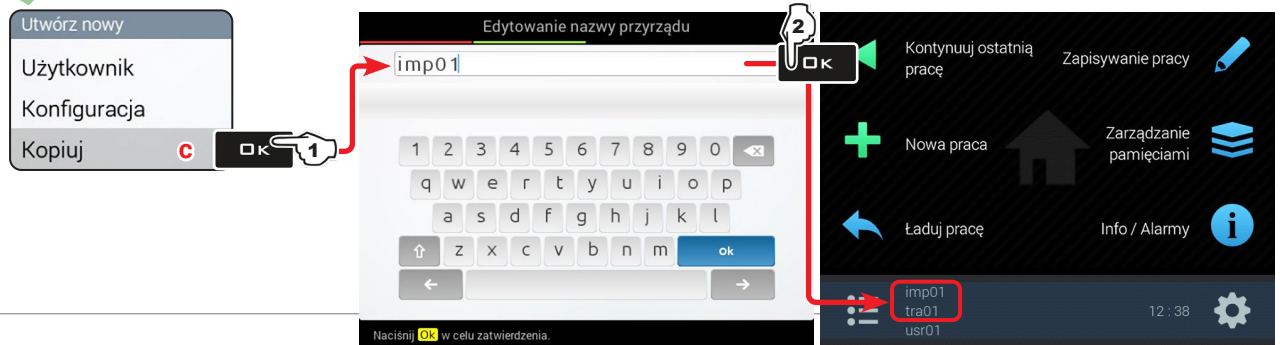


Fig. 31

Fig. 32

Fig. 33

KLIKNĄĆ NA USTAWIENIE

Zamiast zapisania można aktywować ustawienie zapisane poprzednio.

1 Wybrać **Załaduj > Konfiguracja** (d) na Fig. 34) i nacisnąć **OK**.

2 Z przykładu Fig. 35 wybrać typ konfiguracji do załadowania i nacisnąć **OK**.

Śledzić zaproponowane fazy, wybierając wymagane opcje. **OK**: następna faza **ESC**: poprzednia faza.

Teraz wybrane ustawienie jest aktywne w komputerze (Fig. 36). Przejdź do programowania zaawansowanego.

Można powtórzyć te same fazy dla ustawienia **Załaduj > Użytkownik (e)**



Fig. 34

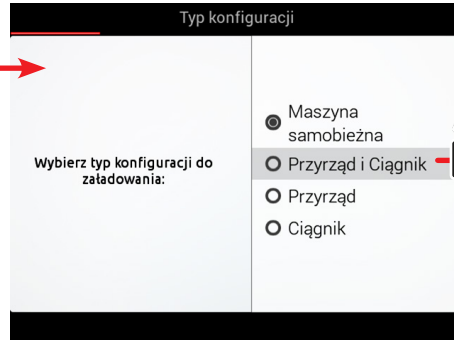


Fig. 35

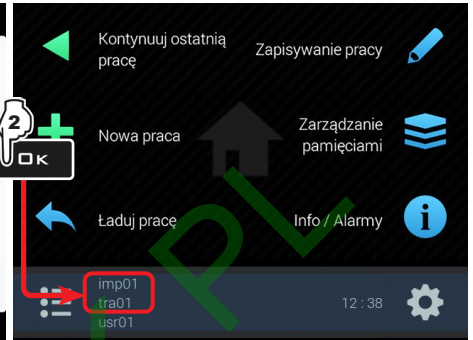


Fig. 36

Teraz można przystąpić do programowania zaawansowanego: wszystkie zmiany zostaną zastosowane w AKTYWNYCH USTAWIENIACH (mac, imp, tra, usr).

6.2 Ograniczona konfiguracja urządzenia

Pozwala na ograniczenie poziomu dostępu do parametrów sterowania.

1 Wybrać **Utwórz nowy > Użytkownik** i nacisnąć **OK**.

2 Określenie użytkownika: wybierz **Nie** aby przeprowadzić ograniczoną konfigurację urządzenia (Fig. 37). Nacisnąć **OK**.

3 Utworzyć nazwę (w przykładzie Fig. 38: **usr01**) i nacisnąć **OK**.

Teraz nowe ustawienie jest aktywne w komputerze (Fig. 39).

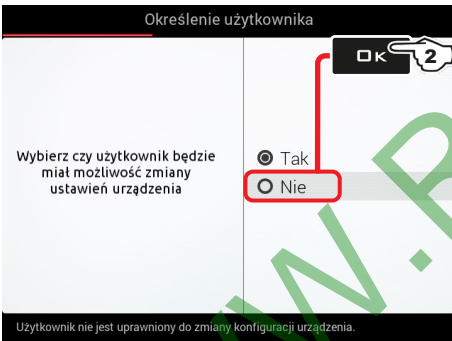


Fig. 37

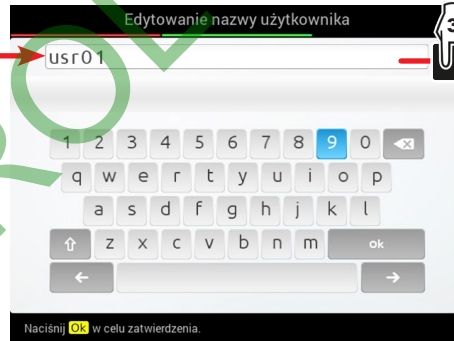


Fig. 38

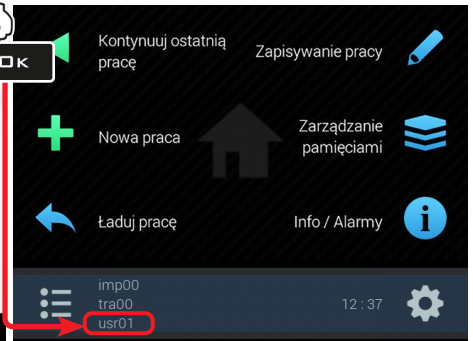


Fig. 39

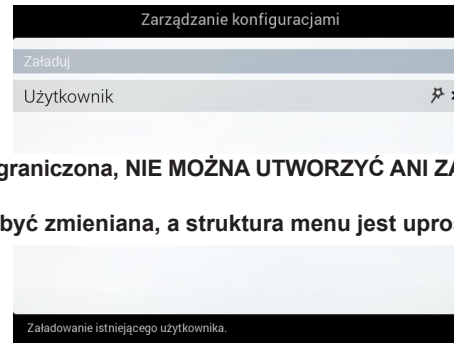


Fig. 40

Kiedy jest włączona konfiguracja ograniczona, NIE MOŻNA UTWORZYĆ ANI ZAŁADOWAĆ konfiguracji (mac, imp, tra) innych niż te, które są już obecne. Konfiguracja urządzenia nie może być zmieniana, a struktura menu jest uproszczona.

6.3 Ustawienia

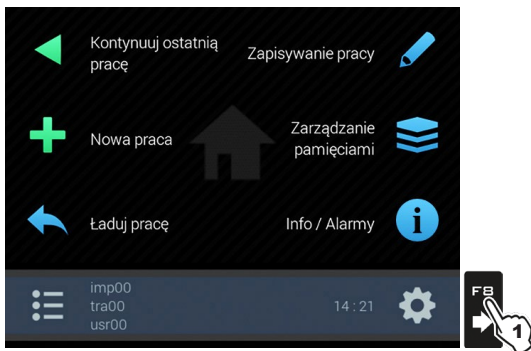


Fig. 41

- 1 Na stronie „Home” (Fig. 41) nacisnąć **F8** w celu wejścia do menu **Ustawienia** (Fig. 42 / Fig. 43).
- 2 Przystąpić do programowania zaawansowanego monitora: wybrać wymaganą pozycję w menu (za pomocą **F4** lub **F6**);
- 3 Za pomocą klawisza **K** przejść do programowania wybranej pozycji.

MASZYNA SAMOBIEŻNA

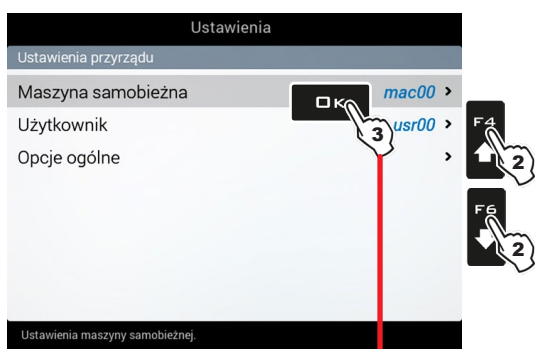


Fig. 42

MASZYNA SAMOBIEŻNA

PODŁĄCZENIE DO URZĄDZENIA SYNCRO (par. 6.4)
USTAWIENIA IBX OPRYSKIWACZA (par. 6.5)
USTAWIENIA IBX HYDRAUL. (par. 6.6)
USTAWIENIE JOYSTICKA (par. 6.7)
USTAWIENIA ODBIORNIKA GPS (par. 6.9)
JAZDA SAMODZIELNA (par. 6.10)
USTAWIENIA ZAAWANSOWANE CIĄGNIKA. (par. 6.11)
UŻYTKOWNIK (par. 6.12)
OPCJE OGÓLNE (par. 6.13)
POMOC ZDALNA (par. 6.14)

MASZYNA Z PRZYRZĄDEM CIĄGNIONYM / PRZEWOŻONYM

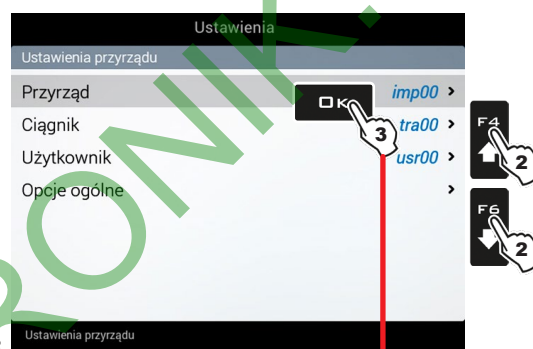


Fig. 43

PRZYRZĄD

PODŁĄCZENIE DO URZĄDZENIA SYNCRO (par. 6.4)
USTAWIENIA IBX OPRYSKIWACZA (par. 6.5)
USTAWIENIA IBX HYDRAUL. (par. 6.6)
USTAWIENIE JOYSTICKA (par. 6.7)
GEOMETRIA PRZYRZĄDU (par. 6.8)
CIĄGNIK
USTAWIENIA ODBIORNIKA GPS (par. 6.9)
JAZDA SAMODZIELNA (par. 6.10)
USTAWIENIA ZAAWANSOWANE CIĄGNIKA. (par. 6.11)
UŻYTKOWNIK (par. 6.12)
OPCJE OGÓLNE (par. 6.13)
POMOC ZDALNA (par. 6.14)

6.4 PODŁĄCZENIE DO URZĄDZENIA SYNCRO

6.4.1 Stan

Umożliwia zdalne połączenie z komputerem Syncro oraz funkcję **F1 Syncro** (menu cyklu pracy, par. 11.1).

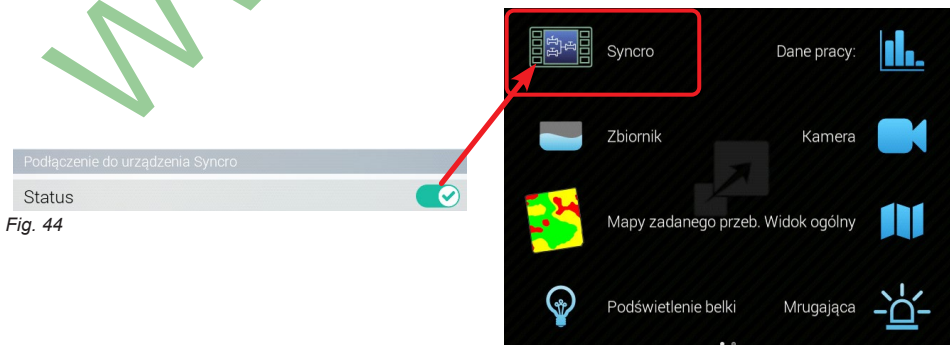


Fig. 44

Fig. 45

6.5 USTAWIENIA IBX OPRYSKIWACZA



W ZALEŻNOŚCI OD PODSTAWOWYCH USTAWIENÍ (ROZDZ. 4), ZMIENIA SIĘ POZYCJE ORAZ ROZMIESZCZENIE MENU, I CO SIĘ Z TYM WIAŻE, RÓWNIEŻ ZAAWANSOWANE PROGRAMOWANIE URZĄDZENIA. W Fig. 42 E Fig. 43 ZNAJDZIESZ PODSUMOWANIE NAWIGACJI.

6.5.1 Konfiguracje punktów opryskiwania

Pozwala na ustawienie 20 różnych konfiguracji (odpowiadających 20 kombinacjom dysz), które mogą być przywołane w momencie uruchomienia cyklu pracy. Każda konfiguracja wskazuje jaki typ dyszy jest zainstalowany na punktach opryskiwania belki.

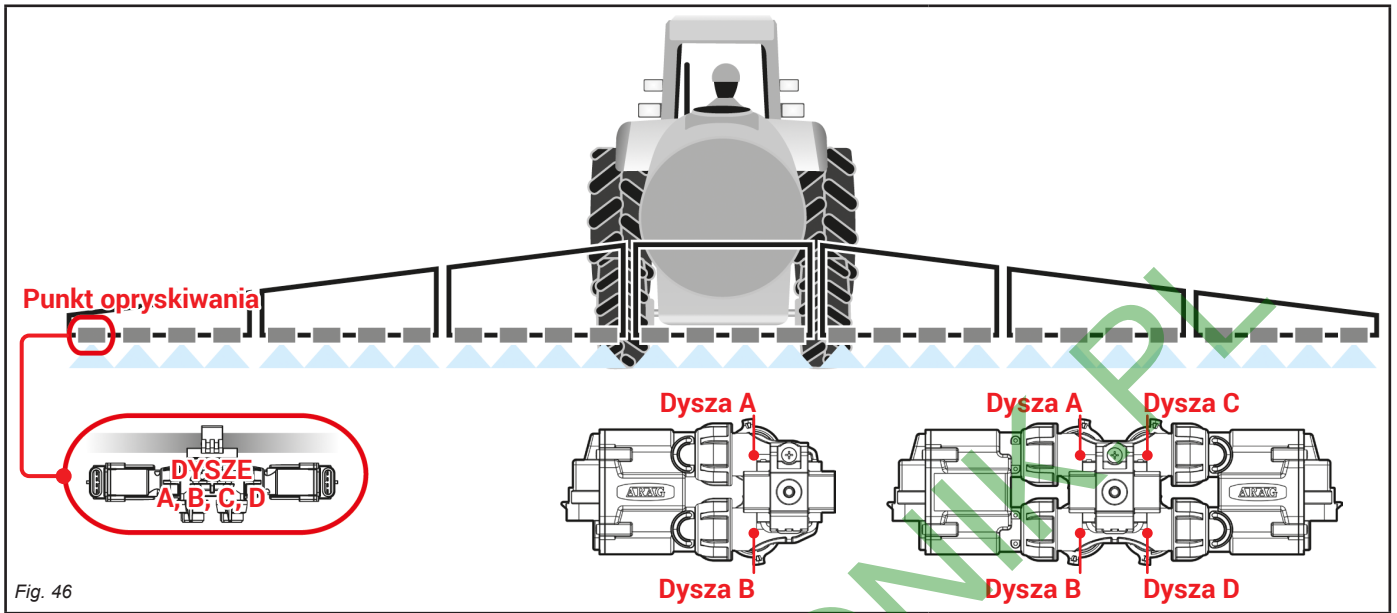


Fig. 46

Podczas programowania nadzorowanego (rozdz. 4), komputer zażąda wybrania typu Seletron do zainstalowania w punktach opryskiwania (pojedynczy, podwójny, poczwórny).

W zależności od wybranej opcji, zmienia się liczba dysz do zaprogramowania w tym menu.

- Wybrać konfigurację do ustawienia (Fig. 47).
- Wybrać dyszę do ustawienia (A, B, C o D, in Fig. 48).
- Wybrać dyszę używaną wśród tych zaproponowanych (Fig. 49): w przypadku, gdy dysza NIE jest używana, wyłączyć ją wybierając pozycję .
- Powtórzyć programowanie dla każdej konfiguracji.



Ustawione dysze są jednakowe dla wszystkich punktów opryskiwania belki.

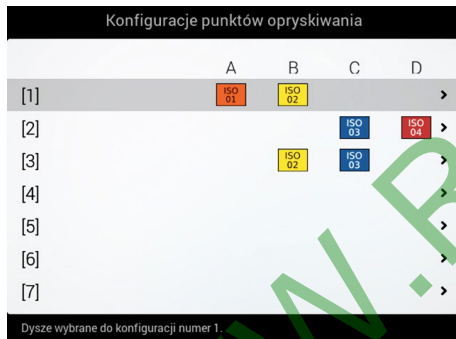


Fig. 47

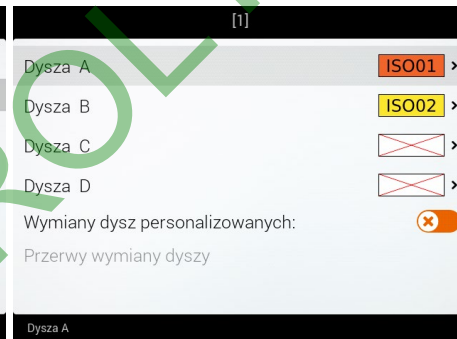
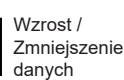
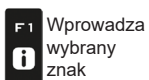


Fig. 48



Fig. 49

CIĄG DALSZY



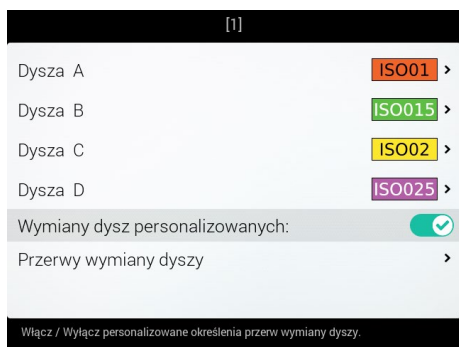


Fig. 50

Wymiany dysz personalizowanych

Najpierw należy włączyć menu, aby móc je skonfigurować (Menu włączone / Menu wyłączone). Pozwala włączyć dostosowane zestawienie dysz; przejść do menu **Przerwy w wymianie dyszy**, z którego można programować zestawienia.



Menu „Zmiana dopasowanych dysz” jest WŁĄCZONE dla konfiguracji 1

Fig. 51

Przerwy w wymianie dyszy

W systemie Seletron to menu optymalizuje automatyczny dobór dysz (par.): umożliwia zaprogramowanie zestawienia dysz, wykorzystując TYLKO NIEKTÓRE w odniesieniu do zakresu wydatkowania. Każdy zakres zawiera specyficzne zestawienie dysz oraz wydatkowanie zmiany, po przekroczeniu którego komputer wykorzystuje zestawienie z kolejnego zakresu.



Fig. 52

Zakres 1

Zakres 2

Zakres 3

Ilość przerw

Wskazać liczbę dopasowanych zakresów.



Fig. 53

- Zaprogramuj menu **Typ dyszy** oraz **Natężenie przepływu wymiany** odpowiadające każdemu zakresowi.
- Przeprowadź programowanie dla wszystkich zakresów.

Typ dyszy

Włącz / wyłącz dysze używane w każdym zakresie.

- Wybierz menu **Typ dyszy** pierwszego zakresu (Fig. 54).
 - Wybierz dysze do wykorzystania spośród zaproponowanych: w przypadku, gdy chcesz wykluczyć jedną lub więcej dysz, wybierz je za pomocą strzałek **F7** / **FB**, następnie naciśnij **OK**, aby je wyłączyć (pojedynczo).
- Na poniższym przykładzie, na cztery dostępne dysze jest wyłączona.

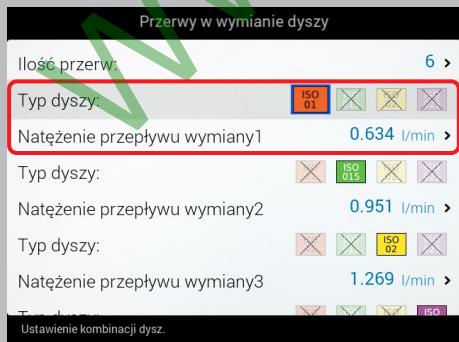


Fig. 54

Zakres 1

Natężenie przepływu wymiany

Zaprogramuj limit wydatkowania danego zakresu.



Fig. 55

CIĄG DALSZY „Ustawienia belki / Konfiguracja sekcji” na stronie 17 >>>

6.5.2 Ustawienia belki / Konfiguracja sekcji

Ustawienia belki	
Odległość punktów opryskiwania:	50.0 cm >
Numer sekcji	7 >
Liczba punktów opryskiwania:	32
Szerokość belki:	16.00 m
Sekcja 1:	4 >
Sekcja 2:	4 >
Sekcja 3:	5 >
Ustawienie numeru sekcji belki.	

Fig. 56

Odległość punktów opryskiwania



Fig. 57



TRYB



Tryb podziału belki na sekcje ustala się według uznania operatora: służy do działania na odpowiednim napędzie, gdy wykonuje się ręczne zamykanie sekcji. Natomiast w automatycznym zarządzaniu, komputer działa samodzielnie na każdym pojedynczym Seleton.

Ustawienia belki	
Odległość punktów opryskiwania:	50.0 cm >
Numer sekcji	7 >
Liczba punktów opryskiwania:	32
Szerokość belki:	16.00 m *
Sekcja 1:	4 >
Sekcja 2:	4 >
Sekcja 3:	5 >
Ustawienie numeru sekcji belki.	

Fig. 58

W oparciu o wykonane programowania, zmieni się zarówno liczba punktów opryskiwania jak i wartość szerokości belki, wyświetlane na Fig. 58.



Fig. 59

Ustawienia belki	
Odległość punktów opryskiwania:	50.0 cm >
Numer sekcji	7 >
Liczba punktów opryskiwania:	32
Szerokość belki:	16.00 m *
Sekcja 1:	4 >
Sekcja 2:	4 >
Sekcja 3:	5 >
Ustawienie numeru sekcji belki.	

Fig. 60

• Odległość punktów opryskiwania

Wskazać odległość między punktami opryskiwania (oprawy dysz).

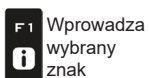
Ustawienia belki	
Odległość punktów opryskiwania:	50.0 cm >
Numer sekcji	7 >
Liczba punktów opryskiwania:	32
Szerokość belki:	16.00 m *
Sekcja 1:	4 >
Sekcja 2:	4 >
Sekcja 3:	5 >
Ustawienie numeru sekcji belki.	

Fig. 61

• Numer sekcji

Wskazać ilość sekcji tworzących belkę.

CIĄG DALSZY >>>



Wzrost / Zmniejszenie danych





Fig. 62

• Sekcja 1 ÷ 13

- Wskazać liczbę punktów opryskiwania (oprawy dysz) zamontowanych na każdej sekcji belki.
- Powtórzyć programowanie dla każdej sekcji (Fig. 56).

ZARZĄDZANIE SEKCJAMI

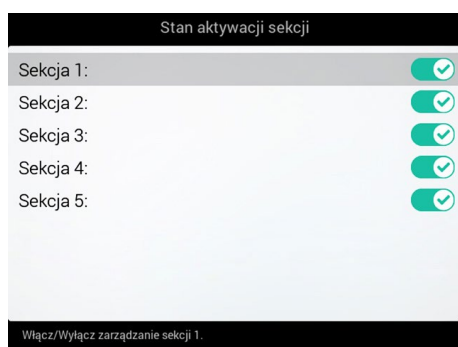


Fig. 63

• Stan aktywacji sekcji

Pozwala na uaktywnienie/wyłączenie określonych sekcji belki.

(Sekcja aktywna / Sekcja nieaktywna).

- Wybrać sekcję do ustawienia.
- Powtórzyć programowanie dla każdej sekcji (Fig. 63), wyłączając wyjścia nie podłączone.

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 **FB** Przesuw
(LW / PR)

F4 **F6** Przesuw
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

ESC Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4

6.5.3 Przepływomierz

Ustawić dane odnoszące się do przepływomierza zamontowanego na instalacji.

Poniższa tabela wskazuje wartości, które zostaną ustawione automatycznie, wybierając kod przepływomierza.

W przypadku, gdy zamontowany przepływomierz nie znajduje się wśród tych wyszczególnionych, wybrać pozycję **Inny** i ustawić odpowiednie dane.

Przepływomierz

Typ: Orion 462 XX A4 XXXX >

Stała: 300 pls/l >

Minimalne natężenie przepływu: 10.0 l/min

Maksymalne natężenie przepływu: 200.0 l/min

Wybór typu przepływomierza.

Fig. 64

Typ	Stała		Minimalne natężenie przepływu		Maksymalne natężenie przepływu	
	pls/l	pls/gal	l/min	GPM	l/min	GPM
	4621xA0xxxx	6000	22710	0,5	0,10	10
4621xA1xxxx	3000	11355	1	0,30	20	5,3
4621xA2xxxx	1200	4542	2,5	0,70	50	13,2
4621xA3xxxx	600	2271	5	1,30	100	26,4
462xxA4xxxx	300	1135	10	2,60	200	52,8
4622xA5xxxx	150	568	20	5,30	400	105,7
4622xA6xxxx	100	378	30	7,90	600	158,5
Inny	625	2366	10	2,60	200	52,8

Typ	Stała		Minimalne natężenie przepływu		Maksymalne natężenie przepływu	
	pls/l	pls/gal	l/min	GPM	l/min	GPM
	462x2xxx	1025	3880	2,5	0,7	50
462x3xxx	625	2366	5,0	1,3	100	26,4
462x4xxx	250	946	10,0	2,6	200	52,8
462x5xxx	132	500	20,0	5,3	400	105,7
462x7xxx	60	227	40,0	10,6	800	211,3

Typ:

- Orion 4621 X A0 XXXX
- Orion 4621 X A1 XXXX
- Orion 4621 X A2 XXXX
- Orion 4621 X A3 XXXX
- Orion 462 XX A4 XXXX
- Orion 4622 X A5 XXXX
- Orion 4622 X A6 XXXX
- Wolf 462 X 2 XXX

Orion 10 = 200 l/min (2,6 = 53 GPM).

Fig. 65

• Typ

Wskazać typ zamontowanego przepływomierza.

Stała:

00300 pls/l

Wartość minimalna: 1 pls/l
Wartość maksymalna: 32000 pls/l

Ustawienie stałej przepływomierza.

Fig. 66

• Stała

Wskazać stałą odnoszącą się do zamontowanego przepływomierza.

Minimalne natężenie przepływu:

010.0 l/min

Wartość minimalna: 0.1 l/min
Wartość maksymalna: 999.9 l/min

Granica minimalnego natężenia przepływu.

Fig. 67

Maksymalne natężenie przepływu:

200.0 l/min

Wartość minimalna: 0.1 l/min
Wartość maksymalna: 999.9 l/min

Granica maksymalnego natężenia przepływu.

Fig. 68

- Minimalne natężenie przepływu
- Maksymalne natężenie przepływu



Pozycje **Minimalne natężenie przepływu** i **Maksymalne natężenie przepływu** mogą być modyfikowane tylko wtedy, kiedy zostanie włączona opcja **Inny** (menu **Typ** na Fig. 65).

Uaktywnić specjalną funkcję menu **Alarmy** (par. 6.5.13) jeżeli wymagane jest włączenie alarmu przez komputer, gdy podczas zabiegu wydatkowanie przepływomierza przekroczy ustawione granice.

F1 Wprowadza wybrany znak	F2 Kasuje wybrany znak	F7 F8 Przesuw (LW / PR)	F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)	Wzrost / Zmniejszenie danych	OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej	ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej	Par. 1.4
----------------------------------	-------------------------------	---------------------------------------	--	------------------------------	---	---	----------

6.5.4 Przepływomierz napełniania



To menu jest widoczne tylko wówczas, gdy przepływomierz napełniania jest wybrany jako źródło dla poziomu cysterny (ustawienia podstawowe, rozdz. 4).

Przepływomierz napełniania

Typ: Orion 462 XX A4 XXXX >

Stała: 300 pls/l >

Minimalne natężenie przepływu: 10.0 l/min

Maksymalne natężenie przepływu: 200.0 l/min

Wybór typu przepływomierza napełniania.

Fig. 69

Przepływomierz napełniania pozwala na wyświetlenie danych załadunku cysterny w rzeczywistym czasie. Ustawić dane odnoszące się do przepływomierza napełniania zamontowanego na instalacji. Poniższa tabela wskazuje wartości, które zostaną ustawione automatycznie wybierając kod przepływomierza. W przypadku, gdy zamontowany przepływomierz napełniania nie znajduje się wśród tych wyszczególnionych, wybrać pozycję **Inny** i ustawić odpowiednie dane.

PRZEPŁYWOMIERZE ORION							PRZEPŁYWOMIERZE WOLF						
Typ	Stała		Minimalne natężenie przepływu		Maksymalne natężenie przepływu		Typ	Stała		Minimalne natężenie przepływu		Maksymalne natężenie przepływu	
	pls/l	pls/gal	l/min	GPM	l/min	GPM		pls/l	pls/gal	l/min	GPM	l/min	GPM
462XXA4XXXX	300	1135	10	2,60	200	52,8	462x4xxx	250	946	10,0	2,6	200	52,8
4622XA5XXXX	150	568	20	5,30	400	105,7	462x5xxx	132	500	20,0	5,3	400	105,7
4622XA6XXXX	100	378	30	7,90	600	158,5	462x7xxx	60	227	40,0	10,6	800	211,3
Inny	625	2366	10	2,60	200	52,8							

Typ:

Orion 462 XX A4 XXXX

Orion 4622 X A5 XXXX

Orion 4622 X A6 XXXX

Wolf 462 X 4 XXX

Wolf 462 X 5 XXX

Wolf 462 X 7 XXX

Inny

Orion 10 + 200 l/min (2,6 + 53 GPM).

Fig. 70

• Typ

Wskazać typ zamontowanego przepływomierza.

Stała:

00300 pls/l

Wartość minimalna: 1 pls/l

Wartość maksymalna: 32000 pls/l

Ustawienie stałej przepływomierza.

Fig. 71

• Stała

Podać stałą odnoszącą się do przepływomierza napełniania zamontowanego na instalacji.

Minimalne natężenie przepływu:

010.0 l/min

Wartość minimalna: 0.1 l/min

Wartość maksymalna: 999.9 l/min

Granica minimalnego natężenia przepływu.

Fig. 72

Maksymalne natężenie przepływu:

200.0 l/min

Wartość minimalna: 0.1 l/min

Wartość maksymalna: 999.9 l/min

Granica maksymalnego natężenia przepływu.

Fig. 73

- Minimalne natężenie przepływu
- Maksymalne natężenie przepływu



Pozycje **Minimalne natężenie przepływu** i **Maksymalne natężenie przepływu** mogą być modyfikowane tylko wtedy, kiedy zostanie włączona opcja **Inny** (Fig. 70).

Wskazać minimalne i maksymalne ciśnienie odnoszące się do przepływomierza napełniania zamontowanego na instalacji.

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 FB Przesuw
(LW / PR)

F4 F6 Przesuw
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

Esc Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4

6.5.5 Czujnik ciśnienia

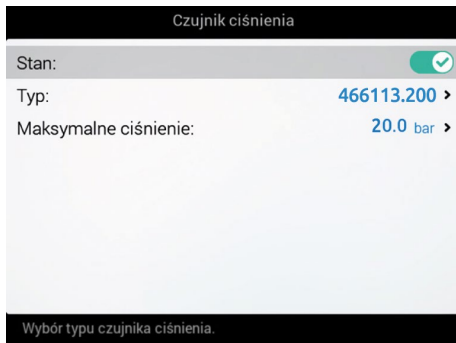


Fig. 74

• Stan

Przed wszystkim uaktywnić status czujnika ciśnienia w celu skonfigurowania tego menu (Czujnik aktywny / Czujnik aktywny nie podlegający modyfikacji / Czujnik nieaktywny).

- Ustawić dane odnoszące się do czujnika ciśnienia zamontowanego na instalacji.

Poniższa tabela wskazuje wartości, które zostaną ustawione automatycznie wybierając kod czujnika. W przypadku, gdy zamontowany czujnik nie znajduje się wśród tych wyszczególnionych, wybrać pozycję **Inny** i ustawić odpowiednie dane.

CZUJNIKI CIŚNIENIA ARAG

Typ	Maksymalne ciśnienie	
	bar	PSI
ARAG 466113.200	20.0	290
ARAG 466113.500	50.0	725
Inny	50.0	725

W zależności od wykonanych podstawowych ustawień (Czujnik do obliczania natężenia przepływu, rozdz. 4), czujnik ciśnienia, odpowiednio skonfigurowany, jest używany dla różnych funkcji:

- **Czujnik ciśnienia:** ciśnienie mierzone przez czujnik służy do obliczania dawki.
- **Przepływomierz:** czujnik ciśnienia wyświetla TYLKO ciśnienie robocze.
- **Obydwa:** czujnik ciśnienia wyświetla ciśnienie robocze, gdy maszyna pracuje w granicach przepływomierza. Gdy przepływomierz pracuje poza granicami, zmierzone ciśnienie przez czujnik jest używane do obliczania dozowania.

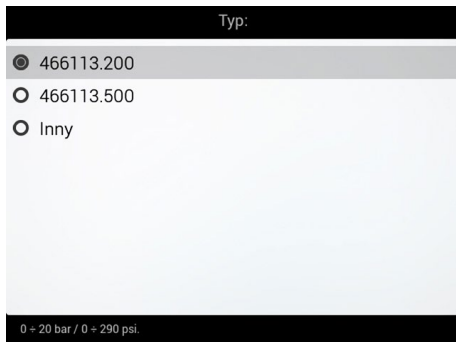


Fig. 75

• Typ

Wskazać typ zainstalowanego czujnika ciśnienia.



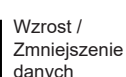
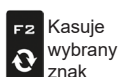
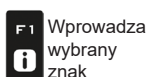
Fig. 76

• Maksymalne ciśnienie



Pozycja **Maksymalne ciśnienie** może zostać zmodyfikowana jedynie wówczas, gdy zostaje uaktywniona opcja **Inny**.

Wskazać zakres skali odnoszący się do czujnika ciśnienia zamontowanego na instalacji.



6.5.6 Zawory

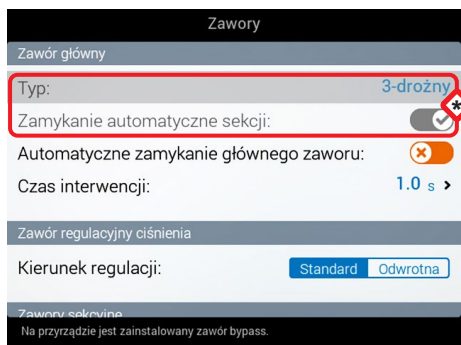


Fig. 77

Ustawić typ zainstalowanych zaworów na instalacji oraz odpowiednie dane.

*** Pozycje Główny zawór > Typ i Zamykanie automatyczne sekcji wyświetlają się jako PRZYPOMNIENIE: zostają uaktywnione podczas programowania nadzorowanego (rozdz. 4). W związku z tym na tej stronie nie mogą być zmodyfikowane.**

GŁÓWNY ZAWÓR

• Typ (NOTATKA)

Główny zawór sterujący zainstalowany, wśród opcji:

Żaden, 2-drożny (zawór spustowy), **3-drożny** (zawór główny)

• Zamykanie automatyczne sekcji (NOTATKA)

W instalacji typu Seletron, zamykanie automatyczne sekcji jest aktywne w sposób domyślny (**typ "M"**).

W niniejszym trybie, zawory sekcyjne są zamykane lub otwierane poprzez działanie na główny zawór sterowania, w zależności od tego, jak są ustawione elementy sterownicze dotyczące poszczególnych zaworów sekcyjnych, czyli:

- jeżeli elementy sterownicze sekcji są ustawione na OFF, po zadziałaniu na główny element sterowniczy sekcje pozostaną zamknięte;
- jeżeli element sterowniczy jednego lub kilku zaworów sekcyjnych jest ustawiony na ON, po zamknięciu lub otwarciu zaworu głównego zostaną zamknięte lub otwarte również zawory sekcyjne.

• Automatyczne zamykanie głównego zaworu

Gdy wszystkie zawory sekcyjne zostaną zamknięte i jest aktywowana niniejsza opcja, również zawór główny zostaje zamknięty w sposób automatyczny.

(ON) Automatyczne zamknięcie głównego zaworu aktywowane / (OFF) Automatyczne zamknięcie głównego zaworu dezaktywowane

CIĄG DALSZY „Czas interwencji” na stronie 24 >>>



6.5.7 Zawory

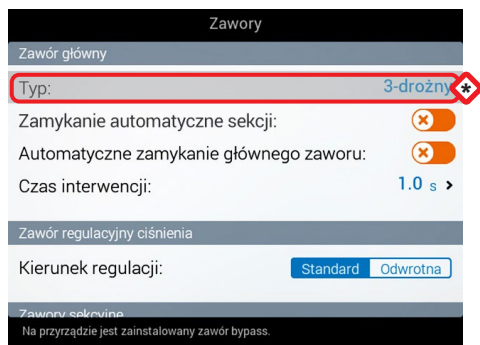


Fig. 78

Ustawić typ zainstalowanych zaworów na instalacji oraz odpowiednie dane.

✘ Ppozycja Główny zawór > Typ wyświetla się jako PRZYPOMNIENIE: jest aktywowana podczas programowania nadzorowanego (rozdz. 4). Na tej stronie nie może być więc zmieniona.

GŁÓWNY ZAWÓR

• Typ (NOTATKA)

Główny zawór sterujący zainstalowany, wśród opcji:

Żaden, 2-drożny (zawór spustowy), **3-drożny** (zawór główny)

• Zamykanie automatyczne sekcji

Pozwala na włączenie/wyłączenie automatycznego zamykania sekcji, gdy główny zawór sterowniczy zostaje zamknięty.

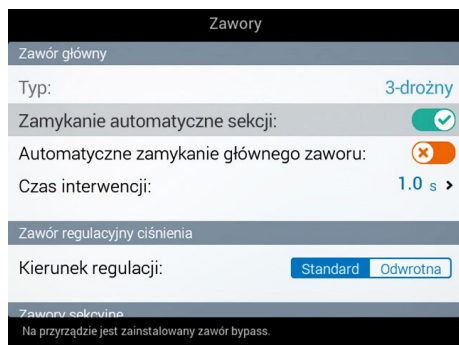


Fig. 79

• **Tryb funkcjonowania "P" (opcja ✘):**

zawory sekcyjne są sterowane w niezależny sposób.

Funkcje sterowania na zaworze głównym nie wpływają na otwieranie ani zamykanie zaworów sekcyjnych.

• **Tryb funkcjonowania "M" (opcja ✔):**

zawory sekcyjne są zamykane lub otwierane poprzez działanie na główny zawór sterowania, w zależności od tego, jak są ustawione elementy sterownicze dotyczące poszczególnych zaworów sekcyjnych, czyli:

- jeżeli elementy sterownicze sekcji są ustawione na OFF, po zadziałaniu na główny element sterowniczy sekcje pozostaną zamknięte;

- jeżeli element sterowniczy jednego lub kilku zaworów sekcyjnych jest ustawiony na ON, po zamknięciu lub otwarciu zaworu głównego zostaną zamknięte lub otwarte również zawory sekcyjne.



✔ **TRYB AKTYWOWANY BEZ MOŻLIWOŚCI MODYFIKACJI:** ma miejsce wówczas, gdy w urządzeniu nie jest zainstalowany żaden zawór główny lub gdy jest on typu 2-drożny.

• Automatyczne zamykanie głównego zaworu

Gdy wszystkie zawory sekcyjne zostaną zamknięte i jest aktywowana niniejsza opcja, również zawór główny zostaje zamknięty w sposób automatyczny.

(✔ Automatyczne zamknięcie głównego zaworu aktywowane / ✘ Automatyczne zamknięcie głównego zaworu dezaktywowane)



✘ **TRYB DEZAKTYWOWANY BEZ MOŻLIWOŚCI MODYFIKACJI:** ma miejsce wówczas, gdy w urządzeniu nie jest zainstalowany żaden zawór główny.

CIĄG DALSZY „• Czas interwencji” na stronie 24 >>>

• Czas interwencji

Wskazać czas, który upływa między wysłaniem komendy do głównego zaworu a rzeczywistym rozruchem / przerwaniem doprowadzania produktu.

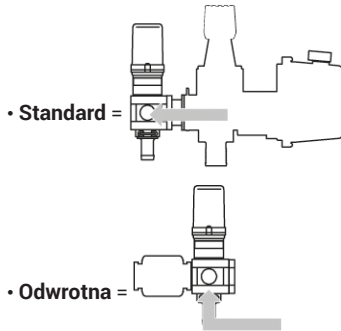


Fig. 80

ZAWÓR REGULACYJNY CIŚNIENIA

• Kierunek regulacji

Wskazać typ zainstalowanego zaworu regulacyjnego, wśród opcji:



CIĄG DALSZY >>>

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 **FB** Przesuw
(LW / PR)

F4 **F6** Przesuw
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

Esc Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej

Par.
1.4

TRYB
ON

ZAWORY SEKCYJNE

Zawory

Czas interwencji: 1.0 s >

Zawór regulacyjny ciśnienia

Kierunek regulacji: Standard Odwrotna

Zawory sekcyjne

Typ: 2-drożny

Czas zamykania: 0.3 s >

Czas otwierania: 0.3 s >

Wybór typu zaworów sekcyjnych.

• Typ (NOTATKA)

W instalacji typu Seletron, zawory sekcyjne są typu **2-drożny** (wykalibrowane zawory powrotne) i są ustawiane automatycznie.

CIĄG DALSZY "• Czas zamykania" >>>

Fig. 81

TRYB
ON

ZAWORY SEKCyjne

Zawory

Czas interwencji: 1.0 s >

Zawór regulacyjny ciśnienia

Kierunek regulacji: Standard Odwrotna

Zawory sekcyjne

Typ: 2-drożny 3-drożny

Czas zamykania: 0.3 s >

Czas otwierania: 0.3 s >

Wybór typu zaworów sekcyjnych.

• Typ

Wskazać typ zainstalowanych zaworów regulacyjnych, wśród opcji:
2-drożowy (wykalibrowane zawory powrotne)
3-drożowy (wykalibrowane zawory bezzwrotne)

CIĄG DALSZY "• Czas zamykania" >>>

Fig. 82

Czas zamykania:

0.3 s

Wartość minimalna: 0.1 s
 Wartość maksymalna: 1.0 s

Ustawienie czasu zamykania zaworów sekcyjnych.

Fig. 83

• Czas zamykania

Wskazać czas, który upływa między wysłaniem komendy do zaworów, a rzeczywistym przerwaniem doprowadzania produktu.

Czas otwierania:

0.3 s

Wartość minimalna: 0.1 s
 Wartość maksymalna: 1.0 s

Ustawienie czasu otwierania zaworów sekcyjnych.

Fig. 84

• Czas otwierania

Wskazać czas, który upływa między wysłaniem komendy do zaworów, a rzeczywistym rozruchem doprowadzania produktu.

6.5.8 Dane dyszy

Dane dyszy		
A ISO01	B 0.40 l/min	C 3.0 bar
ISO015	0.60 l/min	3.0 bar
ISO02	0.80 l/min	3.0 bar
ISO025	1.00 l/min	3.0 bar
ISO03	1.20 l/min	3.0 bar
ISO04	1.60 l/min	3.0 bar
ISO05	2.00 l/min	3.0 bar
ISO06	2.40 l/min	3.0 bar

Ustawienie danych dyszy ISO01.

Legenda:
A Dysza
B Wydatkowanie odniesienia
C Ciśnienie odniesienia


Fig. 85

A	
Natężenie przepływu:	1.00 l/min >
Ciśnienie:	5.0 bar >
Ciśnienie minimalne:	2.0 bar >
Ciśnienie maksymalne:	10.0 bar >

Natężenie przepływu przy ciśnieniu odniesienia.

Fig. 86

Pozwala na ustawienie charakterystycznych danych 12 typów dysz ISO i 6 "Użytkownika" (A, B, C, D, E, F).

 **Dane Natężenie przepływu i Ciśnienie są modyfikowane TYLKO dla dysz "Użytkownika", ale nie dla "ISO".**

- Wybrać dyszę do ustawienia (Fig. 85).
- Wpisać parametry (Fig. 86).
- W razie konieczności powtórzyć programowanie dla każdej dyszy.

Natężenie przepływu:	
01.00 l/min	
Wartość minimalna:	0.10 l/min
Wartość maksymalna:	10.00 l/min

Natężenie przepływu przy ciśnieniu odniesienia.

Fig. 87

Ciśnienie:	
05.0 bar	
Wartość minimalna:	0.1 bar
Wartość maksymalna:	50.0 bar

Ciśnienie odniesienia dyszy.

Fig. 88

• Natężenie przepływu
 • Ciśnienie

Ustawić wydatkowanie i ciśnienie odniesienia dla wybranej dyszy. Wydatkowanie dyszy pozostającej w użyciu umożliwia monitorowi obliczenie ciśnienia w przypadku braku czujnika ciśnienia.

Ciśnienie minimalne:	
02.0 bar	
Wartość minimalna:	0.1 bar
Wartość maksymalna:	50.0 bar

Ciśnienie minimalne pracy dyszy.

Fig. 89

Ciśnienie maksymalne:	
10.0 bar	
Wartość minimalna:	0.1 bar
Wartość maksymalna:	50.0 bar

Ciśnienie maksymalne pracy dyszy.

Fig. 90

• Ciśnienie minimalne
 • Maksymalne ciśnienie

Ustawić granice ciśnienia dla wybranej dyszy. Uaktywnić specjalną funkcję menu **Alarmy** (par. 6.5.13) jeżeli pożądane jest włączenie alarmu przez komputer wówczas, gdy dysza znajdzie się poza ustawionymi granicami.



Granice ciśnienia dyszy pozostającej w użyciu umożliwiają monitorowi wybrać odpowiednią dyszę podczas zabiegu, dlatego konieczne jest, aby były one prawidłowo ustawione.

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7, FB Przesuw (LW / PR)

F4, F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



6.5.9 Dane dysz „Fence”

Niniejsze menu jest widoczne wyłącznie wówczas, gdy dysze końcowe są włączone i ustawione na Dysze typu „Fence” (ustawienia podstawowe, rozdz. 4).



Fig. 91

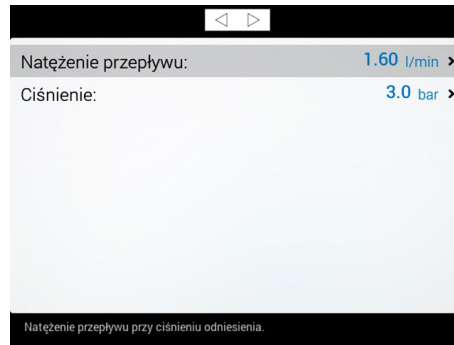


Fig. 92



Fig. 93



Fig. 94

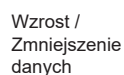
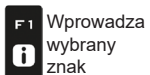
Pozwala na ustawienie charakterystycznych danych dyszy „Fence”.

- Wybrać dyszę do ustawienia (Fig. 91).
- Wpisać parametry (Fig. 92).

- Natężenie przepływu
- Ciśnienie

Ustawić wydatkowanie i ciśnienie odniesienia dla dyszy „Fence”.
 Te dane pozwolą prawidłowo wyregulować dozowanie, gdy są aktywowane dysze „Fence”.

CIĄG DALSZY „Czujnika koła” na stronie 28 >>>



6.5.10 Czujnika koła

Informacje, które dotyczą prędkości zazwyczaj są odbierane przez GPS, podłączony bezpośrednio do monitora.

W przypadku braku sygnału z GPS to menu pozwala na użycie czujnika koła jako źródła prędkości w alternatywie dla GPS i następnie obliczenie danych w oparciu o impulsy uzyskane przez czujnik prędkości zainstalowany na kole.

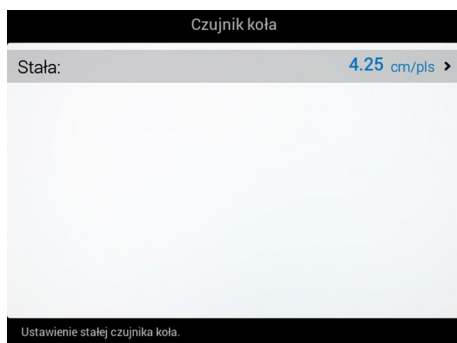


Fig. 95

• Stała

Pozwala na wprowadzenie wartości stałej koła, obliczonej na podstawie specjalnego wzoru.

Stała koła może być obliczona z dobrym przybliżeniem, namierzając odległość przebytą przez koło, na którym jest zainstalowany czujnik prędkości.

Im dłuższa będzie przebyta odległość, tym większa będzie dokładność obliczenia stałej koła.

$$\text{Koło} = \frac{\text{przebyta odległość (cm)}}{\text{nr. punktów namierzenia x nr. obrotów koła}}$$

<przebyta odległość> odległość wyrażona w cm, przebyta przez koło podczas przebiegu namierzenia.
<nr. punktów namierzenia> ilość punktów namierzenia (np. magnesy, wkrety itp.) zamontowanych na kole.

<nr. obrotów koła> ilość obrotów, które koło wykonuje w celu przejścia przebiegu namierzenia.



Wykonać pomiary z oponami napompowanymi z ciśnieniem roboczym.

Próba musi być przeprowadzona na terenie o średniej twardości; jeżeli zabieg jest wykonywany na bardzo miękkim lub bardzo twardym gruncie, różna średnica toczenia się może spowodować błędy w obliczeniu dystrybucji; w tym wypadku zaleca się powtórzyć procedurę.

Podczas próby przejechać odcinek z cysterną załadowaną jedynie wodą, do połowy jej całkowitej objętości.

6.5.11 Obrotomierz

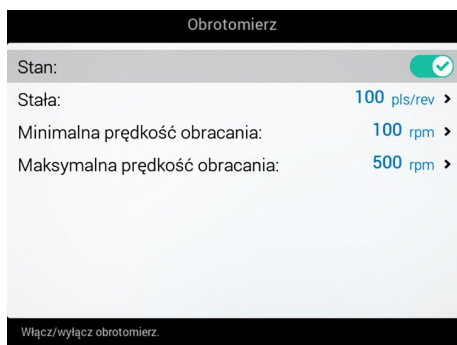


Fig. 96

• Stan

Przed wszystkim uaktywnić status obrotomierza w celu skonfigurowania tego menu (🟢 Obrotomierz aktywny / 🛑 Obrotomierz nieaktywny).

Ustawić dane odnoszące się do obrotomierza zamontowanego na instalacji.



Fig. 97

• Stała

Wskazać stałą odnoszącą się do obrotomierza zainstalowanego na instalacji.

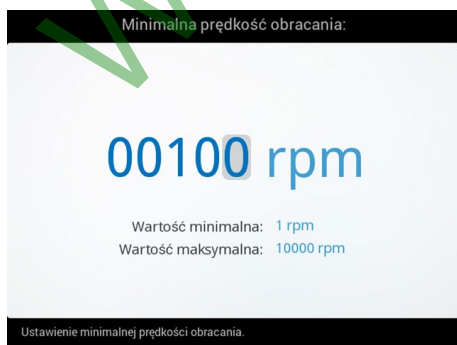


Fig. 98



Fig. 99

- Minimalna prędkość obracania
- Maksymalna prędkość obracania

Uaktywnić specjalną funkcję menu **Alarmy** (par. 6.5.13) jeżeli wymagane jest włączenie alarmu przez komputer, gdy podczas zabiegu pomierzone RPM przekraczają ustawione granice.

W przypadku minimalnej prędkości, kontrola jest aktywna tylko gdy opryskiwanie jest aktywne (główny na ON).

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7, F8 Przesuw
(LW / PR)

F4, F6 Przesuw
(GÓRA / DÓŁ) | Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

Esc Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4

6.5.12 Zbiornik

Źródło poziomu cysterny:
Ręczny / Przepływomierz napełniania

Cysterna	
Rezerwa:	150 l >
Pojemność:	2000 l >
Ustawienie alarmu rezerwy cysterny.	

Fig. 100

Źródło poziomu cysterny:
Czujnik poziomu cysterny

Cysterna	
Rezerwa:	150 l >
Profil cysterny:	>
Ustawienie alarmu rezerwy cysterny.	

Fig. 101

Pozwala na ustawienie danych odnoszących się do cysterny.

Ustawienia zmieniają się w zależności od źródła wyboru dla odczytu poziomu cysterny (ustawienia podstawowe, rozdz. 4).

ŹRÓDŁO POZIOMU CYSTERNY: RĘCZNY / PRZEPŁYWOMIERZ NAPEŁNIANIA

Rezerwa:
0150 l
Wartość minimalna: 1 l
Wartość maksymalna: 2000 l
Ustawienie alarmu rezerwy cysterny.

Fig. 102

• Rezerwa

Wskazać wartość rezerwy.

Alarm cysterny włącza się, gdy podczas zabiegu, poziom cysterny spada poniżej ustawionej wartości.

Pojemność:
02000 l
Wartość minimalna: 1 l
Wartość maksymalna: 99999 l
Pojemność cysterny.

Fig. 103

• Pojemność

Wskazać pojemność cysterny.

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 F8 Przesuw
← →
(LW / PR)

F4 F6 Przesuw
↑ ↓
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

ESC Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4

ŹRÓDŁO POZIOMU CYSTERNY: CZUJNIK POZIOMU CYSTERNY



Fig. 104



Fig. 105

• Rezerwa

Wskazać wartość rezerwy.

Alarm cysterny włącza się, gdy podczas zabiegu, poziom cysterny spada poniżej ustawionej wartości.

• Profil cysterny

Profile cysterny mogą być załadowane lub zapisane w pamięci wewnętrznej w celu ponownego skonfigurowania komputera w razie konieczności, rozwiązania problemów lub skonfigurowania innej cysterny bez konieczności powtarzania wszystkich operacji ręcznie.

W tym menu wskazać który profil cysterny jest używany.

Profile są dostępne TYLKO jeżeli są skopiowane w pamięci wewnętrznej (par. 10.4.5) lub po wykonaniu kalibracji profilu cysterny (par. 6.5.16).

Po załadowaniu profilu cysterny KONIECZNE jest wykonanie nastawienia zera czujnika poziomu (Wartość zerowa cysterny, par. 6.5.16).

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 FB Przesuw
(LW / PR)

F4 F6 Przesuw
(GÓRA / DÓŁ)

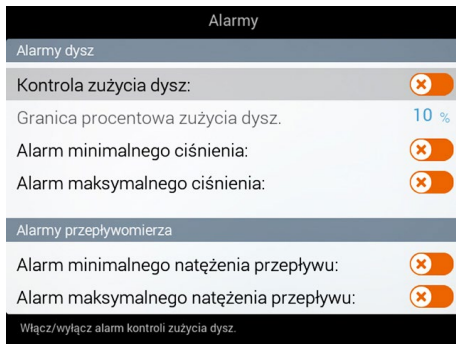
Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

Esc Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej

Par.
1.4

6.5.13 Alarmy



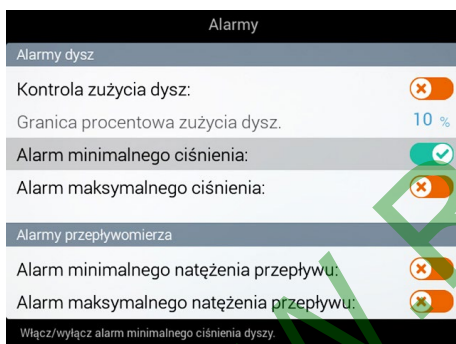
Ustawić alarmy robocze monitora.

Fig. 106



Fig. 107

Fig. 108



Alarm minimalnego ciśnienia
Alarm maksymalnego ciśnienia

Pozwala na uaktywnienie/wyłączenie alarmów minimalnego i maksymalnego ciśnienia dla dysz w użyciu.

- Wybrać pozycję do ustawienia.
- Włączyć / wyłączyć alarm (Alarm aktywny / Alarm nieaktywny).
- Powtórzyć programowanie dla każdego alarmu.

Poza granicami ustawionymi w menu **Ciśnienie minimalne / Maksymalne ciśnienie** (par. 6.5.8 Dane dyszy), komputer włącza alarm.

Fig. 109

CIĄG DALSZY >>>

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 F8 Przesuw
← →
(LW / PR)

F4 F6 Przesuw
↑ ↓
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

ESC Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej

Par.
1.4

ALARMY PRZEPLYWOMIERZA

Alarmy	
Alarmy dysz	
Kontrola zużycia dysz:	<input checked="" type="checkbox"/>
Granica procentowa zużycia dysz:	10 %
Alarm minimalnego ciśnienia:	<input checked="" type="checkbox"/>
Alarm maksymalnego ciśnienia:	<input checked="" type="checkbox"/>
Alarmy przepływomierza	
Alarm minimalnego natężenia przepływu:	<input checked="" type="checkbox"/>
Alarm maksymalnego natężenia przepływu:	<input checked="" type="checkbox"/>
Włącz/wyłącz alarmu minimalnego natężenia przepływu.	

- Alarm minimalnego natężenia przepływu
- Alarm maksymalnego natężenia przepływu

Pozwala na uaktywnienie/wyłączenie alarmów minimalnego i maksymalnego wydatkowania dla przepływomierza.

- Wybrać pozycję do ustawienia.
- Włączyć / wyłączyć alarm (Alarm aktywny / Alarm nieaktywny).
- Powtórzyć programowanie dla każdego alarmu.

Poza granicami ustawionymi w menu **Minimalne natężenie przepływu / Maksymalne natężenie przepływu** (par. 6.5.3 Przepływomierz), komputer włącza alarm.

Fig. 110

ALARMY OBROTOMIERZA

Alarmy	
Alarm maksymalnego ciśnienia:	
Alarmy przepływomierza	
Alarm minimalnego natężenia przepływu:	<input checked="" type="checkbox"/>
Alarm maksymalnego natężenia przepływu:	<input checked="" type="checkbox"/>
Alarmy obrotomierza	
Alarm minimalnej prędkości:	<input checked="" type="checkbox"/>
Alarm maksymalnej prędkości:	<input checked="" type="checkbox"/>
Włącz/wyłącz alarm minimalnej prędkości obrotomierza.	

- Alarm minimalnej prędkości
- Alarm maksymalnej prędkości

Pozwala na uaktywnienie/wyłączenie alarmów minimalnej i maksymalnej prędkości dla obrotomierza.

- Wybrać pozycję do ustawienia.
- Włączyć / wyłączyć alarm (Alarm aktywny / Alarm nieaktywny).
- Powtórzyć programowanie dla każdego alarmu.

Poza granicami ustawionymi w menu **Minimalna prędkość obracania / Maksymalna prędkość obracania** (par. 6.5.11 Obrotomierz), komputer włącza alarm.

Fig. 111

6.5.14 Parametry pracy

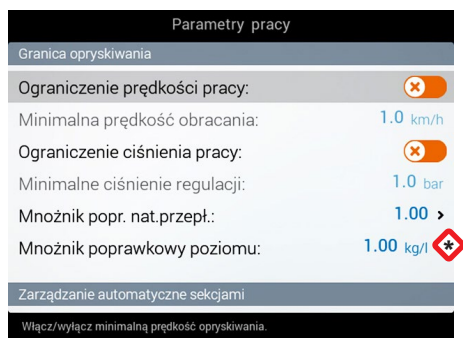


Fig. 112

Ustawić granice robocze maszyny rolniczej.

+ Pozycja Mnożnik poprawkowy poziom jest obecna tylko wówczas, gdy został wybrany Czujnik poziomu cysterny w rozdziale 4 „Ustawienia podstawowe”.

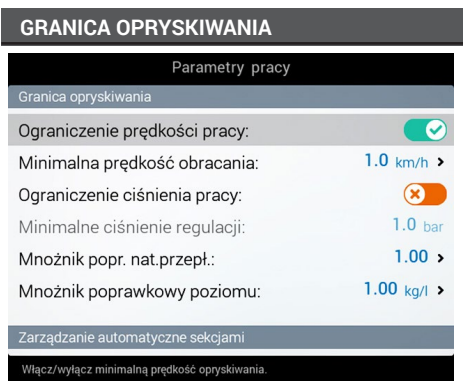


Fig. 113



Fig. 114

• Ograniczenie prędkości pracy

Przed wszystkim uaktywnić prędkość graniczną w celu skonfigurowania tego menu:

- Granica aktywna
- Granica nieaktywna

• Minimalna prędkość opryskiwania

Ustawić minimalną prędkość roboczą: monitor zamyka główny zawór, gdy prędkość ciągnika jest mniejsza od tej ustawionej.

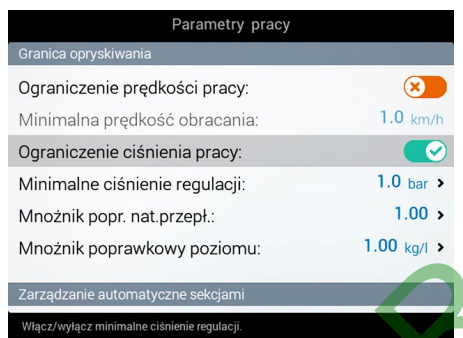


Fig. 115



Fig. 116

• Ograniczenie ciśnienia pracy

Przed wszystkim uaktywnić ciśnienie graniczne w celu skonfigurowania tego menu:

- Granica aktywna
- Granica nieaktywna

• Minimalne ciśnienie regulacji

Ustawić minimalne ciśnienie robocze: monitor blokuje regulację automatyczną zaworu proporcjonalnego, gdy ciśnienie jest mniejsze od tego ustawionego.



Fig. 117

• Mnożnik popr. nat.przepł.

Jeżeli używacie przepływomierza łopatkowego i wydana ciecz ma gęstość odmienną od gęstości wody, komputer może wskazać błędne pomiary; w celu skorygowania tego pomiaru, zmodyfikować mnożnik poprawkowy wydatkowania:

- jeżeli pod koniec opryskiwania cysterna zawiera jeszcze ciecz, zmniejszyć współczynnik;
- jeżeli ciecz wyczerpie się przed zakończeniem dystrybucji, zwiększyć współczynnik.



Przepływomierze serii ORION (kod. 462xxx) nie odczuwają różnicy gęstości cieczy: ustawić wartość na 1.00.



Fig. 118

• Mnożnik poprawkowy poziom

Jeżeli wydana ciecz posiada ciężar odmienny od ciężaru wody, urządzenie może wskazywać błędne pomiary; w celu poprawki niniejszej wartości zmodyfikować ciężar wydanej cieczy, w odniesieniu do 1 litra produktu.

ZARZĄDZANIE AUTOMATYCZNE SEKCJAMI

Parametry pracy	
Minimalne ciśnienie regulacji:	1.0 bar
Mnożnik popr. nat.przept.:	1.00 >
Zarządzanie automatyczne sekcjami	
Granica zachodz.na siebie sekcji:	100 %
Granica zachodz.na siebie obwodu:	0 %
Opóźnienie zamykania opryskiwania:	0.0 m >
Wyprzedzenie otwarcia opryskiwania:	0.0 m >
Granica maksymalnego zachodzenia na siebie dla każdej sekcji.	

• Granica zachodz.na siebie sekcji

Ustawić dopuszczalny próg zachodzenia na siebie zabiegu w stosunku do ścieżek już obrobionych. Gdy wartość ta zostanie przekroczona, monitor interweniuje w celu przywrócenia prawidłowego zabiegu: w zależności od aktywnego zarządzania sekcji (par. 9.7 Zarządzanie sekcjami belki), monitor zasignalizuje zamknięcie odpowiednich zaworów lub dopilnuje wykonania automatycznego zamykania punktów opryskiwania.

Fig. 119

Granica zachodz.na siebie sekcji 0%	Granica zachodz.na siebie sekcji 100 %

Fig. 120

Fig. 121

Parametry pracy	
Minimalne ciśnienie regulacji:	1.0 bar
Mnożnik popr. nat.przept.:	1.00 >
Zarządzanie automatyczne sekcjami	
Granica zachodz.na siebie sekcji:	100 %
Granica zachodz.na siebie obwodu:	0 %
Opóźnienie zamykania opryskiwania:	0.0 m >
Wyprzedzenie otwarcia opryskiwania:	0.0 m >
Ustawienie graniczne zachodzenia na siebie na obwodzie pola.	

• Granica zachodz.na siebie obwodu

Ustawić dopuszczalny próg przekroczenia zabiegu w stosunku do obwodu pola. Gdy ta wartość zostanie przekroczona, monitor interweniuje w celu przywrócenia prawidłowego zabiegu: w zależności od aktywnego zarządzania sekcjami (par. 9.7 Zarządzanie sekcjami belki), monitor zasignalizuje czy zawory sekcyjne, które obrabiają poza obwodem pola muszą być otwarte czy zamknięte lub dopilnuje wykonania automatycznego otwierania / zamykania punktów opryskiwania.

Aby można było użyć tego ustawienia konieczne jest:

- zaznaczenie obwodu pola (zaznaczony na czerwono na rysunkach), używając funkcji F4 Strefa (par. 13.4).
- Po uaktywnieniu automatycznego zarządzania sekcjami: ikona na stronie jazdy wskazuje czy automatyczne zarządzanie jest aktywne.

Fig. 122

Granica zachodz.na siebie obwodu 0%	Granica zachodz.na siebie obwodu 100%

Fig. 123

Fig. 124

CIĄG DALSZY >>>

F1 Wprowadza wybrany znak	F2 Kasuje wybrany znak	F7 F8 Przesuw (LW / PR)	F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)	Wzrost / Zmniejszenie danych	OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej	Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej	Par. 1.4
---------------------------	------------------------	-------------------------	----------------------------	------------------------------	--------------------------------------	--	----------

• Opóźnienie zamykania opryskiwania

Wskazuje o jaką odległość zostanie opóźnione zamykanie sekcji na przejściu w taki sposób, aby zapewnić jeden oprysk całościowy zabiegu.

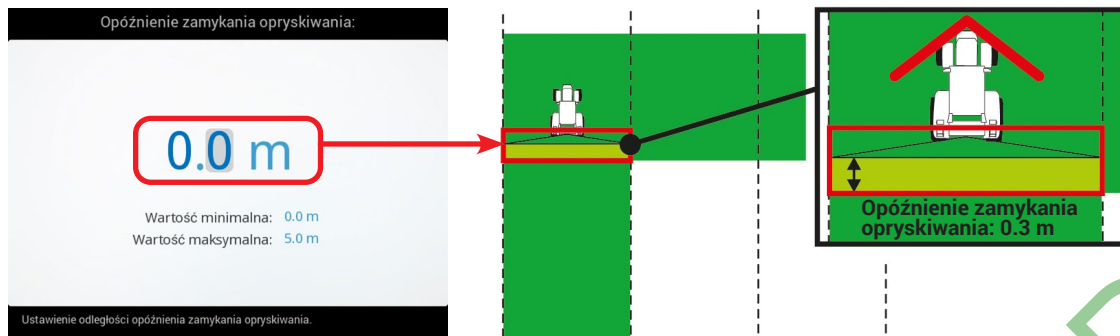


Fig. 125

Fig. 126

• Wyprzedzenie otwarcia opryskiwania

Wskazuje o jaką odległość zostanie wyprzedzone otwarcie sekcji na przejściu w taki sposób, aby zapewnić jedno pokrycie zabiegu.

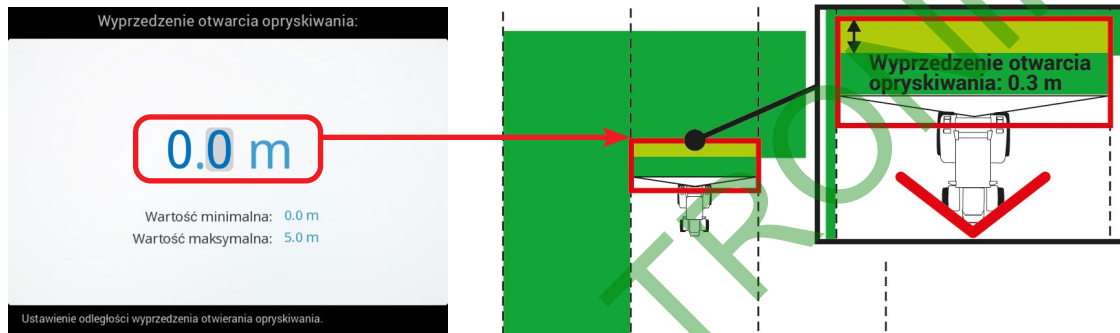


Fig. 127

Fig. 128

CIĄG DALSZY >>>

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 **F8** Przesuw
← →
(LW / PR)

F4 **F6** Przesuw
↑ ↓
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

ESC Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej

Par.
1.4

AUTOMATYCZNA REGULACJA STEROWANIA

• Regulowania położenia zaworu

Ta funkcja jest wskazana, kiedy są używane zespoły sterujące bez skalibrowanych powrotów oraz przy włączonym sterowaniu automatycznym punktów opryskiwania (rodzaj instalacji Seletron).

DZIAŁANIE

Po zamknięciu jednego lub więcej zaworów sekcyjnych podczas zabiegu, zawór regulacyjny otwiera się proporcjonalnie, aby obniżyć ciśnienie instalacji. Przy pierwszej zmianie warunków opryskiwania (przy jednej lub kilku sekcjach w położeniu **ON**), zawór regulacyjny zamyka się, aby zapewnić dystrybucji odpowiednie ciśnienie.

Ta funkcja pozwala zaprogramować **Granica natężenia przepływu** (przy jednej lub kilku sekcjach w położeniu **OFF**), poniżej którego zawór regulacyjny zamyka się na ustawiony **Czas aktywacji**, tak aby podnieść ciśnienie zanim zawory zostaną ustawione na ON.

W ten sposób prawidłowe opryskiwanie zostanie przywrócone szybciej.



Fig. 129

Najpierw należy włączyć menu, aby móc je skonfigurować.
(Menu włączone / Menu wyłączone).



Fig. 130

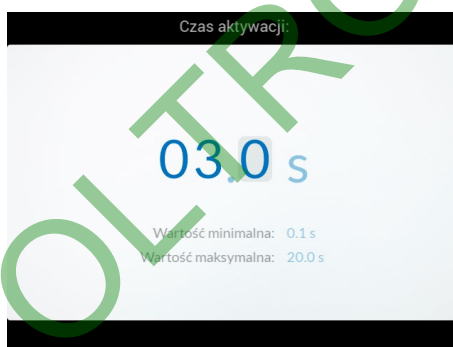


Fig. 131

• Granica natężenia przepływu

Ustawić limit wydatkowania.

• Czas aktywacji

Ustawić czas działania.

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 **FB** Przesuw
(LW / PR)

F4 **F6** Przesuw
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

Esc Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej

Par.
1.4

KIEROWANIE

• Promień skrętu

Ta wartość pozwala na zasygnalizowanie w postaci alarmu dźwiękowego, dokładnego momentu, w którym operator musi skrócić w celu wyśrodkowania następnej ścieżki bez pozostawienia pustych przestrzeni lub zachodzenia na siebie między dwoma przejściami. Alarm dźwiękowy może być uaktywniony lub wyłączony w menu **Użytkownik > Uwaga skręt (par. 6.12.4)**.

Ta odległość powinna odpowiadać promieniowi skrętu przyrządu (**A** na Fig. 133), używanego na końcu pola w celu zmiany kierunku biegu i wznowienia zabiegu na ścieżce obok, ale musi być wyregulowany w oparciu o charakterystykę operatora i prędkość pojazdu.

Alarm uaktywnia się TYLKO jeżeli kierunek pojazdu tworzy kąt ponad 85° w stosunku do ścieżki do przebycia i został wybrany tryb jazdy prosto (par. 13.2).

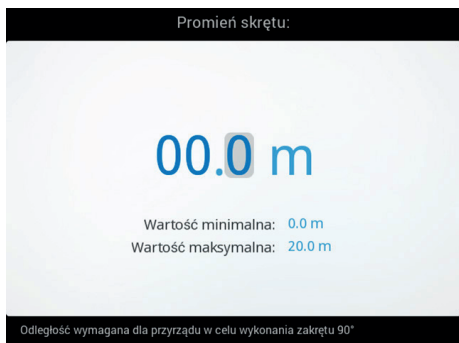


Fig. 132

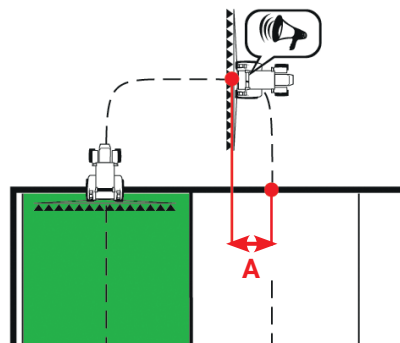


Fig. 133

• Kompensacja odl. Linii odnies.

Ta wartość pozwala na zmianę odległości między ścieżkami odniesienia.



Fig. 134

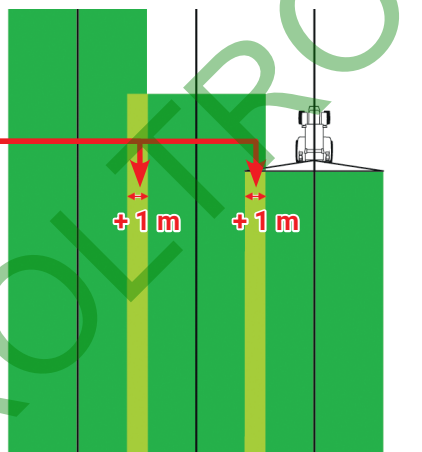


Fig. 135

Gdy wartość jest dodatnia zmniejsza się odległość między ścieżkami odniesienia (czarne linie). Boczne pasy przejść zachodzą na siebie.



Fig. 136

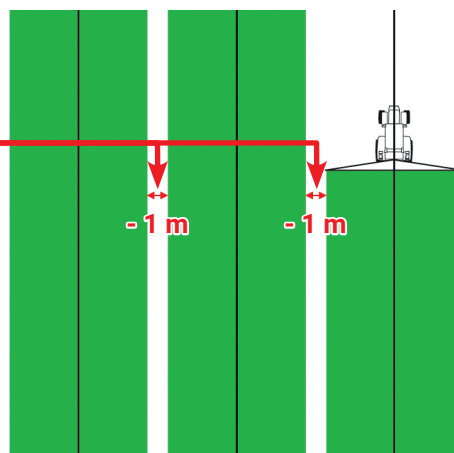


Fig. 137

Gdy wartość jest ujemna zwiększa się odległość między ścieżkami odniesienia (czarne linie). Między jednym a drugim przejściem pozostają przestrzenie nie obrobione.

6.5.15 Urządzenia oświetlające

Umożliwia podłączenie do urządzeń oświetleniowych oraz odpowiadających im funkcji w menu cyklu pracy

Podświetlenie belki (par. 11.4);

Mrugająca (par. 11.9).

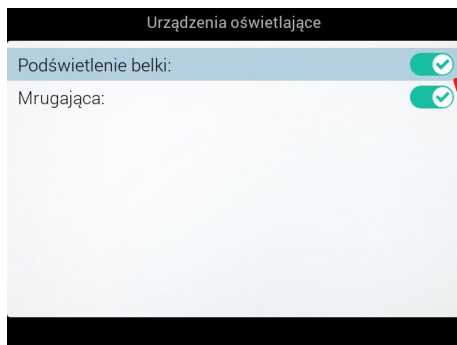


Fig. 140



Fig. 141

6.5.16 Kalibracja urządzenia

Pozwala na włączenie kalibracji dla urządzeń podłączonych do monitora.



W ZALEŻNOŚCI OD PODSTAWOWYCH USTAWIEŃ (CAP. 4), ZMIENIA SIĘ POZYCJE ORAZ ROZMIESZCZENIE MENU, I CO SIĘ Z TYM WIĄŻE, RÓWNIEŻ ZAAWANSOWANE PROGRAMOWANIE URZĄDZENIA.

sele
TRON

TRYB



SYSTEM SELETRON

• Usunięcie numerów identyfikacyjnych

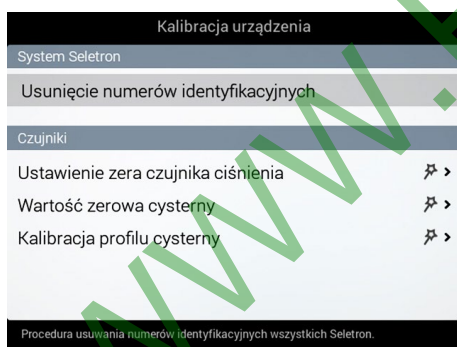


Fig. 138

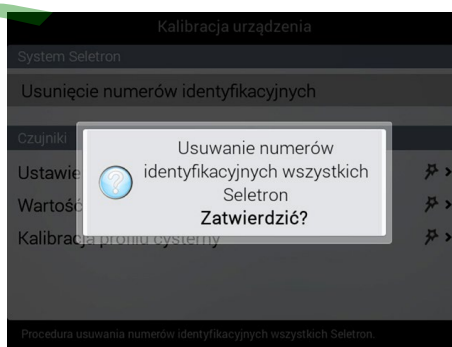


Fig. 139

Pozwala na usunięcie numerów identyfikacyjnych wszystkich zapisanych Seleton w przypadku, gdy chcesz powtórzyć procedurę rozpoznania (rozd. 12).

- Wybrać pozycję **Usunięcie numerów identyfikacyjnych** (Fig. 138)

- i nacisnąć **OK**.
- Komunikat na Fig. 139 wyświetla się na wyświetlaczu: zatwierdzić usunięcie naciskając ponownie **OK**.

Na zakończenie usuwania, ODŁĄCZYĆ WSZYSTKIE SELETRON i powtórzyć procedurę rozpoznania (rozd. 12).

CIĄG DALSZY >>>

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 **FB** Przesuw
(LW / PR)

F4 **F6** Przesuw
(GÓRA / DÓŁ) | Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

Esc Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4

CZUJNIKI

• Ustawienie zera czujnika ciśnienia

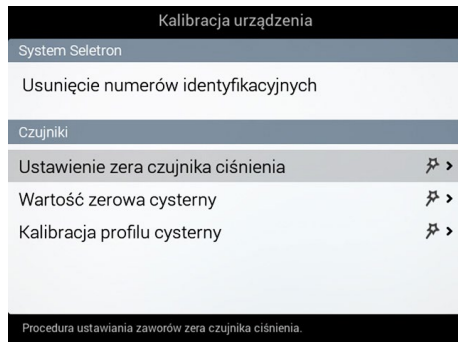


Fig. 142



Aby można było użyć tego menu konieczne jest, aby czujnik ciśnienia był aktywny (☑, par. 6.5.5)

W przypadku, gdy na wyświetlaczu zostanie wyświetlona wartość ciśnienia odmienna od zera, **przy braku ciśnienia w obwodzie**, należy przystąpić do kalibracji wartości zerowej czujnika.



Przed wykonaniem jakiegokolwiek operacji, **wyłączyć pompę odłączając ją z zasilania. Po sprawdzeniu, że pompa została odłączona, otworzyć główny zawór i wszystkie zawory sekcyjne.**

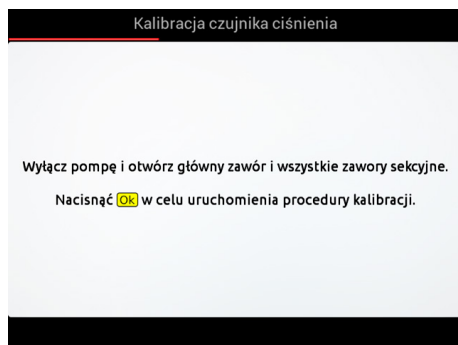


Fig. 143



Fig. 144

1 Wybrać pozycję **Ustawienie zera czujnika ciśnienia** (Fig. 142) i nacisnąć **OK**.

2 Komunikat na Fig. 143 wyświetla się na wyświetlaczu: wykonać podane instrukcje, następnie uruchomić procedurę naciskając **OK**.

3 Nacisnąć **OK** w celu wyzerowania resztkowego sygnału czujnika ciśnienia.

Wartość niedopuszczalna!

Jeżeli wyświetli się ten alarm, oznacza, że zostały namierzone nieprawidłowe wartości ciśnienia: **sprawdzić prawidłowe funkcjonowanie czujnika.**

Jeżeli problem nie ustępuje, **sprawdź czy nie występuje ciśnienie resztkowe w instalacji.**

• Wartość zerowa cysterny

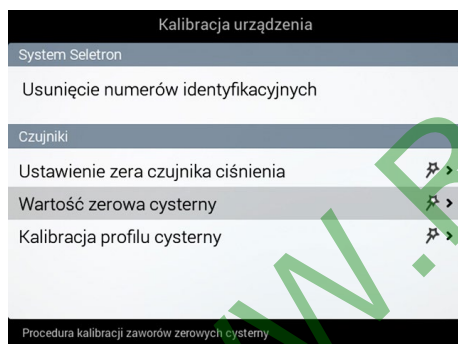


Fig. 145

Przystąpić do nastawienia zero czujnika poziomu w tych przypadkach.

- 1 Monitor wyświetla obecność cieczy w cysternie, **pomimo że jest ona pusta;**
- 2 Załadowano profil cysterny (par. 6.5.12).



W celu użycia niniejszego menu, czujnik poziomu musi być aktywny (**Źródło poziomu cysterny, rozdz. 4**). Wykonać kalibrację przy pustej cysternie

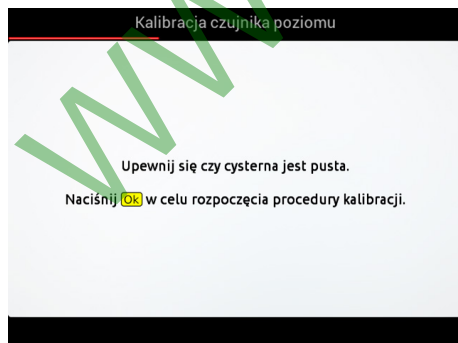


Fig. 146

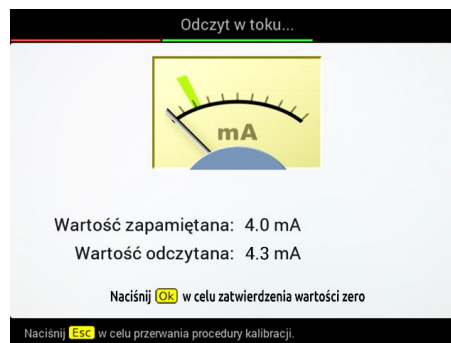


Fig. 147

1 Wybrać pozycję **Wartość zerowa cysterny** (Fig. 145) i nacisnąć **OK**.

2 Komunikat na Fig. 146 wyświetla się na wyświetlaczu: wykonać podane instrukcje, następnie uruchomić procedurę naciskając **OK**.

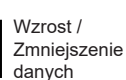
3 Nacisnąć **OK** w celu wyzerowania resztkowego sygnału czujnika poziomu.

Wartość niedopuszczalna!

Jeżeli wyświetli się ten alarm, oznacza, że zostały namierzone nieprawidłowe wartości: **sprawdzić prawidłowe funkcjonowanie czujnika.**

Jeżeli problem nie ustępuje, **sprawdź czy nie występuje resztkowa cieczy w cysternie.**

CIĄG DALSZY >>>



• Kalibracja profilu cysterny



Kalibracja profilu cysterny jest możliwa WYŁĄCZNIE jeżeli na instalacji jest zamontowany przepływomierz (par. 6.5.3).



Przed uruchomieniem procedury wykonać następujące operacje:

- 1 Upewnić się, czy główny element sterowniczy znajduje się w pozycji OFF (panel przełączników par. 7.3, lub joystick par. 6.7.1).
- 2 Napełnić zbiornik czystą wodą BEZ DODATKU SUBSTANCJI CHEMICZNYCH. Cysterna musi być obowiązkowo napełniona. Sprawdzić wizualnie osiągnięty poziom.
- 3 Wyregulować dystrybucję na maksimum manipulując napędem zaworu regulacyjnego (będzie koniecznych ok. 7 sekund).

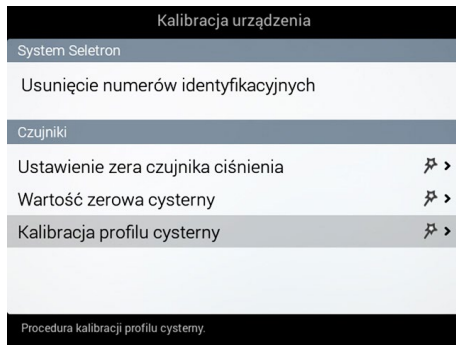


Fig. 148 **OK** 4

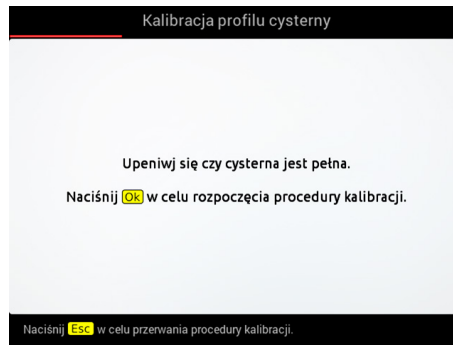


Fig. 149 **OK** 5

4 Wybrać pozycję **Kalibracja profilu cysterny** (Fig. 148) i nacisnąć **OK**. Kalibracja rozpoczyna się.

5 Komunikat na Fig. 149 wyświetla się na wyświetlaczu: wykonać podane instrukcje, następnie uruchomić procedurę naciskając **OK**.

6 Włączyć instalację opryskiwania: otworzyć wszystkie zawory sekcyjne i następnie główne sterowanie (ON).

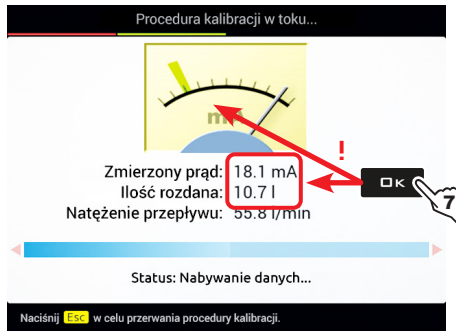


Fig. 150

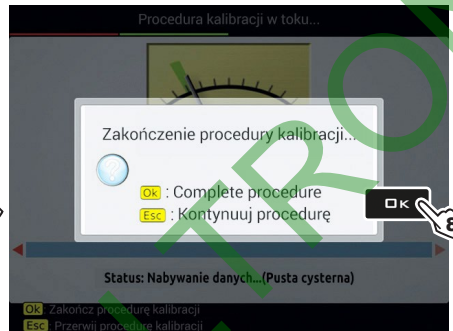


Fig. 151

Display wyświetla w rzeczywistym czasie ilość wydanej wody i postęp kalibracji (Fig. 150).

7 Po wyczerpaniu wody w cysternie, można zakończyć procedurę naciskając na klawisz **OK**: Odczyt czujnika poziomu musi być poniżej 5,0 mA i musi być wprowadzonych co najmniej 10 litrów.

8 Nacisnąć ponownie **OK** w celu zapisania profilu cysterny: wyświetli się strona do wprowadzenia nazwy (Fig. 152).

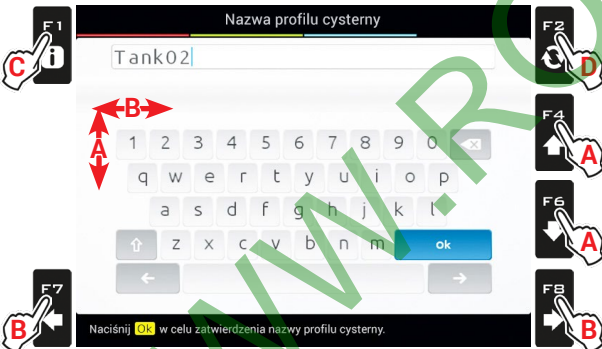


Fig. 152

9 Wpisać nazwę:

- A Naciskać kolejno w celu wybrania znaku do wprowadzenia (GÓRA / DÓŁ).
- B Naciskać kolejno w celu wybrania znaku do wprowadzenia (PRAWO / LEWO).
- C Nacisnąć w celu zatwierdzenia wybranego znaku
- D Nacisnąć w celu usunięcia znaku przed kursorem
- E Wybrać symbol **ok** i nacisnąć przycisk **OK**, aby zapisać nazwę.

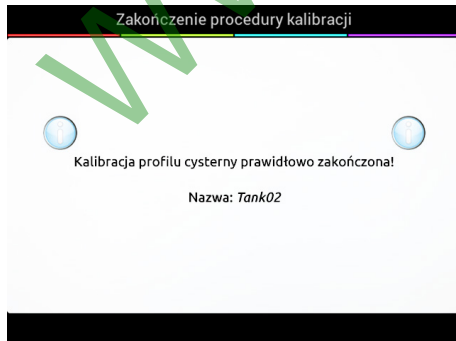


Fig. 153

11 Komunikat zatwierdzenia wyświetli się na wyświetlaczu na zakończenie zapisywania (Fig. 153). Nacisnąć **OK** lub **ESC**.

Kalibracja została zakończona.

F1 Wprowadza wybrany znak	F2 Kasuje wybrany znak	F7 FB Przesuw (LW / PR)	F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)	Wzrost / Zmniejszenie danych	OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej	Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej	Par. 1.4
----------------------------------	-------------------------------	---------------------------------------	--	------------------------------	---	---	----------

6.6 USTAWIENIA IBX HYDRAUL.

6.6.1 Odblokowanie funkcji IBX100-Hydraulic

Umożliwia włączenie funkcji BLC lub TTC. Należy wprowadzić kod aktywacyjny dostarczony przy zakupie licencji oprogramowania.



6.6.2 BLC



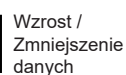
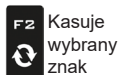
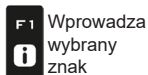
To menu jest widoczne WYŁĄCZNIE po włączeniu funkcji BLC na jednostce sterującej (licencję na oprogramowanie należy zakupić osobno).
Zapoznać się z instrukcją dostarczoną wraz z zestawem BLC, aby udoskonalić efektywność systemu.



6.6.3 TTC



To menu jest widoczne WYŁĄCZNIE po włączeniu funkcji TTC na jednostce sterującej (licencję na oprogramowanie należy zakupić osobno).
Zapoznać się z instrukcją dostarczoną wraz z zestawem TTC, aby udoskonalić efektywność systemu.



6.7 USTAWIENIE JOYSTICKA

6.7.1 Joystick „Explorer”

Joystick „Explorer” umożliwia bezpośrednie zarządzanie funkcjami opryskiwania i ruchami hydraulicznymi belki. To menu pozwala na przeglądanie funkcje związanych z joystickiem i / lub konfigurować specjalne funkcje po naciśnięciu każdego przycisku. Na str. 43 i str. 44 znajduje się podsumowanie wstępnie przypisanych funkcji.



MENU JEST WIDOCZNE TYLKO JEŻELI Joystick „Explorer” (KOD. 46701801) JEST PODŁĄCZONY DO MONITORA. JOYSTICK MUSI CAŁKOWICIE ZASTĄPIĆ PANEL PRZEŁĄCZNIKÓW (NIE MOGĄ BYĆ PODŁĄCZONE OBA). Instrukcje dotyczące instalacji i użytkowania urządzenia są załączone do produktu.

• Numer stron

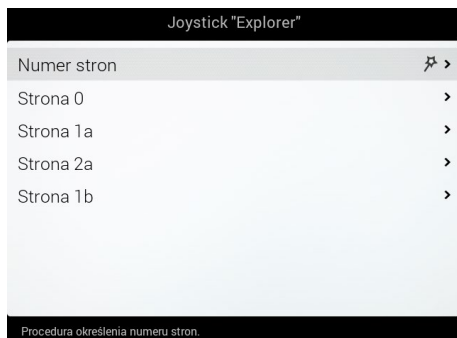


Fig. 154

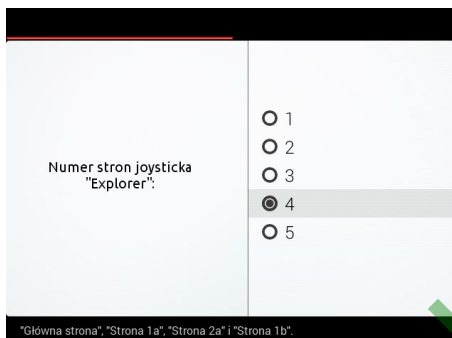


Fig. 155

Określa numer strony za pomocą joysticka.

Wybrać pozycję **Numer stron** i nacisnąć **OK**. Śledzić zaproponowane fazy, wybierając wymagane opcje.

OK: następna faza
ESC: poprzednia faza.

Wybrana opcja włącza menu ustawień dla każdej strony (Fig. 154).

- Opcja 1: strona 0
- Opcja 2: strona 0 + 1a
- Opcja 3: strona 0 + 1a + 2a
- Opcja 4: strona 0 + 1a + 2a + 1b (DEFAULT)
- Opcja 5: strona 0 + 1a + 2a + 1b + 2b

• Konfiguracja klawiszy joysticka

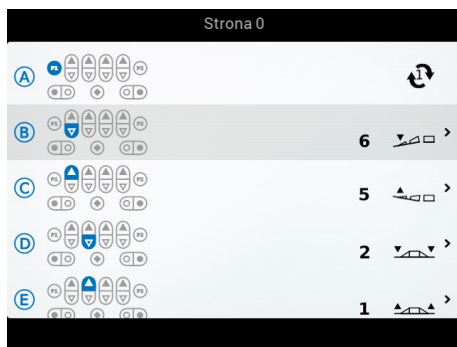


Fig. 156

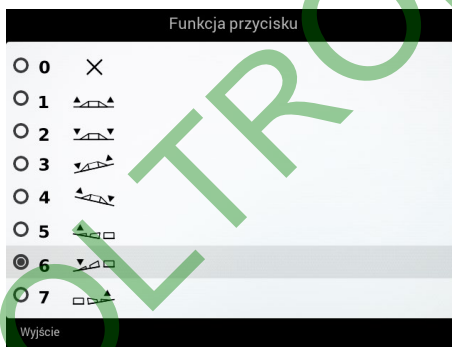


Fig. 157

Wejść do menu odpowiadającego stronie (**Strona 0** w przykładzie na Fig. 156). Wybrać położenie klawisza (widoczne na wyświetlaczu) i nacisnąć **OK**; zaprogramować jedną z dostępnych opcji (Fig. 157).

Klawiszy P1 i P2 nie można dostosowywać:

- P1 Wejście Str. 1a / Str. 1b
- P2 Wejście Str. 2a / Str. 2b

Dostępne opcje:

- | | | | |
|------------------------|-------------------------------|---------------------------------|---------------------------------------|
| 0 Brak funkcji | 9 Ramię nr 1 Lewe (Z) | 21 Blokowanie belki (O) | 30 AUTO/MAN Regulacja dozowania |
| 1 Wysokość (O) | 10 Ramię nr 1 Lewe (O) | 22 Blokowanie belki (Z) | 31 AUTO/MAN Zarządzanie sekcjami |
| 2 Wysokość (Z) | 11 Ramię nr 1 Prawe (Z) | 23 Sekw. 1 Lewe | 32 AUTO/MAN Livellamento barra |
| 3 Nachyl. belki (O) | 12 Ramię nr 1 Prawe (O) | 24 Sekw. 1 Prawe | 33 AUTO/MAN Wybór dyszy |
| 4 Nachyl. belki (Z) | 13 Ramię nr 2 Lewe (Z) | 25 Sekw. 2 Prawe | 34 ON/OFF Controllo timone sterz. |
| 5 Geom. zm. LEWO (O) | 14 Ramię nr 2 Lewe (O) | 26 Sekw. 2 Lewe | 35 Azzeramento angolo timone sterz. |
| 6 Geom. zm. LEWO (Z) | 15 Ramię nr 2 Prawe (Z) | 27 Przełącznik zaworu głównego | 36 Timone sterz. controllo man. (Dx) |
| 7 Geom. zm. PRAWO (O) | 16 Ramię nr 2 Prawe (O) | 28 + Ciśnienie | 37 Timone sterz. controllo man. (Sx) |
| 8 Geom. zm. PRAWO (Z) | 17 Ramię nr 1 Lewe+Prawe (Z) | 29 - Ciśnienie | |
| | 18 Ramię nr 1 Lewe+Prawe (O) | | |
| | 19 Ramię nr 1 Lewe+Prawe (Z) | | |
| | 20 Ramię nr 1 Lewe+Prawe (O) | | |

CIĄG DALSZY >>>

STRONA 0 („MAIN”) - WSTĘPNIE USTAWIONE POLECENIA



Fig. 158

STRONA 1a - WSTĘPNIE USTAWIONE POLECENIA



Fig. 159

CIĄG DALSZY >>>

STRONA 1b - WSTĘPNIE USTAWIONE POLECENIA



Fig. 160

STRONA 2a - WSTĘPNIE USTAWIONE POLECENIA



Fig. 161



Na stronie 2b NIE ma wstępnie ustawionych poleceń (opcja X dla wszystkich klawiszy).

6.8 GEOMETRIA PRZYRZĄDU (MASZYNA Z PRZYRZĄDEM CIĄGNIONYM/PRZEWOŻONYM)

Wyświetlanie niniejszego menu zależy od wykonanych podstawowych ustawień (rozdz. 4).
ODNOŚNIE GEOMETRII MASZYN SAMOBIEŻNYCH ZAPOZNAĆ SIĘ Z PAR. 6.11.2 I 6.11.3.

6.8.1 Ustawienia geometrii (PRZYRZĄD CIĄGNIONY)

Ustawienia wyświetlone w dalszej części zmieniają typ ustawionej instalacji (rozdz. 4).

Wpisać wymiary maszyny rolniczej.

- Naciśnąć na klawisze strzałkowe (GÓRA, DÓŁ) w celu przechodzenia pomiędzy opisami wartości: na wyświetlaczu pojawia się obraz wybranej wysokości.

Zatwierdzić za pomocą **OK** w celu wejścia do ustawienia.

- Wpisać daną.

- Wybrać i zaprogramować pojedynczo wszystkie wysokości.

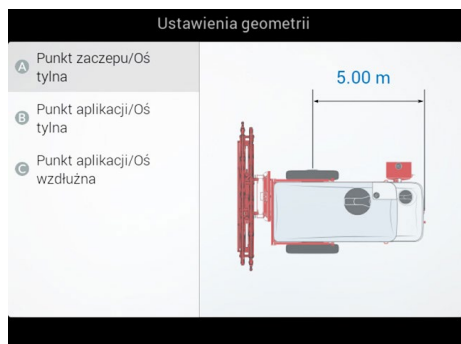


Fig. 162

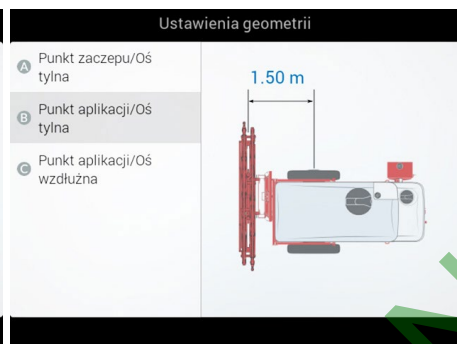


Fig. 163

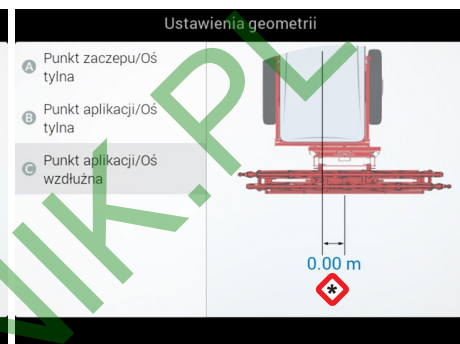
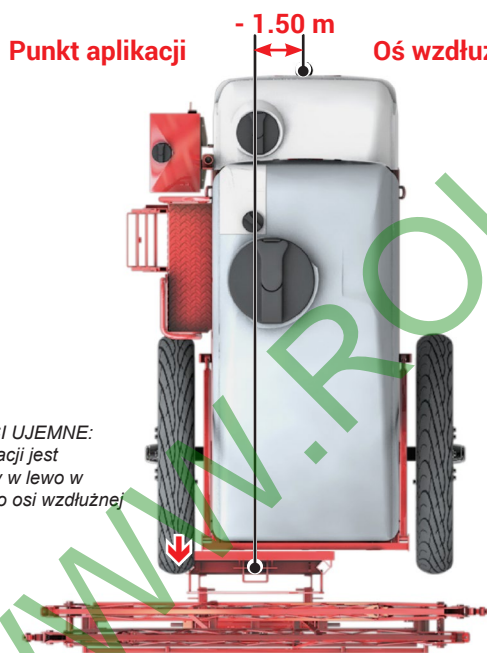


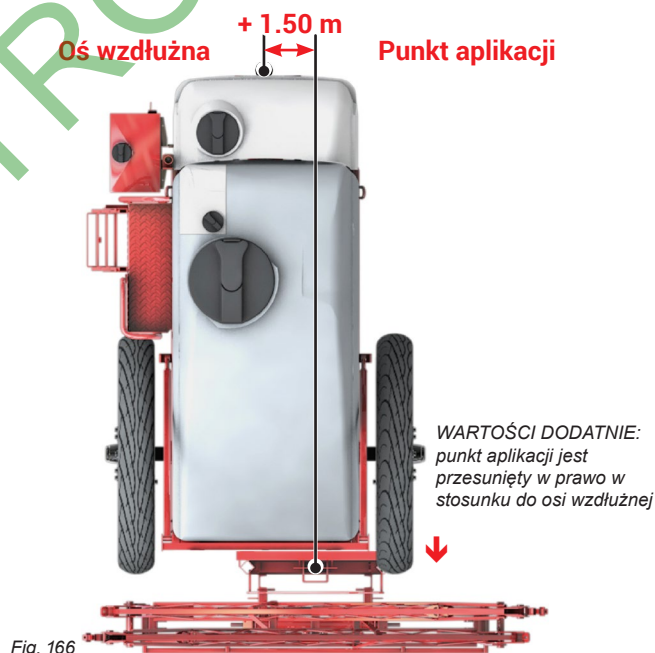
Fig. 164

+ Punkt aplikacji / Oś wzdłużna



WARTOŚCI UJEMNE:
punkt aplikacji jest przesunięty w lewo w stosunku do osi wzdłużnej

Fig. 165



WARTOŚCI DODATNIE:
punkt aplikacji jest przesunięty w prawo w stosunku do osi wzdłużnej

Fig. 166

F1 Wprowadza wybrany znak	F2 Kasuje wybrany znak	F7 F8 Przesuw (LW / PR)	F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)	Wzrost / Zmniejszenie danych	OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej	ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej	Par. 1.4
----------------------------------	-------------------------------	---------------------------------------	--	------------------------------	---	---	----------

6.8.2 Ustawienia geometrii (PRZYRZĄD PRZEWOŹNY)



Ustawienia wyświetlone w dalszej części zmieniają typ ustawionej instalacji (rozdz. 4).

Wpisać wymiary maszyny rolniczej.

- Nacisnąć na klawisze strzałkowe (GÓRA, DÓŁ) w celu przechodzenia pomiędzy opisami wartości: na wyświetlaczu pojawia się obraz wybranej wysokości.

Zatwierdzić za pomocą **OK** w celu wejścia do ustawienia.

- Wpisać daną.

- Wybrać i zaprogramować pojedynczo wszystkie wysokości.

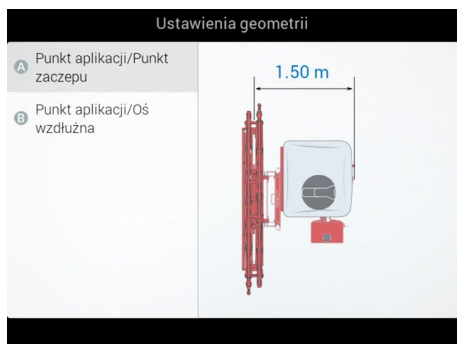


Fig. 167

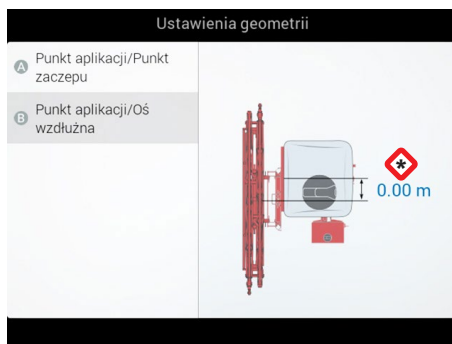


Fig. 168

♦ Punkt aplikacji / Oś wzdłużna

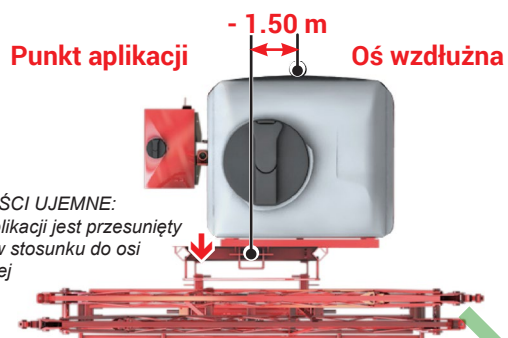


Fig. 169

WARTOŚCI UJEMNE:
punkt aplikacji jest przesunięty
w lewo w stosunku do osi
wzdłużnej

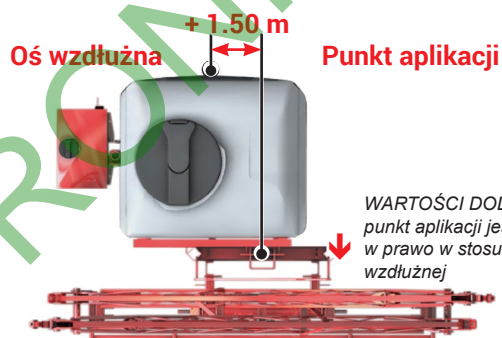
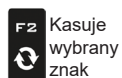
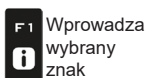


Fig. 170

WARTOŚCI DODATNIE:
punkt aplikacji jest przesunięty
w prawo w stosunku do osi
wzdłużnej



Wzrost /
Zmniejszenie
danych



6.9 USTAWIENIA ODBIORNIKA GPS



Pozycje wyświetlane w niniejszym menu są zależne od przeprowadzonych ustawień podstawowych (rozdz. 4) oraz parametrów podłączonego odbiornika. Podłączenie odbiorników ARAG, modeli AG-Star - Atlas - Smart 2 - Smart 6 - Smart 7 - Smart-AG, przewiduje nadzorowaną procedurę uznania, która przydziela monitorowi TYLKO menu odpowiednich ustawień. Poniżej znajduje się podsumowanie ustawień:

AG-Star - Atlas - Smart 2 - Smart 6 - Smart 7 - Smart-AG

- Kompensacja nachylenia (par. 6.9.1).
- Typ korekcji (par. 6.9.2).
- Alarm HDOP (par. 6.9.3).
- Zaawansowane dane odbiornika (par. 6.9.4).
- Aktualizacja odbiornika (par. 6.9.5)

A100

- Typ korekcji (par. 6.9.2).
- Minimalna jakość (par. 6.9.6).
- Alarm HDOP (par. 6.9.3).

NMEA

- Minimalna jakość (par. 6.9.6).
- Alarm HDOP (par. 6.9.3).
- Baudrate (par. 6.9.7).



ARAG NIE PONOSI ŻADNEJ ODPOWIEDZIALNOŚCI W PRZYPADKU BRAKU LUB NIEPRAWIDŁOWEGO FUNKCJONOWANIA SPOWODOWANEGO PRZEZ PODŁĄCZENIE ODBIORNIKÓW NIEDOSTARCZONYCH PRZEZ ARAG.

6.9.1 Kompensacja nachylenia

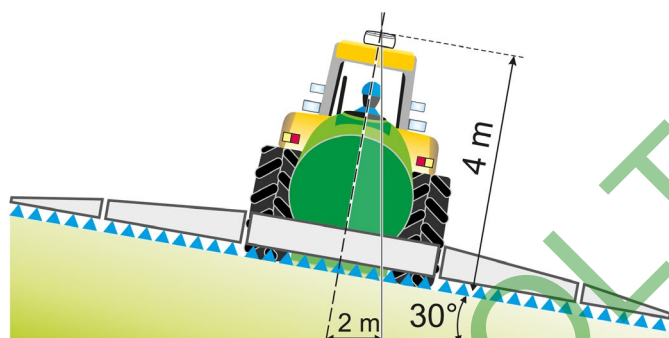


Fig. 171

Pozwala na włączenie/wyłączenie funkcji kompensacji nachylenia pojazdu (tylko za specjalną anteną. Patrz katalog ARAG).

- Kompensacja nachylenia włączona
- Kompensacja nachylenia wyłączona

Monitor jest w stanie skompensować błędy pomiarów spowodowane nachyleniem terenu. Przy znacznych nachyleniach błąd może osiągnąć 2 m / 6.5 ft.

6.9.2 Typ korekcji

Pozwala na wybranie funkcji korekty różnicowej:

- Żaden Korekty nieaktywne

- SBAS Korekta DGPS aktywna:

Sygnal korekty różnicowej SBAS jest sygnałem bezpłatnym, dostępnym tylko w niektórych strefach świata, który pozwala na uzyskanie większej dokładności pracy.



UWAGA: niniejsza funkcja może być używana wyłącznie w Europie (EGNOS), USA (WAAS) i Japonii (MSAS).

- Terrastar-L / Terrastar-C (TYLKO dla odbiornika ustawionego wcześniej):

Terrastar jest prywatną firmą, która dostarcza drogą satelitarną sygnały poprawki różnicowej na całym świecie.

Odbiornik

GPS musi być przystosowany do odbioru tego typu sygnału. Usługa jest odpłatna i zależy od wymaganego stopnia precyzyjności oraz czasu użytkowania.

- Terrastar-L - SBAS / Terrastar-C - SBAS :

Ta opcja uaktywnia korektę SBAS, w przypadku gdy korekta Terrastar (L lub C) nie jest chwilowo dostępna.

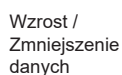
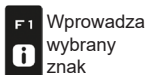
- RTK (TYLKO na urządzeniu Delta 80 z modmem 3G - kod 4675001, podłączonym do odpowiedniego odbiornika):

system poprawki różnicowej bardziej precyzyjny niż SBAS i Terrastar, ale który wymaga sygnałów korekcyjnych pochodzących z sieci podstawowego stanowiska (CORS) znajdującego się bardzo blisko odbiornika, ponieważ satelity muszą być te same.

Te dane są odbierane za pomocą modułu 3G podłączonego do sieci Internet,

- RTK - SBAS:

Ta opcja uaktywnia korektę SBAS, w przypadku gdy korekta RTK nie jest chwilowo dostępna.





Pozycje wyświetlane w niniejszym menu są zależne od przeprowadzonych ustawień podstawowych (rozdz. 4) oraz parametrów podłączonego odbiornika. Podłączenie odbiorników ARAG, modeli AG-Star - Atlas - Smart 2 - Smart 6 - Smart 7 - Smart-AG, przewiduje nadzorowaną procedurę uznania, która przydziela monitorowi TYLKO menu odpowiednich ustawień.

6.9.3 Alarm HDOP



Fig. 172

"HDOP" jest pomiarem, za pomocą którego pozycja i liczba satelitów w przestrzeni wpływają na dokładność szerokości i długości geograficznej; im mniejsza wartość, tym większa jest dokładność jazdy. Alarm dokładności włącza się, gdy wartość HDOP zmierzona przez odbiornik GPS przekracza ustawioną granicę. **Zalecamy NIE ustawiać wartości powyżej 4.0.**

6.9.4 Zaawansowane dane odbiornika

Wyświetla dane odbiornika GPS oraz typu korekty.

6.9.5 Aktualizacja odbiornika - TYLKO dla odbiorników linii Smart



Fig. 173

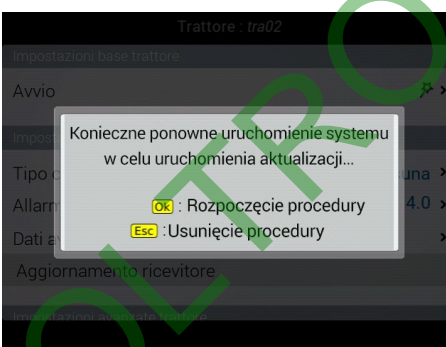


Fig. 174

Pozwala na aktualizację odbiornika GPS, jeżeli używany odbiornik (z serii Smart) nie został zaktualizowany do wersji kompatybilnej z monitorem jazdy.

- Wybrać pozycję **Aktualizacja odbiornika** (Fig. 173) i nacisnąć **OK**.
- Komunikat na Fig. 174 wyświetla się na wyświetlaczu: zatwierdzić aktualizację naciskając ponownie **OK**.

6.9.6 Minimalna jakość - TYLKO dla odbiorników NMEA / A100

Pozwala wybrać minimalny poziom precyzji wymagany dla sygnału GPS.

- **Żaden**: nie zostaje przeprowadzona żadna kontrola poziomu dokładności sygnału.
- **SBAS**: poziom precyzji jest weryfikowany poprzez ukazanie się alarmu w przypadku, gdy poziom ten jest niższy niż poprawka różnicowa SBAS.

6.9.7 Baudrate - TYLKO dla odbiornika NMEA

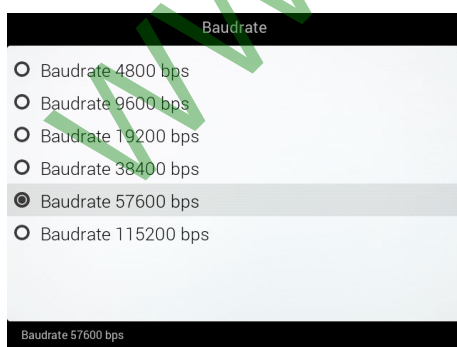
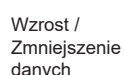
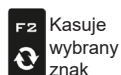
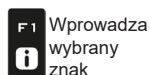


Fig. 175

Typowe dane podłączonego odbiornika NMEA.



6.10 JAZDA SAMODZIELNA



Wyświetlanie niniejszego menu zależy od wykonanych podstawowych ustawień (rozdz. 4).

6.10.1 Konfiguracja kierowania

Z tej strony masz „szybki” dostęp do ustawień jednostki sterującej służącej do automatycznego prowadzenia ECU-S1.



Przeprowadzić regulację parametrów **WYŁĄCZNIE** poprzez bezpośredni interfejs jednostki sterującej. Zapoznać się z instrukcją dostarczoną wraz z ECU-S1, aby udoskonalic efektywność.

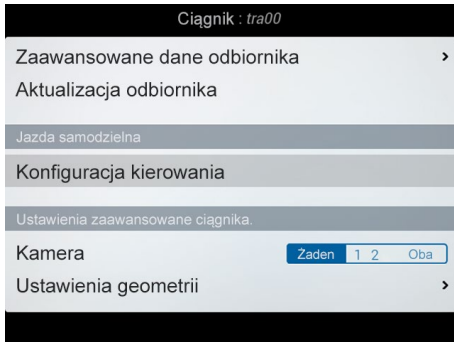


Fig. 176

Zawiadomienie o zwolnieniu z odpowiedzialności cywilnej:
 Jako operator niniejszego pojazdu, JESTEŚ ODPOWIEDZIALNY ZA JEGO FUNKCJONOWANIE W WARUNKACH BEZPIECZEŃSTWA!
 Poprzez naciśnięcie przycisku **OK** operator potwierdza, iż jest zaznajomiony z funkcjonowaniem niniejszego systemu samodzielnej jazdy oraz że przyjmuje na siebie pełną odpowiedzialność za jego prawidłowe oraz bezpieczne funkcjonowanie.

Fig. 177

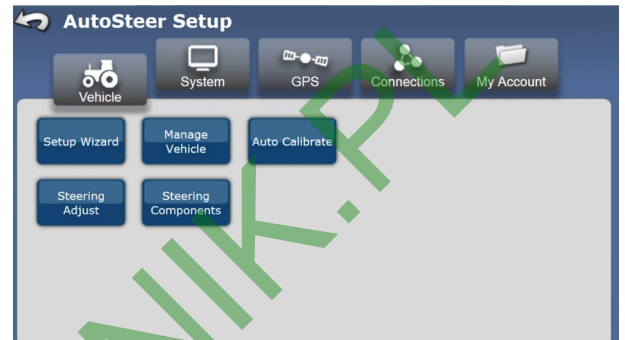
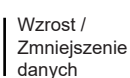
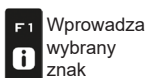


Fig. 178



6.11 USTAWIENIA ZAAWANSOWANE CIĄGNIKA.

6.11.1 Kamera

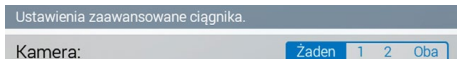


Fig. 179

Monitor może podłączyć do 2 kamer do kontroli stref pracy, tam, gdzie oko operatora nie jest w stanie osiągnąć (np.: bieg wsteczny).

Menu pozwala na uaktywnienie/wyłączenie wyświetlania, dla każdej z osobna lub dla obu kamer:

- Żaden Żadna kamera podłączona
- 1 1 kamera podłączona do wejścia nr. 1
- 2 1 kamera podłączona do wejścia nr. 2
- Oba 2 kamery podłączone

6.11.2 Ustawienia geometrii (SAMOBIEŻNY Z BELKĄ TYLNA)



Ustawienia wyświetlone w dalszej części zmieniają typ ustawionej instalacji (rozdz. 4).

Wpisać wymiary maszyny rolniczej.

- Nacisnąć na klawisze strzałkowe (GÓRA, DÓŁ) w celu przechodzenia pomiędzy opisami wartości: na wyświetlaczu pojawia się obraz wybranej wysokości.
- Zatwierdzić za pomocą **OK** w celu wejścia do ustawienia.
- Wpisać daną.
- Wybrać i zaprogramować pojedynczo wszystkie wysokości.

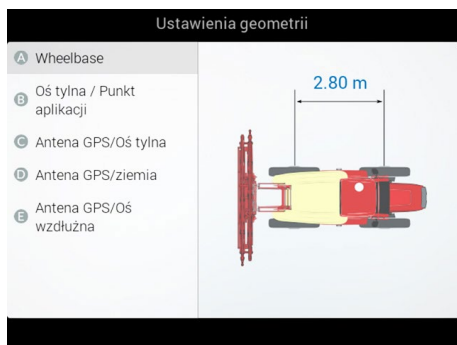


Fig. 180

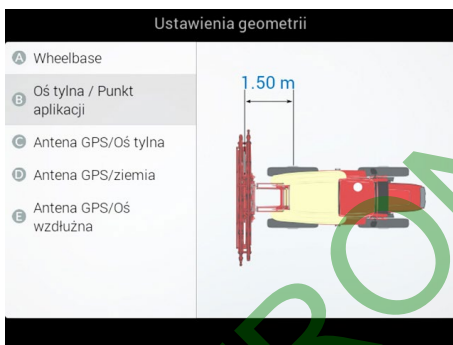


Fig. 181

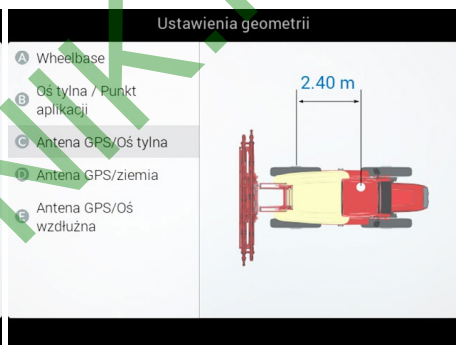


Fig. 182



Fig. 183

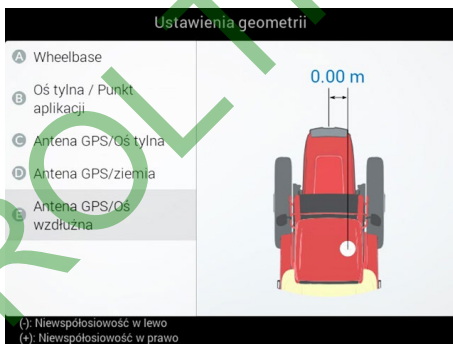
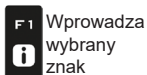
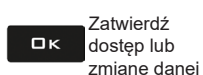


Fig. 184

(-) Niewspółosiowość w lewo
(+) Niewspółosiowość w prawo



Wzrost / Zmniejszenie danych





Ustawienia wyświetlone w dalszej części zmieniają typ ustawionej instalacji (rozdz. 4).

Wpisać wymiary maszyny rolniczej.

- Nacisnąć na klawisze strzałkowe (GÓRA, DÓŁ) w celu przechodzenia pomiędzy opisami wartości: na wyświetlaczu pojawia się obraz wybranej wysokości. Zatwierdzić za pomocą **OK** w celu wejścia do ustawienia.

- Wpisać daną.

- Wybrać i zaprogramować pojedynczo wszystkie wysokości.

6.11.3 Ustawienia geometrii (SAMOBIEŻNY Z BELKĄ PRZEDNIĄ)

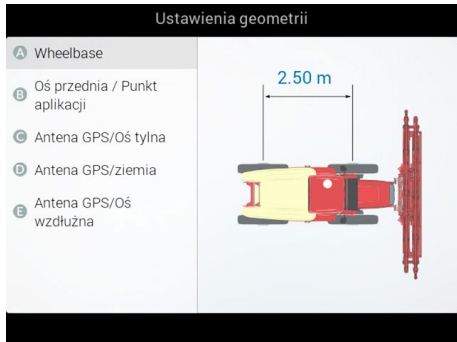


Fig. 185

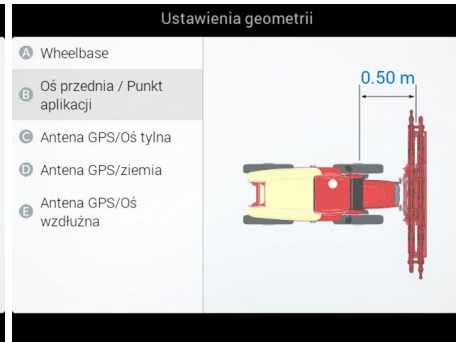


Fig. 186

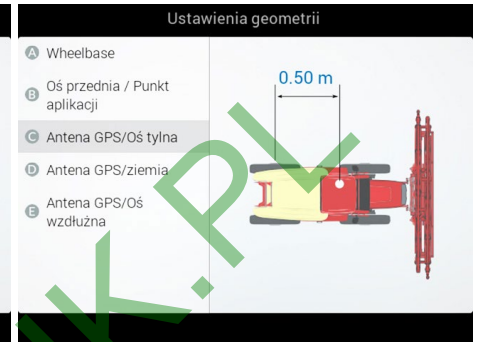


Fig. 187

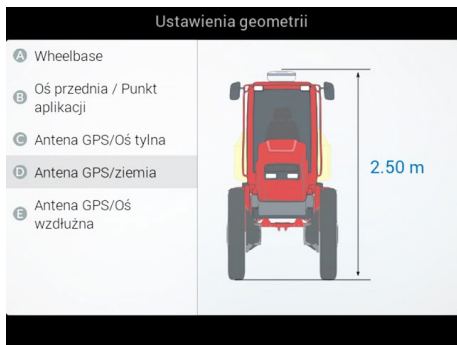


Fig. 188

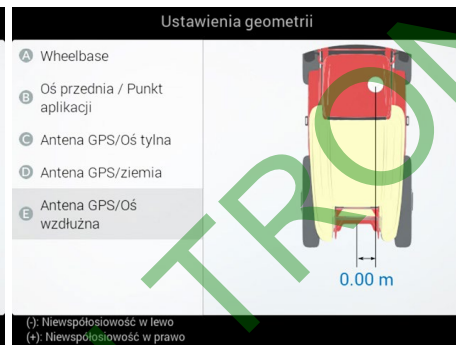


Fig. 189

6.11.4 Ustawienia geometrii (TRAKTOR PRZYRZĄDEM PRZEWOŻONYM/CIĄGNIONYM)

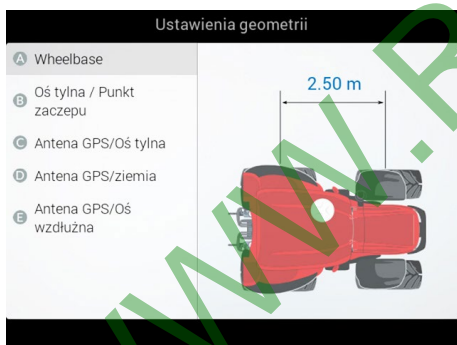


Fig. 190

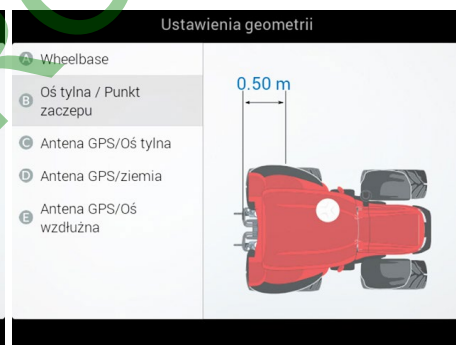


Fig. 191

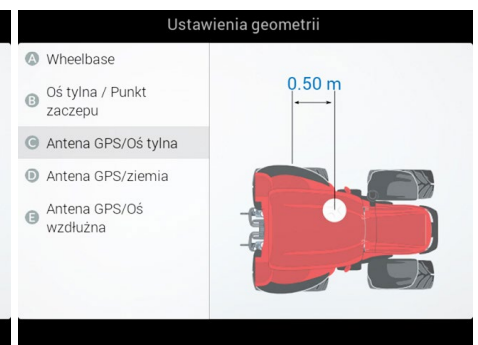


Fig. 192

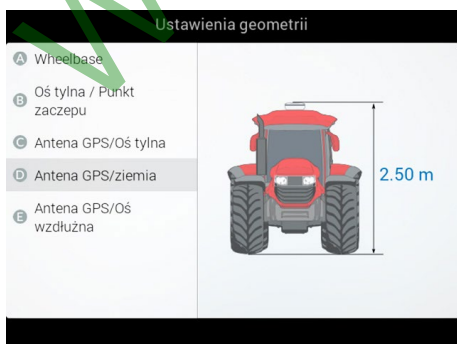
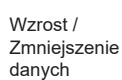
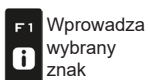


Fig. 193



Fig. 194



6.12 UŻYTKOWNIK



Pozycje wyświetlane w niniejszym menu są zależne od typu podłączonego monitora (Delta 80, Bravo 400S lub Ninja).

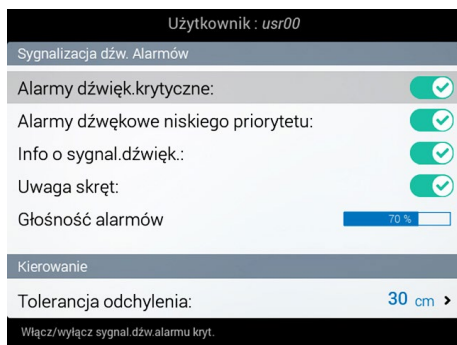


Fig. 195

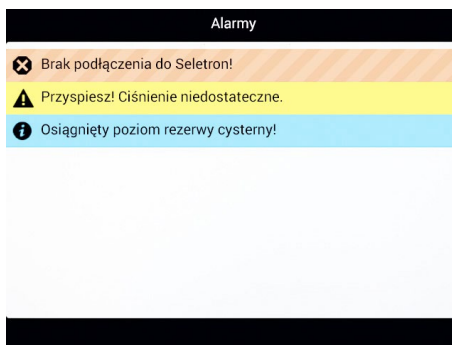


Fig. 196

Monitor dysponuje menu **Alarmy** (Fig. 196, dostępnym z menu "Home" naciskając **F6**), który reasumuje aktywne powiadomienia dla operatora. Zgodnie ze znaczeniem, powiadomienia są podzielone na **Alarmy krytyczne**, **Alarmy niskiego priorytetu** i **Info**.

Z menu **Użytkownik** można uaktywnić / wyłączyć sygnały akustyczne dla każdego powiadomienia:

- **Alarmy dźwięk.krytyczne** (par. 6.12.1).
- **Alarmy dźwiękowe niskiego priorytetu** (par. 6.12.2).
- **Info o sygnał.dźwięk.** (par. 6.12.3).
- **Uwaga skręt** (par. 6.12.4).

SYGNALIZACJA DŹW. ALARMÓW

6.12.1 Alarmy dźwięk.krytyczne

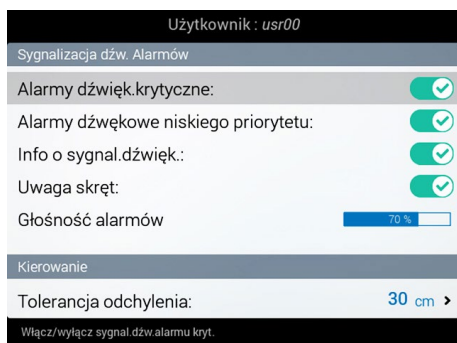


Fig. 197

Pozwala na uaktywnienie/wyłączenie sygnalizacji akustycznej, gdy pojawiają się nowe **Alarmy krytyczne** (Fig. 196).

- Sygnalizacja aktywna
- Sygnalizacja nieaktywna

6.12.2 Alarmy dźwiękowe niskiego priorytetu

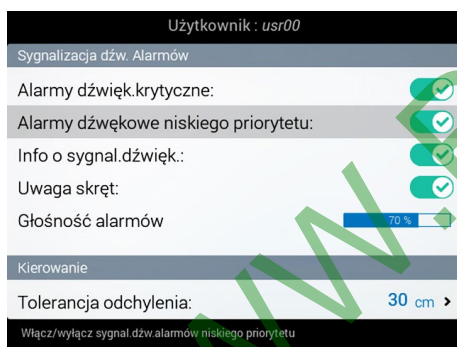


Fig. 198

Pozwala na uaktywnienie/wyłączenie sygnalizacji akustycznej, gdy pojawiają się nowe **Alarmy niskiego priorytetu** (Fig. 196).

- Sygnalizacja aktywna
- Sygnalizacja nieaktywna

6.12.3 Info o sygnał.dźwięk.

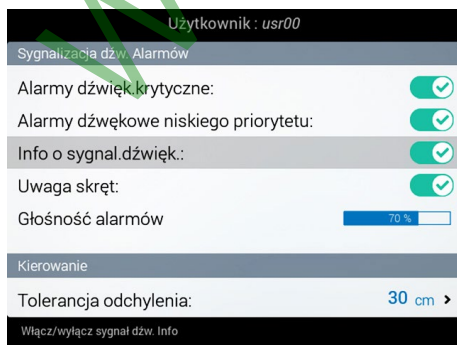


Fig. 199

Pozwala na uaktywnienie/wyłączenie sygnalizacji akustycznej, gdy pojawiają się nowe **Info** (Fig. 196).

- Sygnalizacja aktywna
- Sygnalizacja nieaktywna

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 **FB** Przesuw
(LW / PR)

F4 **F6** Przesuw
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

Esc Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4

6.12.4 Uwaga skręt

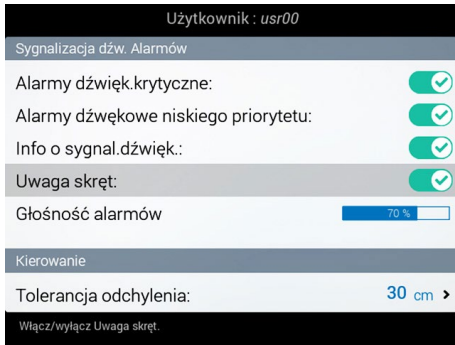


Fig. 200

Pozwala na uaktywnienie/wyłączenie sygnalizacji akustycznej w momencie, gdy operator musi skręcić w celu wypośrodkowania następnej ścieżki, bez pozostawienia pustych przestrzeni lub zachodzenia na siebie dwóch przejeżdż (Promień skrętu ustawiony, par 6.5.14 Parametry pracy).

- Sygnalizacja aktywna
- Sygnalizacja nieaktywna

6.12.5 Głośność alarmów



MENU JEST WIDOCZNE TYLKO W DELTA 80 (KOD. 467500X).

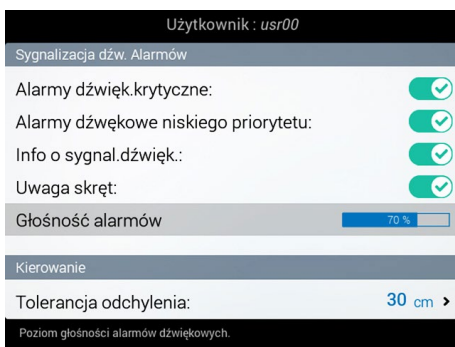


Fig. 201

Nacisnąć przyciski strzałkowe, w celu wyregulowania wartości alarmów (W LEWO = zmniejsza, W PRAWO = zwiększa).

KIEROWANIE

6.12.6 Tolerancja odchylenia

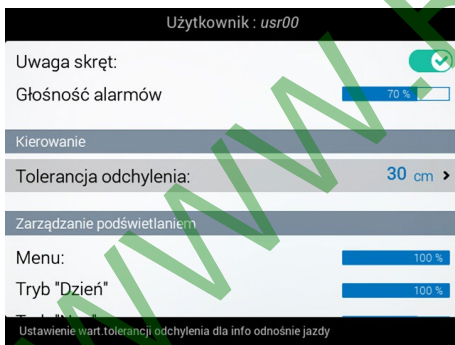


Fig. 202

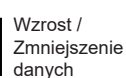
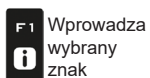


Fig. 203

Odchylenie w stosunku do linii odniesienia jest przedstawione przez pasek LED obok (ekran jazdy).

Każda zapalona dioda LED wskazuje wartość odchylenia równą tej ustawione w pozycji **Tolerancja odchylenia** (np.: 30 cm).

Postępując zgodnie z przykładem, zapalenie diod LED zwiększa się progresywnie za każdym razem, gdy odchylenie osiągnie wielokrotność 30 cm



6.12.7 Konfiguracja wyświetlonych danych

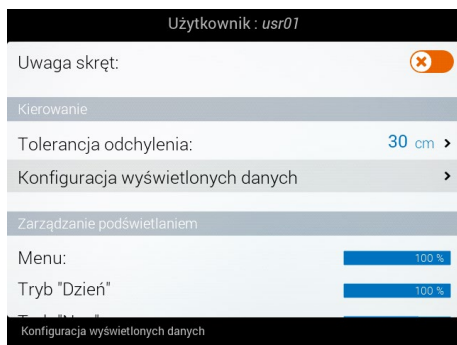


Fig. 204

Pozwala na ustawienie danych zabiegu, które chce się wyświetlić na stronie jazdy (Fig. 205). Każda strona ma dwie strony danych, na przemian z przyciskami **F7** / **FB**.

Obie strony można dostosować:

wybrać pozycję danej (menu **Ustawienia strony 1** lub **Ustawienia strony 2**) i zaprogramować jedną z trzech opcji dostępnych.



Fig. 205

Ustawienia danych strony 1

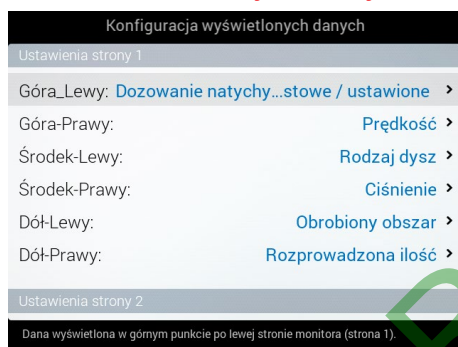


Fig. 206

Ustawienia danych strony 2

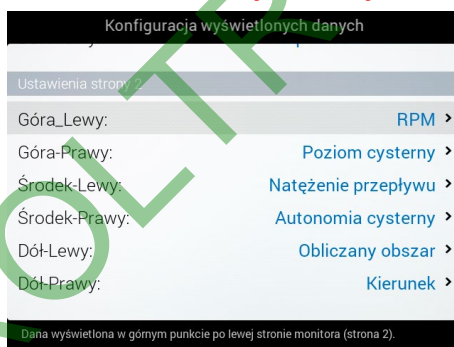
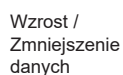
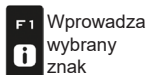


Fig. 207

Dostępne opcje

Nessuno
 Dozowanie natychmiastowe / ustawione
 Dozowanie natychmiastowe
 Typ dyszy
 Strefa użyta
 Kąt przyrządu
 Natężenie przepływu
 Kierunek
 RPM
 Strefa obliczona
 Prędkość
 Ciśnienie
 Rozprowadzona ilość
 Poziom cysterny
 Autonomia cysterny
 BLC
 Szerokość rzędu
 Autonomia w rzędach
 Rzędy obrabiane
 Pozostały czas SkyGuide



ZARZĄDZANIE PODŚWIETLANIEM

6.12.8 Podświetlenie

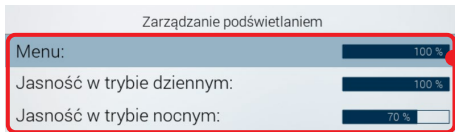


Fig. 208

Regulacja jest podzielona względem typu ekranu:

- Ekran menu.
- Ekran jazdy w trybie „Dziennym” (par. 13.8.3).
- Ekran jazdy w trybie „Nocnym” (par. 13.8.3).

Wybrać typ ekranu i nacisnąć przyciski strzałkowe, w celu wyregulowania podświetlenia wyświetlacza (W LEWO = zmniejsza, W PRAWO = zwiększa).

6.12.9 Wygaszanie

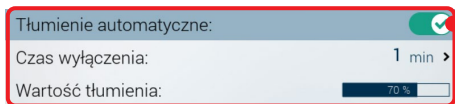


Fig. 209

Trzy pozycje obok zarządzają automatycznym wygaszaniem wyświetlacza po okresie nieużytkowania. **OBOWIĄZUJE WYŁĄCZNIE DLA EKRAŃÓW MENU.**

Przed wszystkim aktywować pozycję **Tłumienie automatyczne**, aby używać funkcji, a następnie wyregulować czas oczekiwania oraz wartość procentową wygaszania.

- Wygaszanie automatyczne aktywowane
- Wygaszanie automatyczne dezaktywowane

6.12.10 Jasność LED przełączników

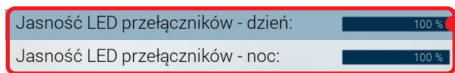


Fig. 210

Za pomocą pozycji obok można zarządzać jasnością przełączników LED w trybie „Dzień” lub „Noc”.

Nacisnąć przyciski strzałkowe w celu wyregulowania jasności LED (W LEWO = zmniejsza, W PRAWO = zwiększa).

PREFERENCJE

6.12.11 Ładowanie selektywne cyklu pracy

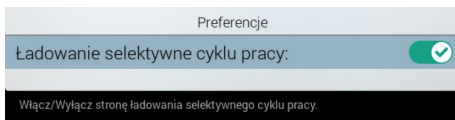


Fig. 211

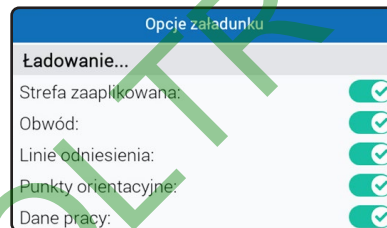
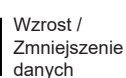
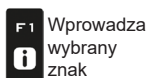


Fig. 212

Pozwala na włączenie/wyłączenie strony **Opcje załadunku** (Fig. 212) w momencie, w którym operator wprowadza uprzednio zapisany cykl pracy (par. 10.5 F5 Ładuj pracę).

- Strona aktywna
- Strona nieaktywna



6.13 OPCJE OGÓLNE

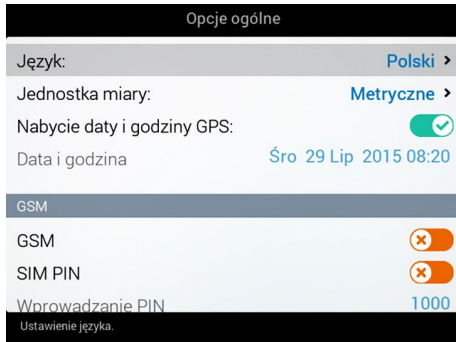


Fig. 213

Ustawić opcje systemu urządzenia:

- **Język** (par. 6.13.1).
- **Jednostka miary** (par. 6.13.2).
- **Nabycie daty i godziny GPS** (par. 6.13.3).
- **Data i godzina** (par. 6.13.4).
- **GSM** (par. 6.13.6)

6.13.1 Język



Fig. 214

Ustawić język użytkownika komputera.

Dostępne języki:

български, Český, Deutsch, Eesti, Ελληνικά, English, Español, Français, Magyar, Italiano, 日本語, Lietuvių, Nederlands, Polski, Português, Română, Русский, Српски, Türkçe, 中文.

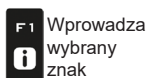
6.13.2 Jednostka miary



Fig. 215

Ustaw jednostki miary komputera:

- **Metryczne**: km/h, l/ha, l/min, bar, itp.
- **US**: MPH, GPA, GPM, PSI, itp...
- **Turf**: MPH, GPK, GPM, PSI, itp...



Wzrost /
Zmniejszenie
danych



6.13.3 Nabycie daty i godziny GPS

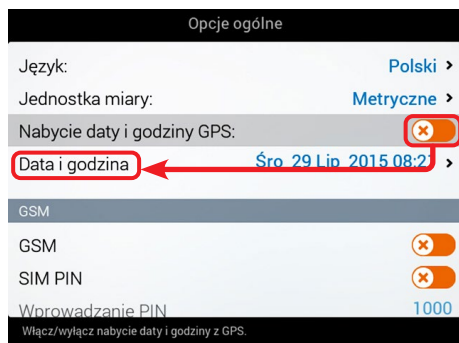


Fig. 216

Pozwala na uaktywnienie/wyłączenie regulacji automatycznej daty i godziny komputera.

Pobranie aktywne

Data, czas miejscowy oraz strefa czasowa będą aktualizowane na bieżąco dzięki sygnałowi namierzonemu z odbiornika GPS.

Pobranie nieaktywne

Wyregulować ręcznie datę i godzinę.

Na display pojawi się menu **Data i godzina** (Fig. 216).

6.13.4 Data i godzina

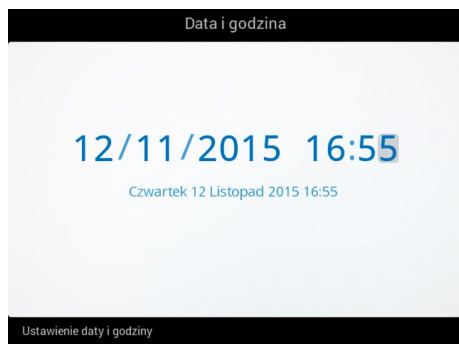
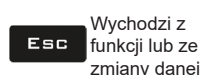
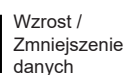
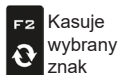
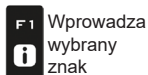


Fig. 217

Najpierw wyłączyć **Nabycie daty i godziny GPS** w celu skonfigurowania tego menu (Fig. 216).

Teraz ustawić zegar komputera.



6.13.5 Okres próbkowania



Ta funkcja NIE JEST DOSTĘPNA jeśli skonfigurowano automatyczne prowadzenie ECU-S1 lub podłączenie do B180S/300S/Alfa350.

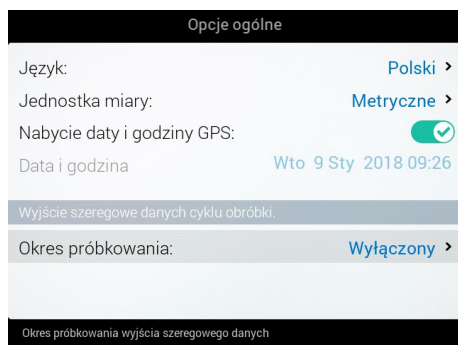


Fig. 218

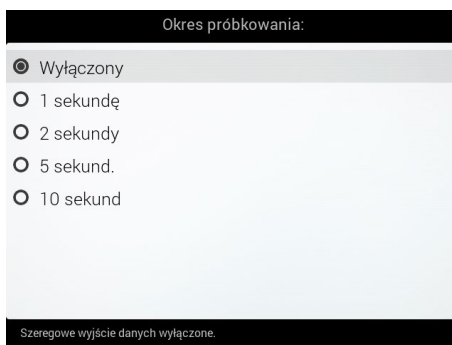


Fig. 219

Pozwala na wysyłanie chwilowych danych zabiegu w formacie tekstowym, za pośrednictwem komunikacji szeregowej. Ustawić częstotliwość zapamiętywania (Fig. 219) aby włączyć wyjście danych.

Skonfigurować port seryjny urządzenia rejestrującego dane z tymi ustawieniami: 19200 8 - N - 1

Legenda:
19200 = prędkość (bps)
8 = bity danych
N = równość (Brak)
1 = bity stopu

Zapytaj serwis techniczny Arag o dostępność kabli z adapterem do Twojego systemu rejestracji danych.

W przypadku seryjnego połączenia z IOTBOX, zaleca się okres próbkowania trwający 5 sekund.

PLIK REJESTRACJI DANYCH

Po ustawieniu okresu próbkowania, system generuje plik „lastjob.txt” (zawierający dane aktywnego cyklu pracy) oraz inne pliki „jobxx.txt”, odpowiadające nazwom zapisanych cykli pracy. Pliki są zapisywane automatycznie na aktywnym porcie szeregowym.

Wysłane dane mogą być wyświetlone w komputerze osobistym przy użyciu edytora tekstów. Składają się z nagłówka i wierszy danych.

Przykład – WERSJA SELETRON:

B400S, 1.0.0, S, 1, 11/11/2019, 09:50:25, 44,64226197, 10,78941207, 0, 3,1, 3, 910,411, 60, 0,15, 2,7, 2, 660, 1982, 10, 10, 50,0, DDDDDDDDDDD, ISO01, ISO02, ISO03, ISO04, 1101, Job01, Map

DANE	NAGŁÓWKI	OPISY	DOSTĘPNE OPCJE / ADNOTACJE
B400S	Device	Urządzenie	B400S / Delta80
1.0.0	FwVersion	Wersja firmware	
S	SwType	Typ software	S = opryskiwanie polowe
1	GPSQ	GPSQ	
11/11/2019	Date	Data	
09:50:25	Time	Godzina	
44,64226197	Lat	Szerokość geograficzna	
10,78941207	Lon	Długość geograficzna	
0	MUnit	Jednostka miary	0: metryczne 1: US 2: metr. L/100 m
3,1	Speed	Prędkość	
3	BoomWidth	Szerokość rzędów	
910,411	CoveredArea	Obszar poddawany zabiegowi	
60	TargetRate	Dozowanie ustawione	
0,15	ApplRate	Dozowanie zastosowane	
2,7	Flow	Natężenie przepływu	
2	Press	Ciśnienie	
660	SprQty	Ilość dostarczona	
1982	TankLevel	Poziom cysterny	
10	Tot Spray Spot	Wszystkie punkty oprysku	
10	Act Spray Spot	Aktywne punkty oprysku	
50,0	Spot Spacing	Odstępy	
DDDDDDDDDD	Seletron Map	Mapa Seletron	Każda cyfra heksadecymalna przedstawia stan otwarcia dysz w odpowiednim węźle Seletron. Es HEX(D) = BIN(1101): A=ON, B=ON, C=OFF, D=ON
ISO01	Act Nozzle A	Dysza A	
ISO02	Act Nozzle B	Dysza B	
ISO03	Act Nozzle C	Dysza C	
ISO04	Act Nozzle D	Dysza D	
1101	Nozzle Status	Stan dysz	
Job01	Selected Job	Wybrany cykl pracy	
Map	Map Name	Nazwa mapy	



Dane mają jedynie charakter orientacyjny i są przykładowe; wyrażone są w bieżącej jednostce miary, czyli metrycznej. W rzeczywistości będą zawsze różne, w zależności od wykonanego zabiegu.

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 **F8** Przesuw (LW / PR)

F4 **F6** Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



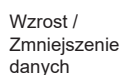
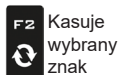
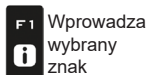
Przykład – WERSJA ZAWORÓW:

B400S, 1.0.0, S, 1, 11/11/2019, 09:50:25, 44,64226197, 10,78941207, 0, 3,1, 3, 910,411, 60, 0,15, 2,7, 2, 660, 1982, 11110, 5,0, 5,0, 5,0, 5,0, 5,0, ActNozzle, J1, 1101, Job01, Map

DANE	NAGŁÓWKI	OPISY	DOSTĘPNE OPCJE / ADNOTACJE
B400S	Device	Urządzenie	B400S / Delta80
1.0.0	FwVersion	Wersja firmware	
S	SwType	Typ software	S = opryskiwanie polowe
1	GPSQ	GPSQ	
11/11/2019	Date	Data	
09:50:25	Time	Godzina	
44,64226197	Lat	Szerokość geograficzna	
10,78941207	Lon	Długość geograficzna	
0	MUnit	Jednostka miary	0: metryczne 1: US 2: metr. L/100 m
3,1	Speed	Prędkość	
3	BoomWidth	Szerokość rzędów	
910,411	CoveredArea	Obszar poddawany zabiegowi	
60	TargetRate	Dozowanie ustawione	
0,15	ApplRate	Dozowanie zastosowane	
2,7	Flow	Natężenie przepływu	
2	Press	Ciśnienie	
660	SprQty	Ilość dostarczona	
1982	TankLevel	Poziom cysterny	
11110	Sections	Stan sekcji	0: zamknięta 1: otwarta np.: wszystkie sekcje otwarte poza 5
5,0	Sect1 Width	Szerokość sekcji 1	
5,0	Sect2 Width	Szerokość sekcji 2	
5,0	Sect3 Width	Szerokość sekcji 3	
5,0	Sect4 Width	Szerokość sekcji 4	
5,0	Sect5 Width	Szerokość sekcji 5	
ActNozzle	ISO01	opryskiwanie polowe: nazwa aktywnej dyszy opryskiwacz sadowniczy: nazwa koła ramiennego wielorzędowy: nazwa belki	
J1	SelectedJob	Nazwy pracy	
1101	Nozzle Status	Stan dysz	
Job01	Selected Job	Wybrany cykl pracy	
Map	Map Name	Nazwa mapy	



Dane mają jedynie charakter orientacyjny i są przykładowe; wyrażone są w bieżącej jednostce miary, czyli metrycznej. W rzeczywistości będą zawsze różne, w zależności od wykonanego zabiegu.



6.13.6 GSM



Funkcje niniejszego menu są dostępne wyłącznie w Delta 80 i mogą być wykorzystywane tylko w Delta 80 z modemem 3G (kod 4675001).

• GSM



Fig. 220

Pozwala na włączenie/wyłączenie sieci danych 3G.

- Sieć włączona
- Sieć wyłączona

• SIM PIN



Fig. 221

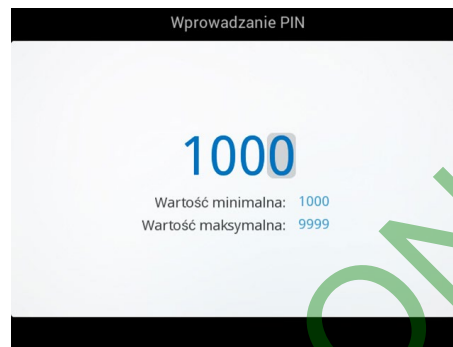


Fig. 222

Umożliwia włączenie/wyłączenie PIN dla sieci danych.

- PIN włączony
- Zostaje włączona pozycja menu **Wprowadzanie PIN** (Fig. 221), która umożliwia ustawianie PIN.
- PIN wyłączony

• APN

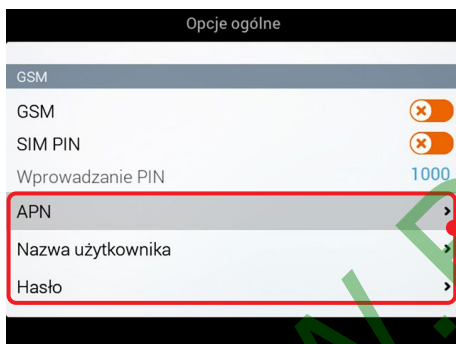


Fig. 223

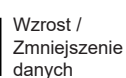
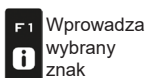
Umożliwia wprowadzenie ustawienia APN, nazwy użytkownika oraz hasła operatora danych.

6.14 POMOC ZDALNA



Funkcje niniejszego menu są dostępne wyłącznie w Delta 80 i mogą być wykorzystywane tylko w Delta 80 z modemem 3G (kod 4675001).

Funkcja do wykorzystania wyłącznie przez serwis techniczny Arag.



7 OBSŁUGA

7.1 Elementy sterownicze

MONITOR BRAVO 400S

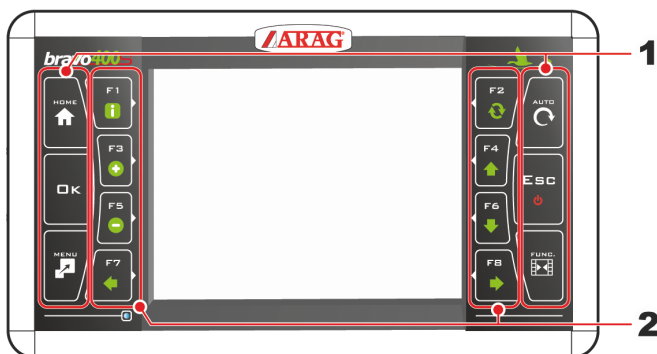


Fig. 224

MONITOR NINJA

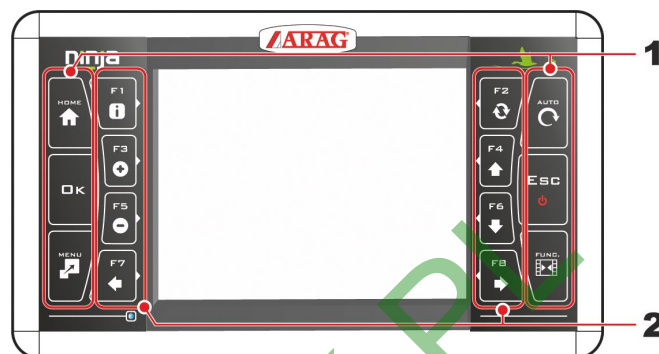


Fig. 225

MONITOR DELTA 80



Fig. 226

• Elementy sterownicze na monitorach

1 Klawisze funkcyjne.

2 Klawisze sterujące i wizualizacja

Klawisze funkcyjne są kontekstowe: funkcja każdego z nich związana z tym co pojawia się na wyświetlaczu, dlatego **obsługa tych klawiszy zostanie wyjaśniona podczas opisu procedur.**

PANEL PRZEŁĄCZNIKÓW

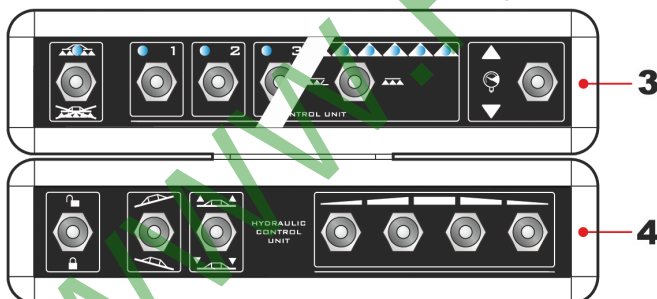


Fig. 227

• Elementy sterownicze zaworów i/lub funkcji hydraulicznych z panelem przełączników (TYLKO DELTA 80 / BRAVO 400S)

3 Przełączniki do funkcjonowania zaworów w zespole sterowania - par. 7.3

4 Przełączniki do sterowania zaworów hydraulicznych - par. 7.2

JOYSTICK EXPLORER

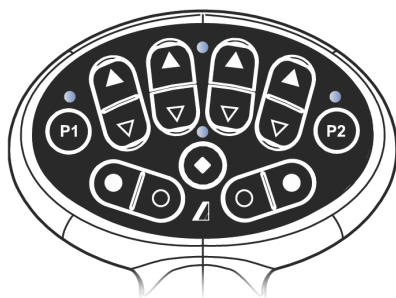


Fig. 228

• Elementy sterownicze zaworów i/lub funkcji hydraulicznych z joystickiem - par. 6.7.1

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 F8 Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej

7.2 Przełączniki do sterowania zaworów hydraulicznych

Odblokowanie belki	Zablokowanie belki	Poziomowanie belki w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara	Poziomowanie belki w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara	Wzrost wysokości belki	Zmniejszenie wysokości belki	Ruch sekcji belki: otwieranie	Ruch sekcji belki: zamykanie

7.3 Przełączniki do funkcjonowania zaworów w zespole sterowania

7.3.1 Przełączniki ze sterowaniem od 1 do 7 sekcji

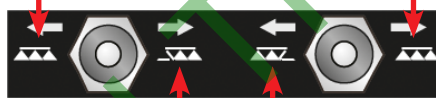
Główne sterowanie ON	Główne sterowanie OFF	Sekcja otwarta	Sekcja zamknięta	Wzrost dystrybucji	Zmniejszenie dystrybucji

7.3.2 Przełączniki sterowania sekwencyjnego (do 13 sekcji)

Główne sterowanie ON	Główne sterowanie OFF	Przełączniki kontroli sekcji Sekcja otwarta Sekcja zamknięta		Wzrost dystrybucji	Zmniejszenie dystrybucji

A Otwiera sekcje począwszy od ostatniej otwartej

B Zamyka sekcje począwszy od ostatniej zamkniętej



C Otwiera sekcje począwszy od ostatniej otwartej

D Zamyka sekcje począwszy od ostatniej zamkniętej

Za pomocą przełączników kontroli sekcji możliwe jest sterowanie otwieraniem i zamykaniem sekwencyjnych zaworów od prawej do lewej strony i odwrotnie.

Przedłużony nacisk otwiera / zamyka sekcje połowy belki.

*** PRZEZ STRONĘ PRAWĄ I LEWĄ ROZUMIE SIĘ ZAWSZE TEN BOK URZĄDZENIA, NA KTÓRY PATRZY SIĘ BĘDĄC Z TYŁU MASZYNY.**

Przykłady:

• Zamykanie jednej z sekcji



W przykładzie obok naciśnięć jeden raz przełącznik w lewo w celu zamknięcia pierwszej otwartej sekcji. Naciśnięć kilka razy w celu zamknięcia w kolejności poszczególnych sekcji.

• Otwieranie jednej z sekcji



W przykładzie obok naciśnięć jeden raz przełącznik w prawo w celu otworzenia pierwszej zamkniętej sekcji. Naciśnięć kilka razy w celu otwarcia sekcji w kolejności.

• Zamykanie symultaniczne sekcji połowy belki



W przykładzie obok trzymać wciśnięty przełącznik w lewo w celu zamknięcia połowy otwartej belki.

• Otwieranie symultaniczne sekcji połowy belki



W przykładzie obok przytrzymać wciśnięty przełącznik w prawo w celu otwarcia połowy zamkniętej belki.

7.3.3 Przelączniki ze sterowaniem sekwencyjnym + przelącznik centralny (aż do 13 sekcji)

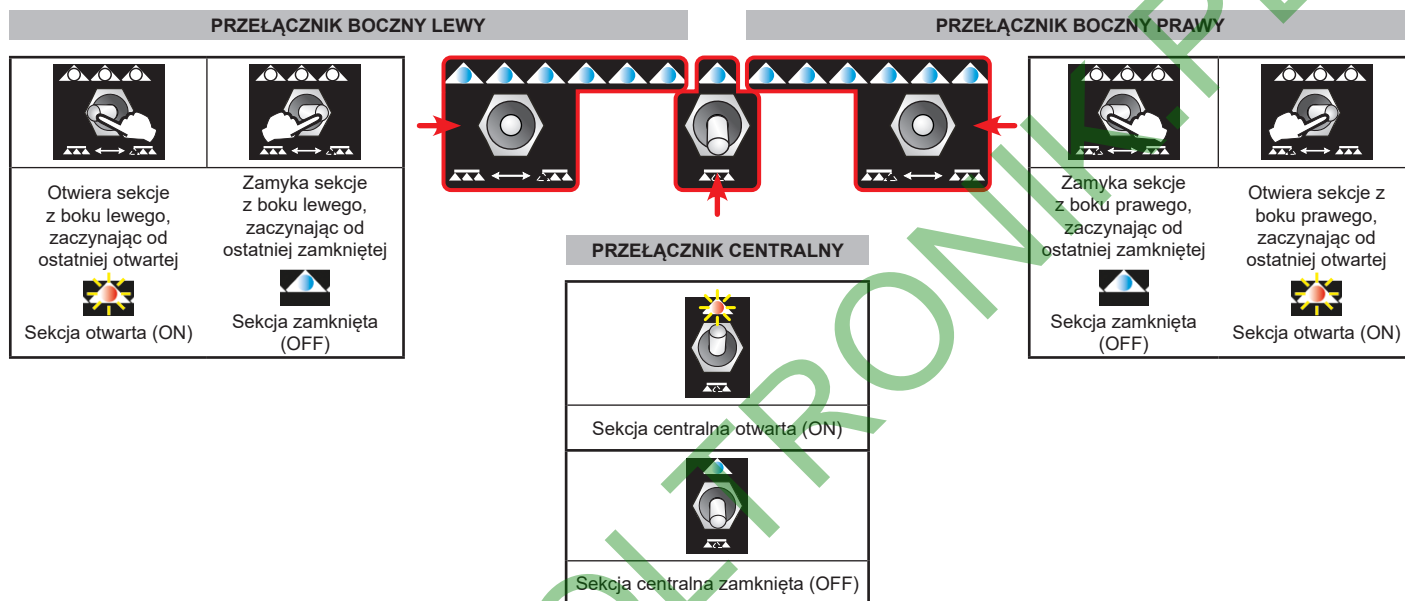
Główne sterowanie ON	Główne sterowanie OFF	Przelączniki kontroli sekcji	Wzrost dystrybucji	Zmniejszenie dystrybucji

Przelączniki kontroli sekcji:

- **PRZELĄCZNIK CENTRALNY:** zarządza sterownikami sekcji centralnej niezależnie od reszty urządzenia.

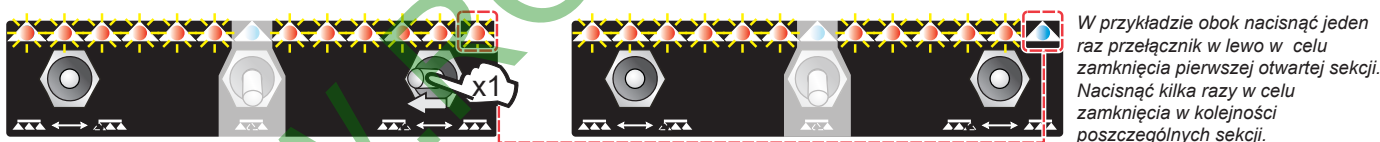
- **PRZELĄCZNIKI BOCZNE:** sterowanie otwieraniem i zamykaniem sekwencyjnych zaworów od prawej do lewej* strony i odwrotnie; przedłużony nacisk otwiera / zamyka sekcje połowy belki. **STEROWNIK SEKCJI CENTRALNEJ JEST ZAWSZE WYŁĄCZONY.**

* PRZEZ STRONĘ PRAWĄ I LEWĄ ROZUMIE SIĘ ZAWSZE TEN BOK URZĄDZENIA, NA KTÓRY PATRZY SIĘ BĘDĄC Z TYŁU MASZyny.

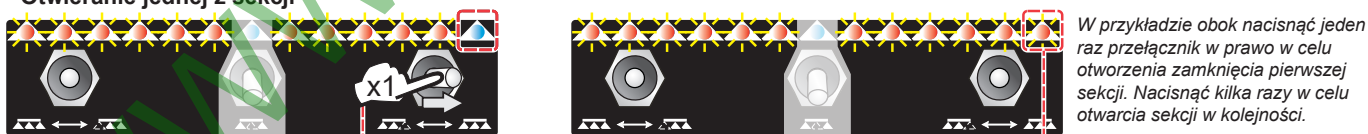


Przykłady:

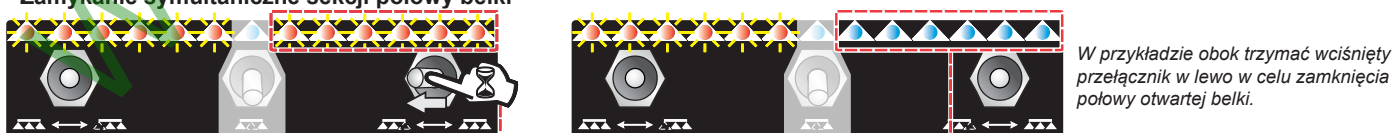
• Zamykanie jednej z sekcji



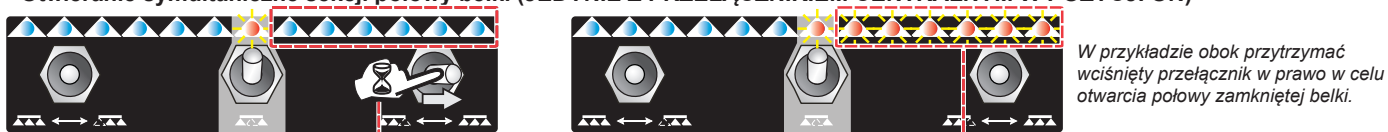
• Otwieranie jednej z sekcji



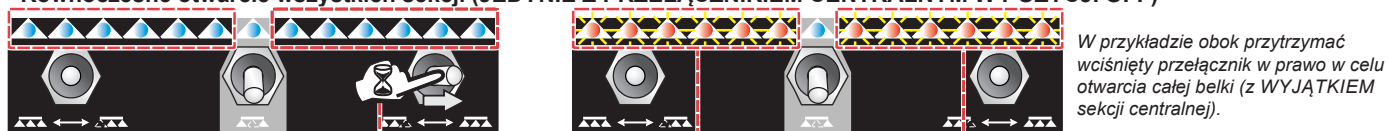
• Zamykanie symultaniczne sekcji połowy belki



• Otwieranie symultaniczne sekcji połowy belki (JEDYNIEM Z PRZELĄCZNIKIEM CENTRALNYM W POZYCJI ON)



• Równoczesne otwarcie wszystkich sekcji (JEDYNIEM Z PRZELĄCZNIKIEM CENTRALNYM W POZYCJI OFF)



7.4 Funkcja „Buffer Zone” włączona

Niektóre zabiegi przewidują obszary o nazwie "Buffer zone", w których zabieg musi być ograniczony lub nieobecny. Oprócz normalnie zainstalowanych dysz konieczne jest zainstalowanie dysz specjalnych (np. ASJ AOC), które zmniejszają strumień lub zjawisko znoszenia, w końcowych częściach belki. Procedura podłączenia dysz „Buffer” jest następująca:
Lewa dysza „Buffer” (belka widziana od tyłu), 1. dysza belki, 2. dysza belki, --->Nr. dyszy belki, Prawa dysza „Buffer” (belka widziana od tyłu).

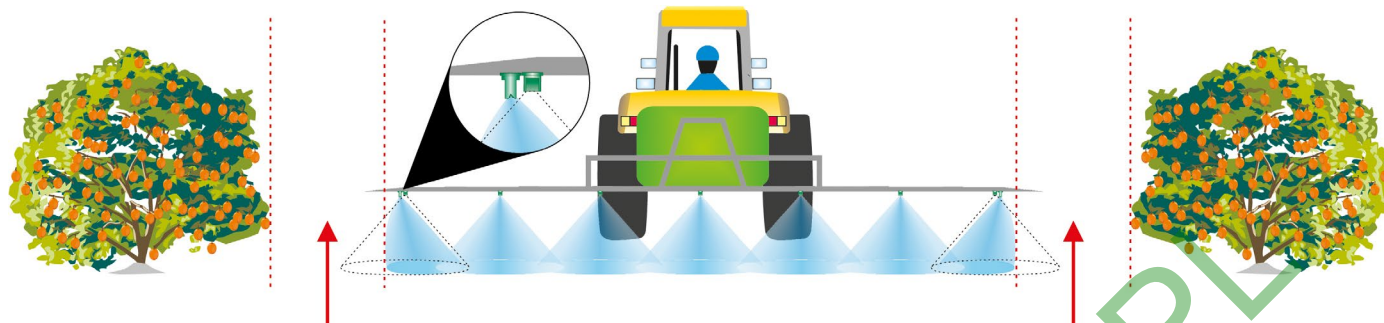


Fig. 229

Buffer zone

Buffer zone

Aktywując funkcję w podstawowych ustawieniach przyrządu (rozdz. 4), możliwe jest zamienne wybranie dysz normalnych lub specjalnych.

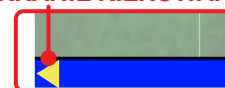
WYBÓR DYSZ ZA POMOCĄ PANELU PRZEŁĄCZNIKÓW

- Aktywacja dyszy specjalnej lewej (Belka widziana od tyłu)



Po jednokrotnym naciśnięciu przełącznika w lewo następuje aktywowanie dyszy dla "Buffer zone" lewej oraz zamknięcie dyszy standardowej. Dioda LED po lewej stronie miga w sposób przemienny.

ODPOWIEDNIA IKONA NA
EKRANIE KIEROWANIA



- Aktywacja dyszy specjalnej prawej (Belka z widokiem od tyłu)



Po jednokrotnym naciśnięciu przełącznika w prawo następuje aktywowanie dyszy dla "Buffer zone" prawej oraz zamknięcie dyszy standardowej. Dioda LED po prawej stronie miga w sposób przemienny.

- Dezaktywacja dyszy specjalnej lewej (Belka z widokiem od tyłu)



Po jednokrotnym naciśnięciu przełącznika w prawo następuje dezaktywowanie dyszy dla "Buffer zone" lewej oraz aktywowanie dyszy standardowej. Dioda LED po lewej stronie przestaje migać i przedstawia stałe światło.

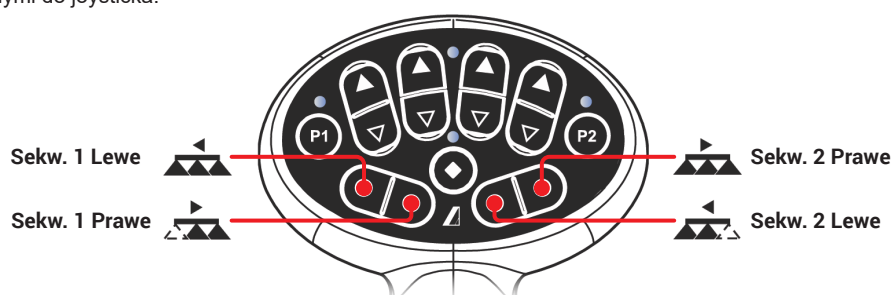
- Dezaktywacja dyszy specjalnej prawej (Belka z widokiem od tyłu)



Po jednokrotnym naciśnięciu przełącznika w lewo następuje dezaktywowanie dyszy dla "Buffer zone" prawej oraz aktywowanie dyszy standardowej. Dioda LED po prawej stronie przestaje migać i przedstawia stałe światło.

WYBÓR DYSZ ZA POMOCĄ JOYSTICKA

Funkcjonowanie jest analogiczne w stosunku do funkcjonowania sekwencyjnego panelu przełączników opisanego powyżej. Funkcje przypisane dla aktywacji dysz znajdują się na stronie "Main". Odnośnie wszystkich szczegółów użytkowania zapoznać się z instrukcjami załączonymi do joysticka.



7.4.1 Funkcja „Fence nozzle” włączona

Niniejsza funkcja przewiduje montaż specjalnych dysz na krańcu belki, umożliwiających zabiegi w obszarach, w których tradycyjne dysze nie docierają z powodu wymiarów gabarytowych belki (np. ogrodzenia). Ich aktywowanie nie przerywa dozowania innych dysz belki. Procedura podłączenia oraz rozpoznania seletron i dysz „Fence” następuje w poniższy sposób: w pierwszej kolejności podłączane są wszystkie dysze belki, a następnie, jako ostatnie, lewa dysza „Fence” i prawa dysza „Fence”. Ustawiając ciśnienie i natężenie przepływu dla dysz „Fence”, możliwe jest kontrolowanie dostawy wszystkich dysz, w zależności od ustawionego dozowania. Szerokość obejmowana przez dysze fence nie jest uwzględniona w obliczeniach aplikowanego obszaru.

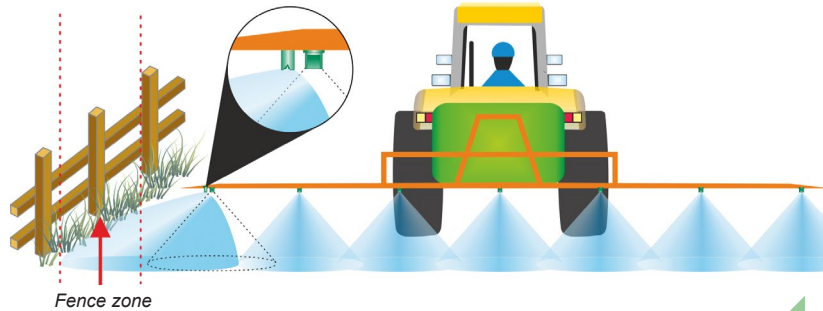


Fig. 230

Fence zone

Aktywując funkcję w podstawowych ustawieniach przyrządu (rozdz. 4), możliwe jest wybieranie dysz normalnych lub specjalnych: **Aktywowanie dysz „Fence” nie przerywa dozowania innych dysz belki.**

WYBÓR DYSZ ZA POMOCĄ PANELU PRZEŁĄCZNIKÓW

- Aktywacja dyszy specjalnej lewej (Belka widziana od tyłu)



Po jednokrotnym naciśnięciu przełącznika w lewo następuje aktywowanie lewej dyszy „Fence”. Dioda LED po lewej stronie miga w sposób przemienny.

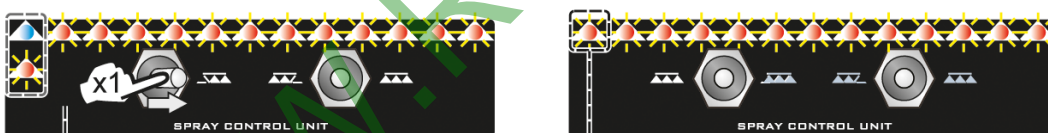
ODPOWIEDNIA IKONA NA EKRANIE KIEROWANIA

- Aktywacja dyszy specjalnej prawej (Belka widziana od tyłu)



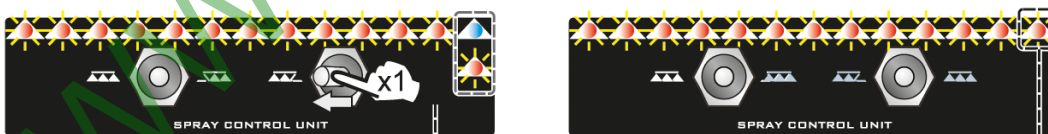
Po jednokrotnym naciśnięciu przełącznika w prawo następuje aktywowanie prawej dyszy „Fence”. Dioda LED po prawej stronie miga w sposób przemienny.

- Dezaktywacja dyszy specjalnej lewej (Belka widziana od tyłu)



Po jednokrotnym naciśnięciu przełącznika w prawo następuje dezaktywowanie lewej dyszy „Fence”. Dioda LED po lewej stronie przestaje migać i przedstawia stałe światło.

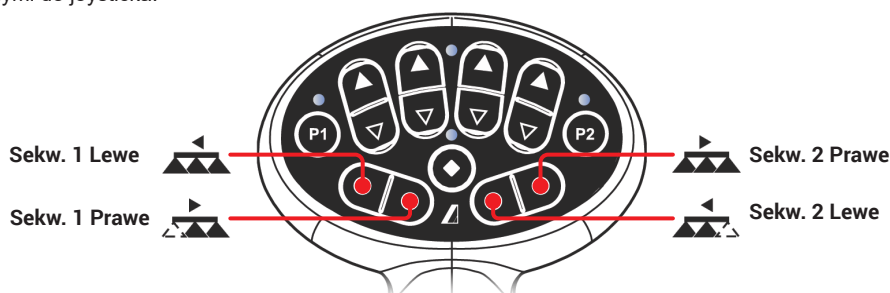
- Dezaktywacja dyszy specjalnej prawej (Belka widziana od tyłu)



Po jednokrotnym naciśnięciu przełącznika w lewo następuje dezaktywowanie prawej dyszy „Fence”. Dioda LED po prawej stronie przestaje migać i świeci światłem stałym.

WYBÓR DYSZ ZA POMOCĄ JOYSTICKA

Funkcjonowanie jest analogiczne w stosunku do funkcjonowania sekwencyjnego panelu przełączników opisanego powyżej. Funkcje przypisane dla aktywacji dysz znajdują się na stronie „Main”. Odnośnie wszystkich szczegółów użytkowania zapoznać się z instrukcjami załączonymi do joysticka.



7.5 Strona jazdy

OBSŁUGA KŁAWISZY



Fig. 231

F1 + F8: Klawisze funkcyjne kontekstowe

Wykonują operacje związane z wyświetlonym wyświetlaczem (regulacja zoom na stronie jazdy itp., Fig. 231). Gdy jest wyświetlony spis funkcji, wykonują specjalne zadania robocze: funkcja każdego klawisza jest związana z tym, co jest wyświetlone na displayu, dlatego ich użycie zostanie wyjaśnione podczas opisu procedur.

WSKAZANIA NA DISPLAYU

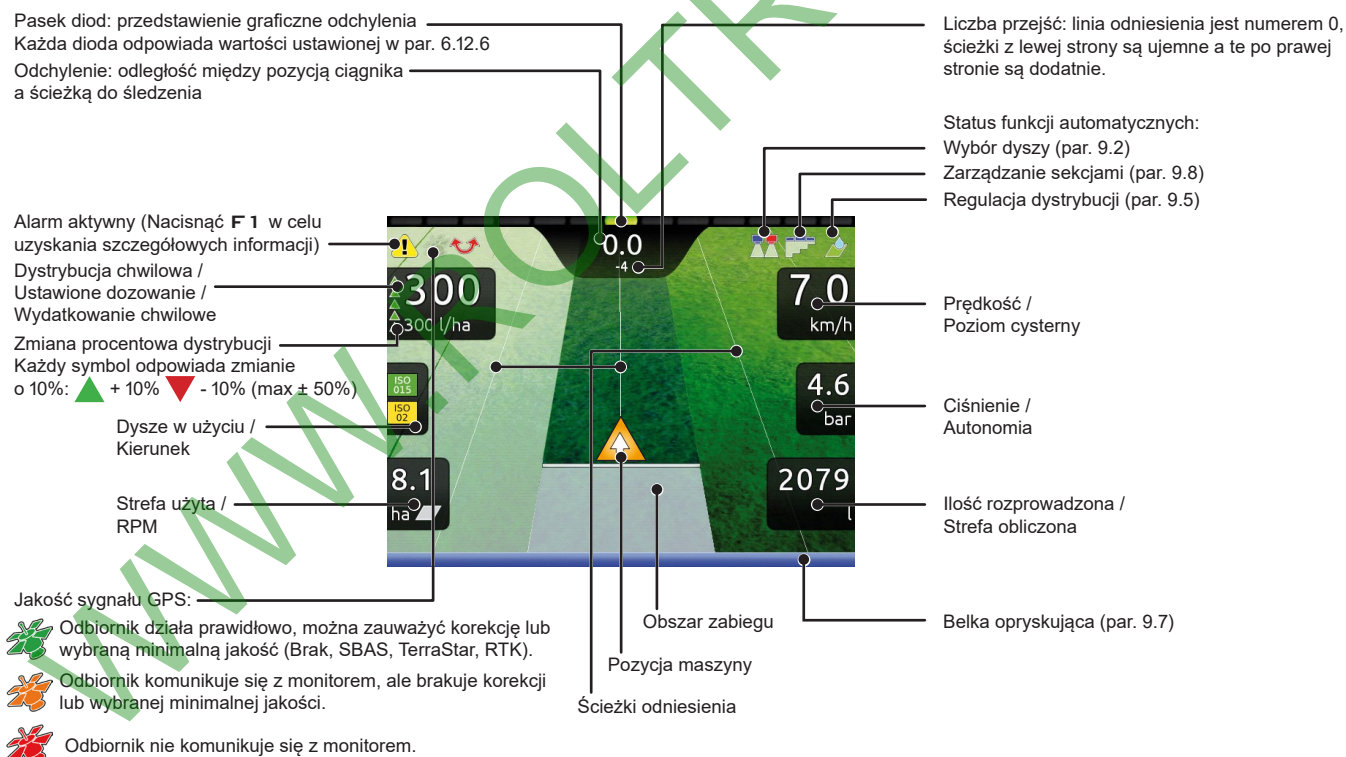


Fig. 232

- F1 Wprowadza wybrany znak
- F2 Kasuje wybrany znak
- F7, F8 Przesuw (LW / PR)
- F4, F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)
- Wzrost / Zmniejszenie danych
- OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej
- ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej
- Par. 1.4

7.6 Obrabiamy pole

Wychodzimy z założenia, że chcemy obróbić pole w równoległych liniach, ale dopiero po obróbce obrzeża pola.

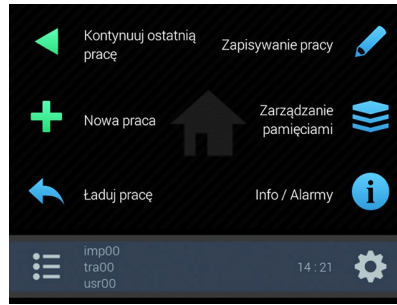


Fig. 233

- Ustawić się na początku pola do obróbki.
- Włączyć monitor (par 1.2). Po autodiagnostyce, monitor przechodzi na stronę „Home” (Fig. 233).
- Rozpocząć nowy zabieg używając funkcji **F3 Nowa praca** (par. 10.3).
- Wykonać ustawienia zabiegu.

USTAWIENIA ZABIEGU

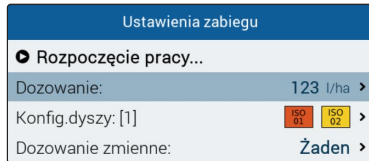


Fig. 235



Dozowanie

- Ustawić wartość dozowania do zabiegu (Fig. 235).
- Nacisnąć **OK** w celu zatwierdzenia ustawionej wartości.

Fig. 234

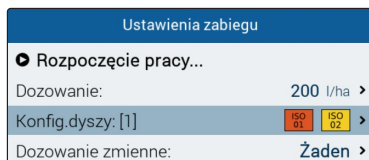


Fig. 236



Fig. 237

Wybór konf. dysz

- Wybrać konfigurację dysz wśród tych proponowanych w spisie (Fig. 237).
- Za pomocą tej danej wskaże, jakie dysze są zainstalowane na punktach opryskiwania belki (wstępnie ustawione konfiguracje w menu **Konfiguracje punktów opryskiwania**, par. 6.5.1).
- Nacisnąć **OK** w celu zatwierdzenia wyboru.

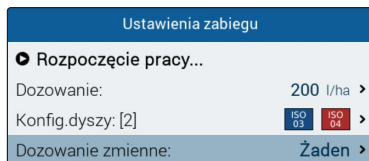


Fig. 238

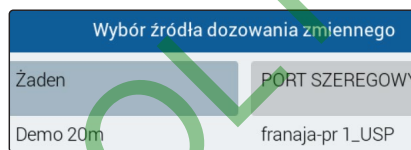


Fig. 239

Dozowanie zmienne

W obecności przynajmniej jednej mapy zadanego zabiegu lub urządzenia zewnętrznego, które może komunikować się przez port szeregowy (połączenie opcjonalne, dostępne tylko dla Delta 80), można wybrać, które źródło ma być używane do wykonywania różnych zabiegów aplikacyjnych. Monitor dopilnuje zastosowania, w oparciu o bieżącą pozycję, odpowiednich danych dozowania do traktowanej strefy (par. 9.6 Import i użycie mapy recepturowej).

- Wybrać mapę wśród tych proponowanych w spisie (Fig. 239).
- Nacisnąć **OK** w celu zatwierdzenia wyboru.

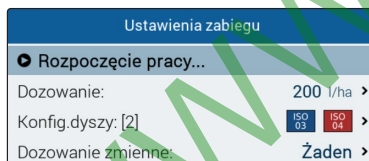


Fig. 240

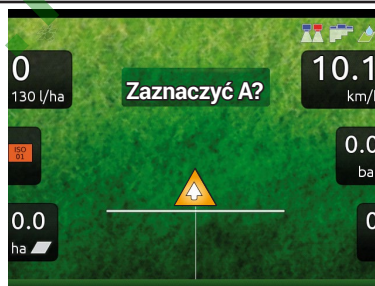


Fig. 241

Rozpoczęcie pracy

- Wybrać **▶** i nacisnąć **OK** w celu przejścia do jazdy.

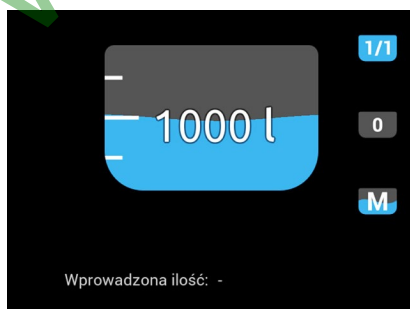


Fig. 242

- Z menu cyklu pracy ustawić poziom cysterny za pomocą funkcji Zbiornik (par. 11.2).
- Uruchomić zabieg, działając na element sterujący głównego zaworu.
- Rozpocząć przejazd po obrzeżu pola.

OZNACZENIE PUNKTÓW A I B

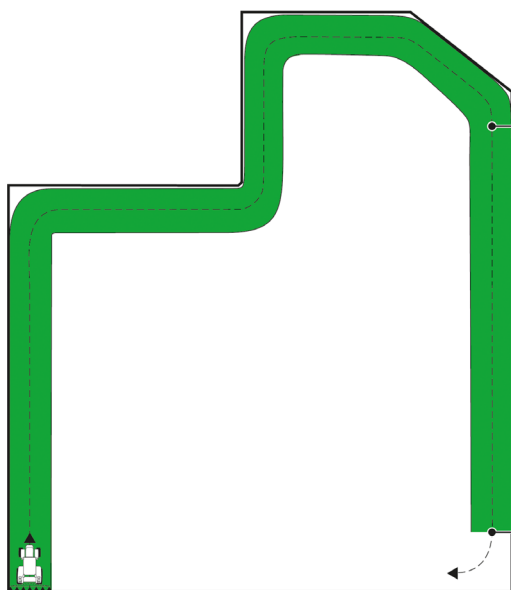


Fig. 243

Zaznacz A ?

Zaznacz B ?

- Przejeżdżając obrzeże pola zaznaczyć punkty A i B (jak opisano w par. 13.7 F7 Nowy AB).

Ta operacja jest zasadnicza, aby monitor mógł was pokierować, podczas zabiegu, po ścieżkach równoległych do tej ścieżki uzyskanej z oznakowania punktów A i B.



Zalecamy wykonanie oznakowania A i B na końcówkach prostoliniowego jak najdłuższego odcinka i gdy pojazd jest w ruchu: im dłuższy odcinek będzie oznakowany przez punkty A i B, tym mniejszy będzie błąd spowodowany odchyleniem podczas jazdy.

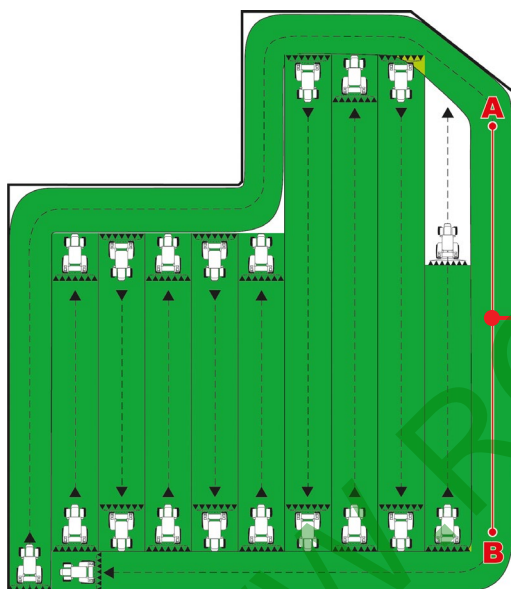


Fig. 244

- Po wytyczeniu prostej A/B (T0), całe pole może być obrobione równoległe do niej (Fig. 244), śledząc ścieżki odniesienia, które ukazują się na wyświetlaczu (Fig. 245).



Fig. 245



Na początku nowego cyklu pracy monitor dostarcza wskazówek odnośnie jazdy używając trybu „Równoległy prostoliniowy”. W celu zmodyfikowania trybu jazdy odnieść się do funkcji F2 Tryb jazdy (par. 13.2).



7.7 Strona jazdy

OBSŁUGA KŁAWISZY

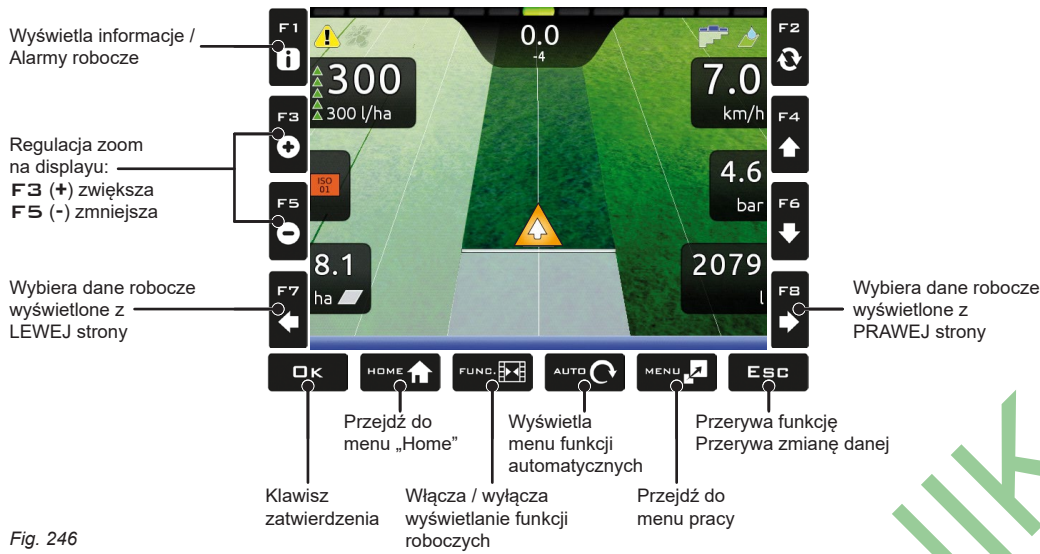


Fig. 246

F 1 ÷ F 8: Klawisze funkcyjne kontekstowe

Wykonują operacje związane z wyświetlonym wyświetlaczem (regulacja zoom na stronie jazdy itp., Fig. 246)

Gdy jest wyświetlony spis funkcji, wykonują specjalne zadania robocze: funkcja każdego klawisza jest związana z tym, co jest wyświetlone na displayu, dlatego ich użycie zostanie wyjaśnione podczas opisu procedur.

WSKAZANIA NA DISPLAYU

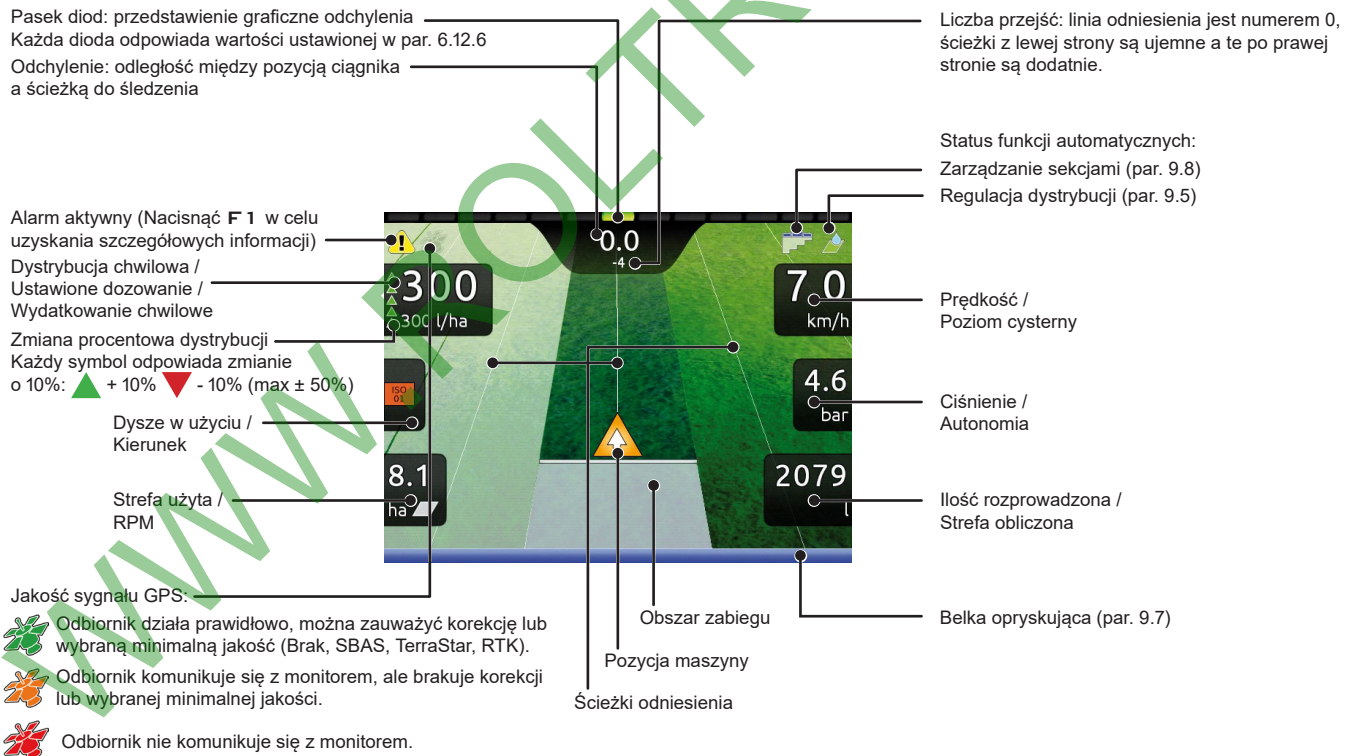


Fig. 247

F 1 Wprowadza wybrany znak

F 2 Kasuje wybrany znak

F 7 **F 8** Przesuw (LW / PR)

F 4 **F 6** Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



7.8 Obrabiamy pole

Wychodzimy z założenia, że chcemy obrobić pole w równoległych liniach, ale dopiero po obróbce obrzeża pola.

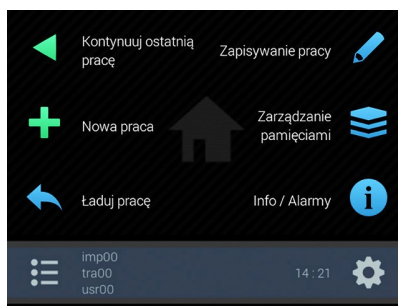


Fig. 248

- Ustawić się na początku pola do obróbki.
- Włączyć monitor (par 1.2). Po autodiagnostyce, monitor przechodzi na stronę „Home” (Fig. 248).
- Rozpocząć nowy zabieg używając funkcji **F3 Nowa praca** (par. 10.3).
- Wykonać ustawienia zabiegu.

USTAWIENIA ZABIEGU

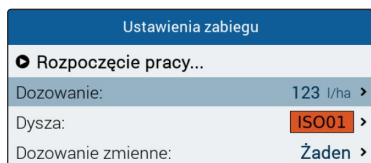
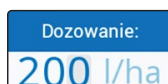


Fig. 250



Dozowanie

- Ustawić wartość dozowania do zabiegu (Fig. 250).
- Nacisnąć **OK** w celu zatwierdzenia ustawionej wartości.

Fig. 249

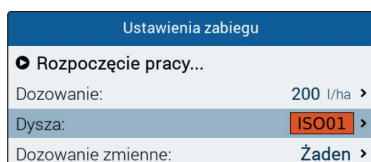


Fig. 251

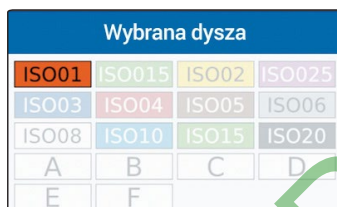


Fig. 252

Wybrana dysza

- Wybrać dyszę wśród tych proponowanych w spisie (Fig. 252). Za pomocą tej danej wskazuje się, które dysze są zainstalowane w punktach opryskiwania belki.
- Nacisnąć **OK** w celu zatwierdzenia wyboru.

Fig. 253

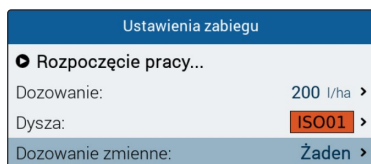
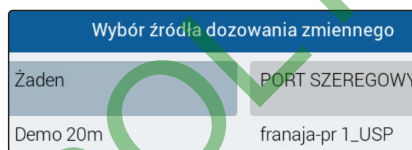


Fig. 254



Dozowanie zmienne

W obecności przynajmniej jednej mapy zadanego zabiegu lub urządzenia zewnętrznego, które może komunikować się przez port szeregowy (połączenie opcjonalne, dostępne tylko dla Delta 80), można wybrać, które źródło ma być używane do wykonywania różnych zabiegów aplikacyjnych. Monitor dopilnuje zastosowania, w oparciu o bieżącą pozycję, odpowiednich danych dozowania do traktowanej strefy (par. 9.6 Import i użycie mapy recepturowej).

- Wybrać mapę wśród tych proponowanych w spisie (Fig. 254).
- Nacisnąć **OK** w celu zatwierdzenia wyboru.

Fig. 255

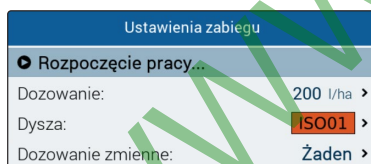
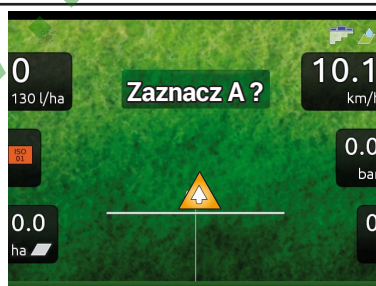


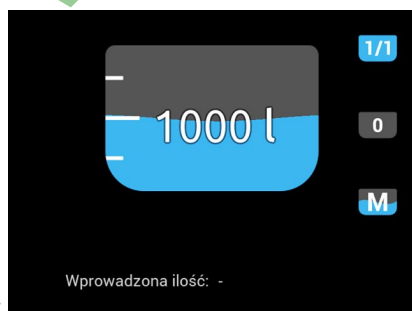
Fig. 256



Rozpoczęcie pracy

- Wybrać **▶** i nacisnąć **OK** w celu przejścia do jazdy.

Fig. 257



- Z menu cyklu pracy ustawić poziom cysterny za pomocą funkcji Zbiornik (par. 11.2).
- Uruchomić zabieg, działając na element sterujący głównego zaworu.
- Rozpocząć przejazd po obrzeżu pola.



OZNACZENIE PUNKTÓW A I B

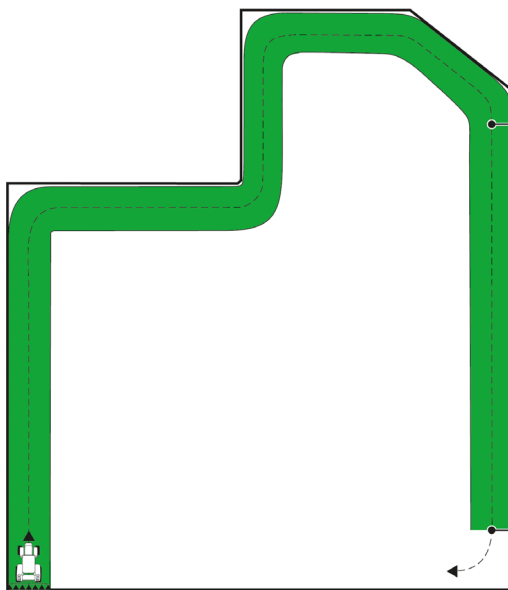



Fig. 258

Zaznacz A ?

Zaznacz B ?

- Przejeżdżając obrzeże pola zaznaczyć punkty A i B (jak opisano w par. 13.7 F7 Nowy AB).

Ta operacja jest zasadnicza, aby monitor mógł was pokierować, podczas zabiegu, po ścieżkach równoległych do tej ścieżki uzyskanej z oznakowania punktów A i B.

 Zalecamy wykonanie oznakowania A i B na końcówkach prostoliniowych jak najdłuższego odcinka i gdy pojazd jest w ruchu: im dłuższy odcinek będzie oznakowany przez punkty A i B, tym mniejszy będzie błąd spowodowany odchyleniem podczas jazdy.

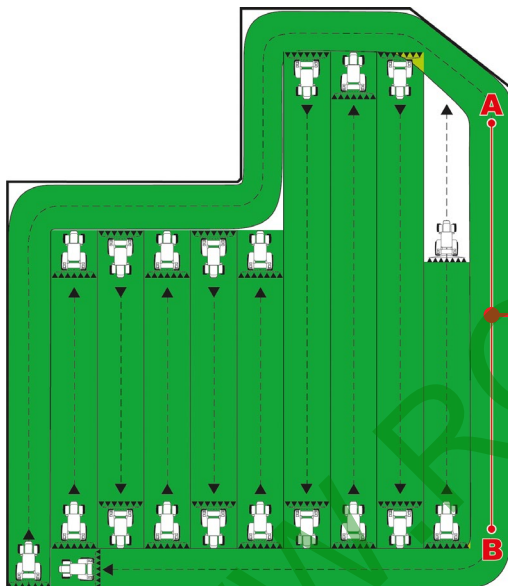


Fig. 259

- Po wytyczeniu prostej A/B (TO), całe pole może być obrobione równoległe do niej (Fig. 259), śledząc ścieżki odniesienia, które ukazują się na wyświetlaczu (Fig. 260).

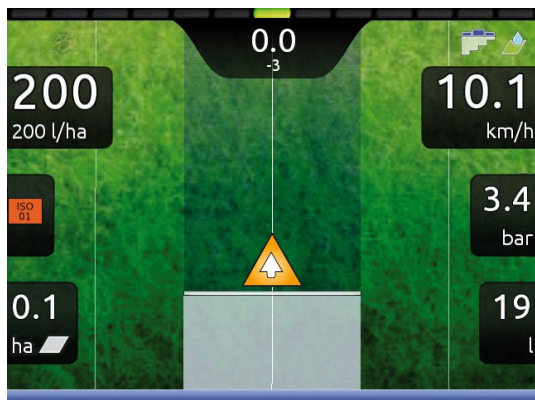


Fig. 260

 Na początku nowego cyklu pracy monitor dostarcza wskazówek odnośnie jazdy używając trybu „Równoległy prostoliniowy”. W celu zmodyfikowania trybu jazdy odnieść się do funkcji F2 Tryb jazdy (par. 13.2).



8 FUNKCJE AUTOMATYCZNE



Aby uzyskać dostęp do funkcji automatycznych należy rozpocząć zabieg (**Nowa praca, Ładuj pracę, Kontynuuj ostatnią pracę**, rozdz. 10 Menu „Home”); na stronie jazdy nacisnąć klawisz **AUTO**. Gdy lista będzie aktywna (Fig. 261), wciśnięcie każdego przycisku uaktywni funkcję wyświetloną obok.

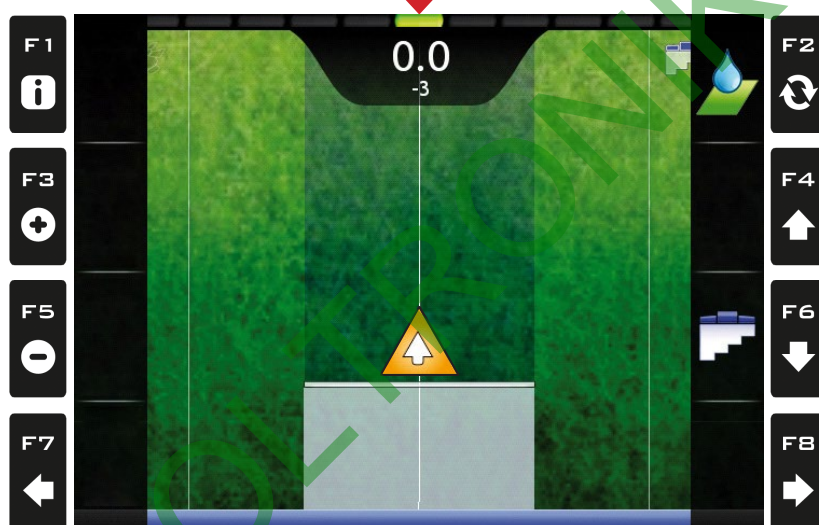


Fig. 261

Tabela reasumuje wszystkie możliwe funkcje robocze i odpowiedni klawisz funkcyjny:



Par.

9.5		F2	Regulacja automatyczna ON / OFF
9.8		F6	Zarządzanie automatyczne sekcjami ON / OFF

CIĄG DALSZY „Regulacja dystrybucji” na stronie 76 >>>

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 F8 Przesuw
(LW / PR)

F4 F6 Przesuw
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

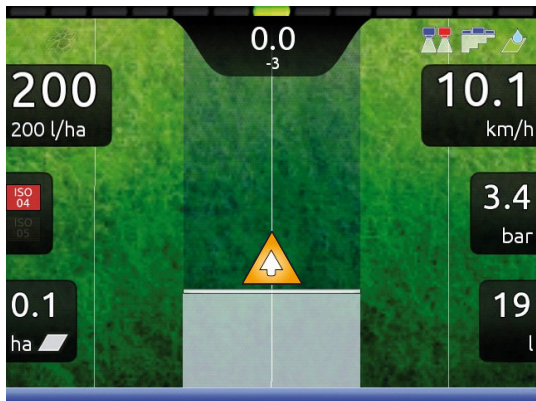
OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

Esc Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4

9 FUNKCJE AUTOMATYCZNE



Aby uzyskać dostęp do funkcji automatycznych należy rozpocząć zabieg (Nowa praca, Ładuj pracę, Kontynuuj ostatnią pracę, rozdz. 10 Menu „Home”); na stronie jazdy nacisnąć klawisz **AUTO**. Gdy lista będzie aktywna (Fig. 262), wciśnięcie każdego przycisku uaktywni funkcję wyświetloną obok.

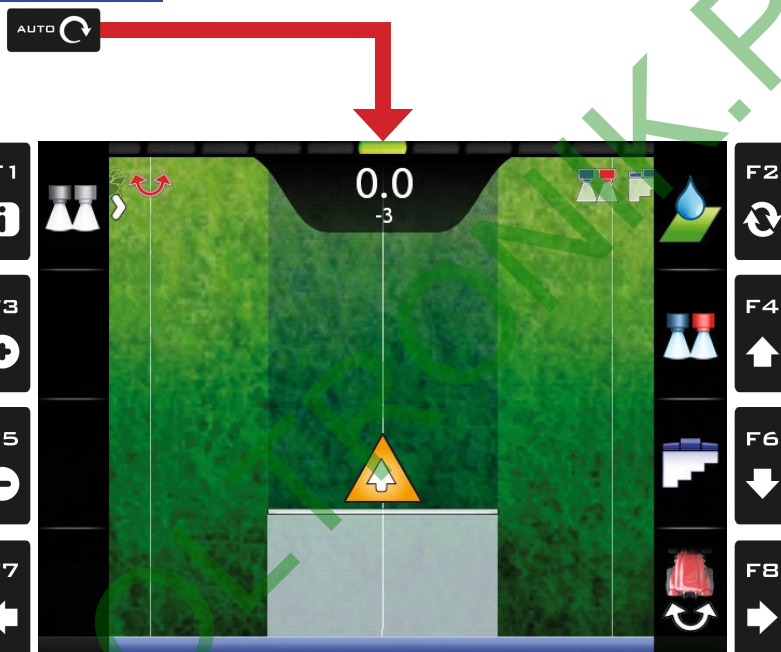


Fig. 262

Tabela reasumuje wszystkie możliwe funkcje robocze i odpowiedni klawisz funkcyjny:

Par.	Icon	F1-F7	Description
9.3		F1	Wybór ręczny dysz. Grupuje kilka opcji:
		F1	Wybór ręczny DYSZY A
		F3	Wybór ręczny DYSZY B
		F5	Wybór ręczny DYSZY C
		F7	Wybór ręczny DYSZY D

Par.	Icon	F2-F6	Description
9.5		F2	Regulacja automatyczna ON / OFF
9.2		F4	Wybór automatyczny dysz ON / OFF
9.8		F6	Zarządzanie automatyczne sekcjami ON / OFF

F1 Wprowadza wybrany znak	F2 Kasuje wybrany znak	F7 F8 Przesuw (LW / PR)	F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)	Wzrost / Zmniejszenie danych	OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej	ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej	Par. 1.4
---------------------------	------------------------	-------------------------	----------------------------	------------------------------	--------------------------------------	--	----------

9.1 Jak funkcjonuje automatyczny wybór dysz (system SELETRON)

W klasycznej instalacji, granice prędkości używania maszyny rolniczej zależą od minimalnego i maksymalnego ciśnienia dyszy w użyciu i dozowania wymaganego do dystrybucji.

Jeżeli przykładowo zamierzane jest rozdzielanie 100 l/ha z dyszą wachlarzową ISO110025 (fioletowa), minimalna prędkość pracy powinna wynosić 6,9 km/h (odpowiednio do ciśnienia 1 bar), natomiast maksymalna powinna wynosić 13,9 km/h (odpowiednio do ciśnienia 4 bar). To pole pracy może być ograniczone dla charakterystyki uprawy do obrobienia i dla maszyny rolniczej.

Pole zastosowania możliwych kombinacji dysz ISO11002 i ISO110025

Aktywując tryb wyboru automatycznego dysz, monitor (za pomocą Seletron) uaktywni dyszę lub kombinację różnych dysz w oparciu o prędkość przesuwu lub ustawionego dozowania.

Ten system pozwala na rozszerzenie zakresu funkcjonowania maszyny, które w poprzednim przykładzie będzie pracowało prawidłowo z prędkością od 5,5 km/h do 24,9 km/h, używając dysz ISO11002 (A - żółta) i ISO110025 (B - fioletowa).

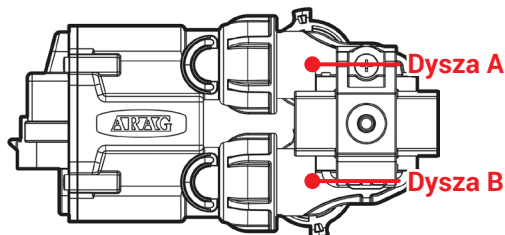


Fig. 263

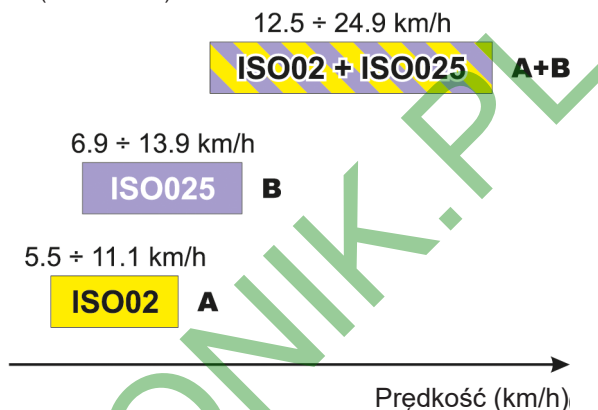


Fig. 264

W oparciu o ustawione dane i namierzone przez czujniki, monitor wybierze odpowiednią konfigurację dysz sprawdzając stale czy:

- ciśnienie opryskiwania pozostaje zawsze w zakresie ustawionej charakterystyki pracy dla każdej pojedynczej dyszy.
- w przypadku, gdy jest możliwa większa ilość konfiguracji dysz, zostaje użyta ta, gdzie ciśnienie robocze jest najbliższe dla zakresu pracy dyszy.
- redukuje się do minimum liczbę zmian dysz.

W czasie ustawiania zabiegu, konieczne jest połączenie dysz kompatybilnych między sobą.

Na przykład:

- **Dysze kompatybilne:** wydatkowanie z 1 barem dyszy ISO025 jest MNIEJSZE od wydatkowania z 5 barami dyszy ISO02 (Fig. 265).
- **Dysze NIEkompatybilne:** wydatkowanie z 1 barem dyszy ISO05 jest WIĘKSZE od wydatkowania z 5 barami dyszy ISO02 (Fig. 266).



W ten sam sposób konieczne jest, aby ogólne wydatkowanie dysz przy MINIMALNYM ciśnieniu było MNIEJSZE od wydatkowania przy MAKSYMALNYM ciśnieniu dyszy przy wysokim wydatkowaniu.



Podczas ustawiania zabiegu (par. 7.6) monitor wykonuje automatycznie kontrolę wydatkowania: jeżeli nie są spełnione zilustrowane warunki, komputer sygnalizuje ten stan w postaci komunikatu Błędna konfiguracja dysz!



9.2 F4 Automatyczny wybór dysz ON/OFF

Uaktywnia / wyłącza automatyczny wybór dysz we wszystkich punktach opryskiwania (DEFAULT: ON).



- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **AUTO**.
- 2 Naciskając **F4** (Fig. 267) można włączyć lub wyłączyć automatyczny wybór.

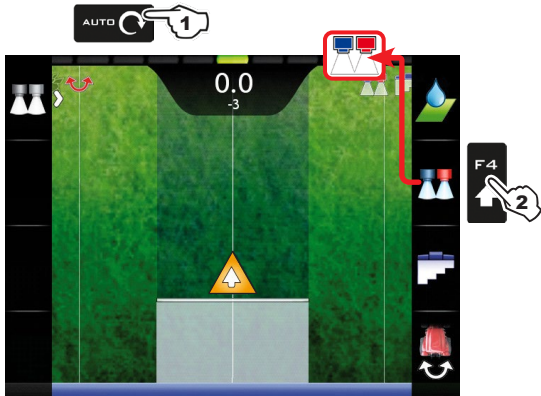
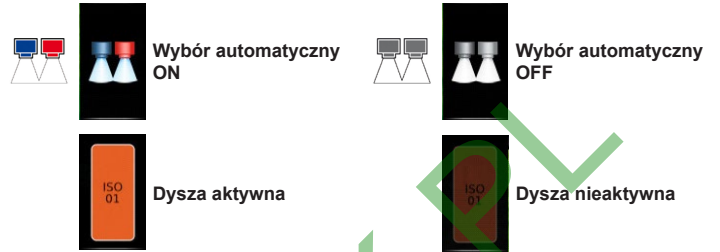


Fig. 267



W oparciu o programowanie punktów opryskiwania (par. 6.5.1), zmieni się liczba dysz wyświetlona na Fig. 267.



9.3 F1/F3/F5/F7 Wybór ręczny dysz

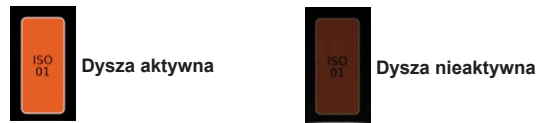
Pozwala na ręczny wybór dysz A, B, C, D w użyciu w punktach opryskiwania. Niniejsza funkcja jest aktywna TYLKO wówczas, gdy wybór automatyczny dysz jest wyłączony (par. 9.2).



- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **AUTO**.
- 2 Nacisnąć **F1** aby wyłączyć automatyczny wybór dysz. Pojawi się lista dostępnych dysz.
- 3 Naciskając na klawisz obok dyszy (Fig. 268) możesz włączyć albo wyłączyć odpowiednią dyszę.



Fig. 268



W oparciu o programowanie punktów opryskiwania (par. 6.5.1), zmieni się liczba dysz wyświetlona na Fig. 268.

CIĄG DALSZY „Regulacja dystrybucji” na stronie 76 >>>

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 F8 Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej


ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej

Par. 1.4

9.4 Regulacja dystrybucji

Monitor jest w stanie zarządzać dystrybucją produktów chemicznych dzięki funkcji regulacji automatycznej (par. 9.5, *DEFAULT: ON*).


REGULACJA AUTOMATYCZNA ON

 Monitor utrzymuje stałe ustawione dozowanie, niezależnie od zmian prędkości i od stanu sekcji belki.

W tym wypadku dozowanie może być ustawione za pomocą specjalnej funkcji **F 1** Dozowanie (par. 13.1), lub ładując mapę zadanego zabiegu (par. 9.6) z jednej z pamięci zewnętrznych (pendrive / karta SD).

W razie konieczności, podczas opryskiwania, możliwe jest interweniowanie na specjalnym przełączniku dystrybucji (panel przełączników par. 7.3, lub joystick par. 6.7.1) w celu dopasowania oprysku do warunków uprawy, zwiększając lub zmniejszając chwilowo dozowanie do $\pm 50\%$.

REGULACJA AUTOMATYCZNA OFF (RĘCZNA)

 Regulacja dozowania musi być wykonana ręcznie za pomocą specjalnego elementu sterowniczego (panel przełączników par. 7.3, lub joystick par. 6.7.1).



9.5 F2 Regulacja automatyczna ON/OFF

Uaktywnia / wyłącza regulację automatyczną dystrybucji (*DEFAULT: ON*).

1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **AUTO**.

2 Naciskając **F2** (Fig. 269) można włączyć lub wyłączyć regulację automatyczną.

Fig. 269

9.6 Import i użycie mapy recepturowej

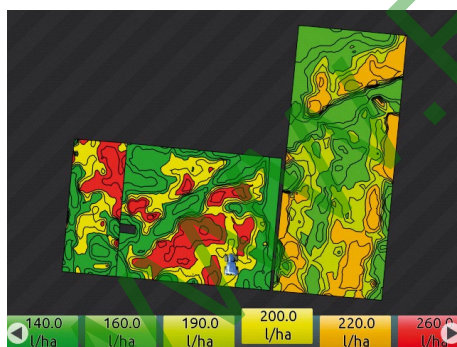




Fig. 270

Monitor jest w stanie zmienić dystrybucję używając danych zawartych w „mapie zadanego przebiegu”, która wskazuje dokładną ilość cieczy do opryskania w każdym punkcie pola.

Za pomocą specjalnych programów do analizy oraz symulacji wykonuje się mapę, na której zostaje określone, punkt po punkcie, jakie dozowanie należy zaaplikować w celu uzyskania optymalnej wydajności terenu z minimalną stratą materiału i czasu.

Aby monitor mógł odczytać i użyć zebrane informacje, muszą być spełnione podstawowe wymogi:

-  - Mapa recepturowa musi być w formacie "Shapefile ESRI®".
-  - Pole bazy danych zawierającej wskazanie dozowania do zaaplikowania w poszczególnych strefach musi być oznaczone jako "Rate".
- Obecność dodatkowych pól w bazie danych jest dopuszczalna, pod warunkiem, że zawierają one wyłącznie wartości liczbowe (ewentualna obecność znaków alfabetycznych uniemożliwi prawidłowy import).

ESRI® jest znakiem towarowym ESRI, Kalifornia, USA

W tym momencie konieczne jest przeniesienie mapy zadanego przebiegu z jednej z pamięci zewnętrznych (pendrive / karta SD) do monitora:

- Utworzyć nowy folder o nazwie "maps" w używanej pamięci.
- Zapisać mapę w dopiero co utworzonym folderze.
- Skopiować mapę do pamięci wewnętrznej, z menu **Kopiuj pliki w pamięci wewnętrznej > Mapy z USB** (par. 10.4.5) lub **Kopiuj pliki w pamięci wewnętrznej > Mapy z karty SD** (par. 10.4.5)
- Wykonać jedną z funkcji menu „Home”: **F 1 Kontynuuj ostatnią pracę** (par. 10.1), **F 3 Nowa praca** (par. 10.3) lub **F 5 Ładuj pracę** (par. 10.5).
- Na stronie rozruchu zabiegu wybrać mapę recepturową do użycia.
- Przystąpić do wykonania zabiegu: monitor dopilnuje zaaplikowania, w oparciu o pozycję namierzoną przez odbiornik GPS, odpowiedniej danej dozowania w obrabianej strefie (Fig. 270).

Jeżeli ciągnik znajduje się w „czarnej” strefie mapy, to znaczy bez wskazania dozowania, monitor przerywa opryskiwanie, zarządzając każdą pojedynczą sekcją.

 F1 Wprowadza wybrany znak	 F2 Kasuje wybrany znak	 F7 F8 Przesuw (LW / PR)	 F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)	Wzrost / Zmniejszenie danych	 OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej	 Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej	 Par. 1.4
---	---	---	--	------------------------------	--	---	---

9.7 Zarządzanie sekcjami belki

ZARZĄDZANIE AUTOMATYCZNE ON

Zawory sekcyjne są otwierane lub zamykane w sposób automatyczny.



W celu zmodyfikowania napędzania zaworów sekcyjnych użyć funkcji F6 Automagiczne zarządzanie sekcjami ON/OFF (par. 9.8).

ZARZĄDZENIE AUTOMATYCZNE OFF (RĘCZNE)

Konieczna jest ręczna interwencja w celu otwarcia lub zamknięcia zaworów sekcyjnych.

STATUS ZABIEGU I SEKCJI BELKI

Główne sterowanie OFF Sekcje OFF	Główne sterowanie OFF Sekcje ON	Sekcja ON	Sekcja OFF	Strefa do obróbki. OTWORZYĆ SEKCJĘ	Strefa już obrobiona ZAMKNAĆ SEKCJĘ

SYGNAŁY OTWIERANIA LUB ZAMYKANIA



RĘCZNE ZARZĄDZANIE PUNKÓW OPYSKIWIANIA

Gdy zachodzenie na siebie przekracza wartość ustawioną dla **Granica zachodz.na siebie sekcji** (par. 6.5.14), monitor powiadomi aby ZAMKNAĆ dane punkty opryskiwania (Fig. 271). Zamknąć zawory za pomocą specjalnych przełączników: monitor wyświetli na wyświetlaczu dokonane zamknięcie. Wrzaz z przesuwem pojazdu, sygnał włączy się dla każdego zaworu.

Gdy zachodzenie na siebie powróci do dopuszczalnych granic, monitor powiadomi, aby OTWORZYĆ dane punkty opryskiwania (Fig. 272). Otworzyć zawory za pośrednictwem specjalnych elementów sterowniczych (panel przełączników par. 7.3, lub joystick par. 6.7.1): monitor przedstawi na wyświetlaczu dokonane otwarcie. Wrzaz z przesuwem pojazdu, sygnał włączy się dla każdego zaworu.

Powiadomienie o zamknięciu

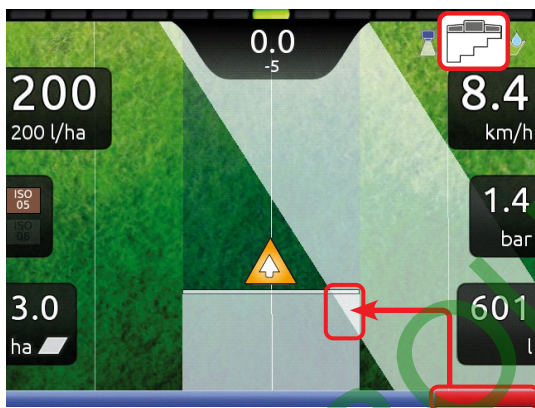


Fig. 271

Powiadomienie o otwarciu

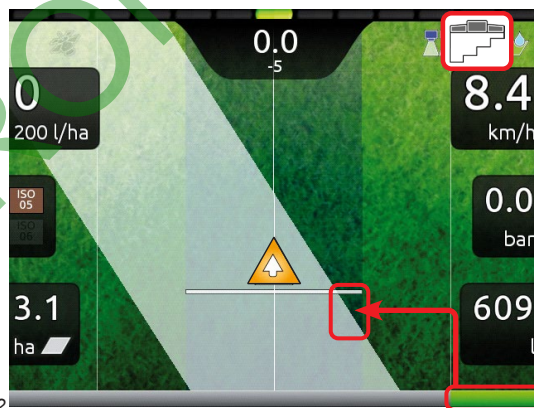


Fig. 272



RĘCZNE ZARZĄDZANIE PUNKÓW OPYSKIWIANIA

Gdy zachodzenie na siebie JEDNEGO lub KILKU punktów opryskiwania przekroczy ustawioną wartość dla **Granica zachodz.na siebie sekcji** (par. 6.5.14) monitor ZAMKNIJE odpowiednie zawory (Fig. 273). Nie jest konieczne interweniowanie na ich elementach sterowniczych. Monitor wykonuje automatyczne zamknięcie pokazując na wyświetlaczu, w rzeczywistym czasie, przerwanie zabiegu.

Gdy zachodzenie na siebie powróci do dopuszczalnych granic, monitor wykona automatycznie otwarcie odpowiednich zaworów, przedstawiając na wyświetlaczu, w czasie rzeczywistym, wznowienie zabiegu (Fig. 274).

Automatyczne zamknięcie sekcji



Fig. 273

Automatyczne otwarcie sekcji



Fig. 274

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 F8 Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej

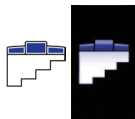
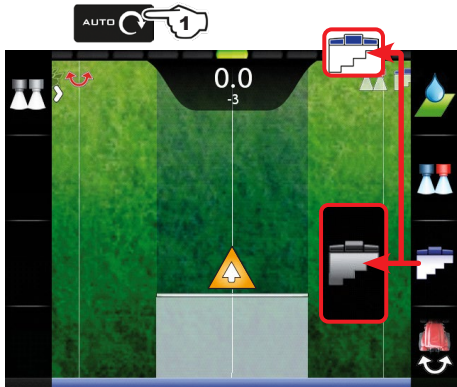
Par. 1.4

9.8 F6 Automatyczne zarządzanie sekcjami ON/OFF

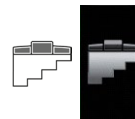
Aktywuje / dezaktywuje automatyczne zarządzanie sekcjami belki (DEFAULT: ON).



- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **AUTO**.
- 2 Naciskając **F6** (Fig. 275) można włączyć lub wyłączyć automatyczne sterowanie.



Automatyczne zarządzanie sekcjami ON



Automatyczne zarządzanie sekcjami OFF

Fig. 275

WWW.ROLTRONIK.PL

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 F8 Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej

Par. 1.4

10 MENU „HOME”

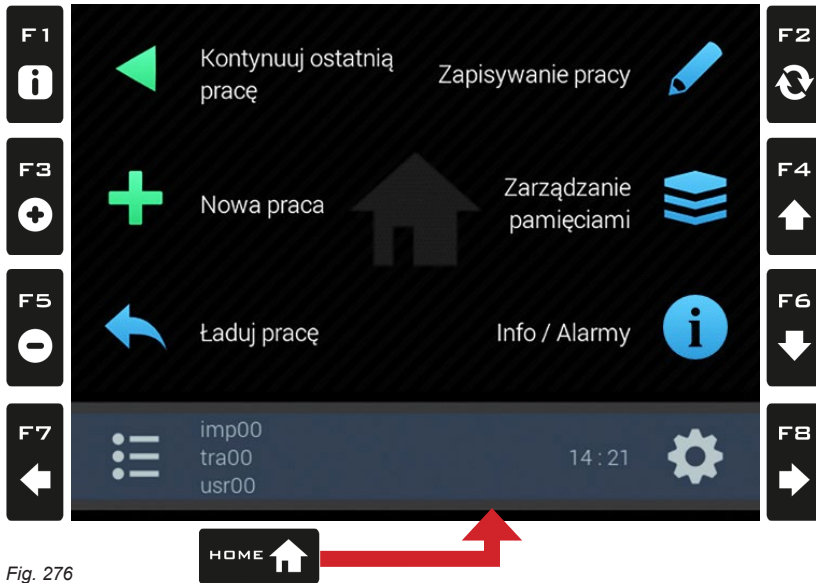


Fig. 276

Aby wejść do tego menu nacisnąć klawisz **HOME**: wewnątrz menu, wciśnięcie każdego klawisza uaktywni opcję wyświetloną obok. Poniższa tabela reasumuje wszystkie pozycje i odpowiedni klawisz:


Par.	Icon	F Key	Function
10.1	Left Arrow	F1	Kontynuuj ostatnią pracę
Kontynuuj ostatni wykonany cykl pracy			
10.3	Plus	F3	Nowa praca
Zacznij nowy zabieg			
10.5	Left Arrow	F5	Ładuj pracę
Uaktywnij procedurę w celu wznowienia cyklu pracy			
6	Menu	F7	
Wybierz / Utwórz ustawienia Użytkownik, Ciągnik i Przyrząd			

Par.	Icon	F Key	Function
10.2	Pencil	F2	Zapisywanie pracy
Zapisz bieżący cykl pracy			
10.4	Stack	F4	Zarządzanie pamięciami
Zarządza i kopiuje dane pomiędzy pamięcią wewnętrzną a pamięciami zewnętrznymi (Pendrive / karta SD)			
10.7	Info / Warning	F6	Info / Alarmy
Informacje / alarmy pracy			
6	Gear	F8	
Modyfikacja ustawień Użytkownik, Ciągnik i Przyrząd			

F1 Wprowadza wybrany znak	F2 Kasuje wybrany znak	F7 F8 Przesuw (LW / PR)	F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)	Wzrost / Zmniejszenie danych	OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej	ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej	Par. 1.4
----------------------------------	-------------------------------	---------------------------------------	--	------------------------------	---	---	-----------------

10.1
F 1 Kontynuuj ostatnią pracę

Kontynuuj ostatni cykl pracy.

- 1 Nacisnąć **F 1** w celu kontynuowania ostatniego wykonanego cyklu pracy, od punktu, w którym został przerwany.
- 2 Sprawdzić **Ustawienia zabiegu** na Fig. 278; w razie konieczności zmienić je.
- 3 Wybrać  i nacisnąć **OK** w celu przejścia do jazdy.
- 4 Wykonać zabieg (Fig. 279).

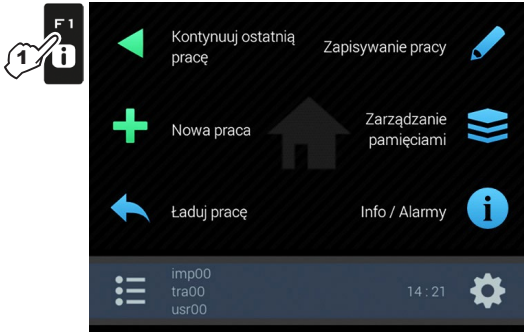


Fig. 277



Fig. 278

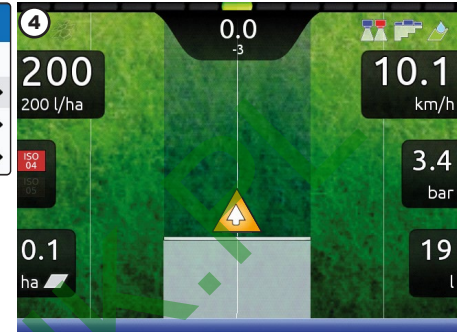


Fig. 279

WWW.ROLTRONIK.PL

10.2
F2 Zapisywanie pracy

Zapisz bieżący cykl pracy

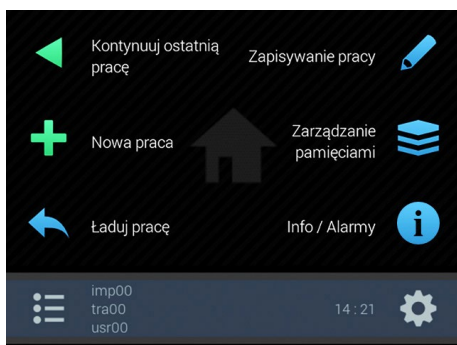


Fig. 280

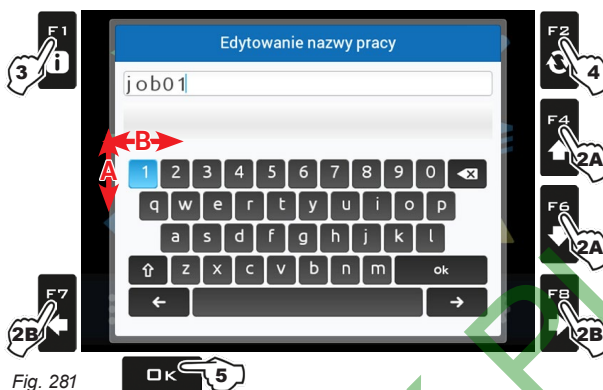


Fig. 281


1 Nacisnąć **F2** w celu zapisania cyklu pracy w toku: wyświetli się strona do wprowadzenia nazwy (Fig. 281). Wpisać nazwę.


2A Naciskać kolejno w celu wybrania znaku do wprowadzenia (GÓRA / DÓŁ).

2B Naciskać kolejno w celu wybrania znaku do wprowadzenia (W PRAWO / W LEWO).


Nacisnąć w celu:

3 zatwierdzenia wybranego znaku.

3 usunięcia znaku przed kursorem (gdy jest wybrany symbol „”).

3 zapisania wprowadzonego tekstu (gdy został wybrany symbol „”).

4 usunięcia znaku przed kursorem.

5 zapisania wprowadzonego tekstu (gdy jest wybrany symbol „”).

6 wyjścia ze strony bez zatwierdzenia zmiany.

Legenda:

imp03 |

Wpisana Kursor
nazwa

1

Wybrany znak



Przesuwają kursor między
znakami nazwy



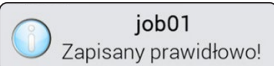
Uaktywnia / wyłącza duże
litery



Usuwa znak przed
kursorem

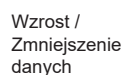
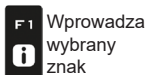


Zapisuje wprowadzony
tekst



Komunikat zatwierdzenia wyświetli się na display na zakończenie zapisu (Fig. 282). Nacisnąć **ESC**.

Fig. 282





10.3
F3 Nowa praca

Zaczynj nowy zabieg

1 Nacisnąć **F3** w celu rozpoczęcia nowego zabiegu. Jeżeli nie został jeszcze zapisany, monitor żąda zapisania cyklu pracy w toku (Fig. 283). Nacisnąć **OK** w celu kontynuowania bez zapisania (**2A**) lub **ESC** w celu przerwania procedury i przejścia do zapisania (**2B**).

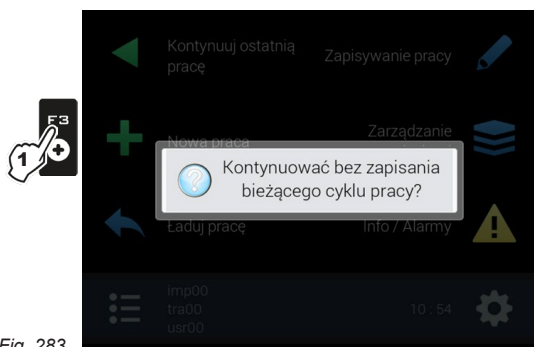


Fig. 283

2A Klawisz **OK** przechodzi do strony rozpoczęcia zabiegu bez zapisania cyklu pracy.

JEŻELI W TEJ FAZIE WYBIERZESZ KONTYNUACJĘ BEZ ZAPISU (2A), WSZYSTKIE DANE WYKONYWANEGO CYKLU PRACY ZOSTANĄ UTRACONE.

2B Klawisz **ESC** przerywa początek nowego cyklu pracy.

3B Zapisać poprzedni cykl pracy za pomocą funkcji **Zapisywanie pracy** (par. 10.2). Teraz należy ponownie zacząć od punktu 1 w celu rozpoczęcia nowego zabiegu i przejść bezpośrednio do **2A**.

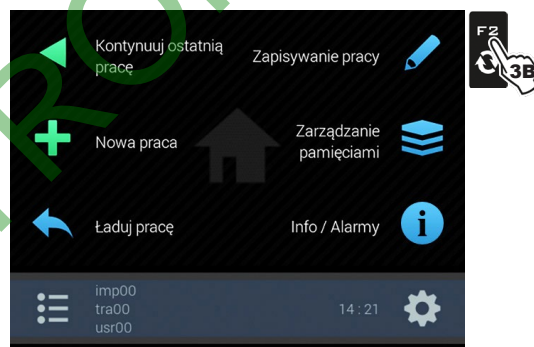


Fig. 284

2A Klawisz **OK** przechodzi do strony rozpoczęcia zabiegu bez zapisania cyklu pracy.

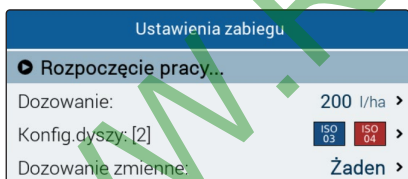


Fig. 285

Sprawdzić **Ustawienia zabiegu** na Fig. 285; w razie konieczności zmienić je.

CIĄG DALSZY



10.4

F4 Zarządzanie pamięciami

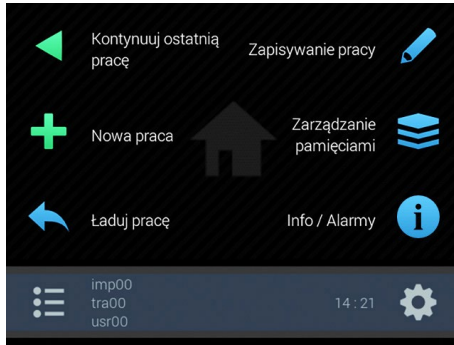
Zarządza i kopiuje dane pomiędzy pamięcią wewnętrzną a pamięciami zewnętrznymi (Pendrive / karta SD).

Pozwala na załadowanie, zapisanie i/lub skasowanie informacji zapisanych na monitorze lub w pamięci zewnętrznej; te dane dotyczą wykonanych prac, map lub konfiguracji maszyny. Wszystkie operacje są opisane w kolejnych paragrafach.



W przypadku gdy są dostępne obie pamięci, używać pendrive'ów do wymiany danych roboczych oraz aktualizacji systemu. Wyjątkiem jest monitor wyposażony WYŁĄCZNIE w czytnik kart SD.

W kolejnych paragrafach, jako przykład zostanie wykorzystany pendrive: z kartą SD procedura jest identyczna.



Monitory ARAG mogą wykorzystywać różnorodne pamięci zewnętrzne:

Bravo 400S: Pendrive + karta SD

Delta 80: Pendrive

Ninja: Karta SD



Pozycje wyświetlane w niniejszym menu są zależne od typu wykorzystywanej pamięci zewnętrznej.

Fig. 286

WWW.ROLTRONIK.PL

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 F8 Przesuw
◀ ▶
(LW / PR)

F4 F6 Przesuw
↑ ↓
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

ESC Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4

10.4.1 Jobs export

Umożliwia eksport danych zapisanych na pamięci zewnętrznej (Pendrive / karta SD).



W przypadku gdy są dostępne obie pamięci, używać pendrive'ów do wymiany danych roboczych oraz aktualizacji systemu. Wyjątkiem jest monitor wyposażony WYŁĄCZNIE w czytnik kart SD.

W kolejnych paragrafach, jako przykład zostanie wykorzystany pendrive: z kartą SD procedura jest identyczna.



Nacisnąć **F4**, aby wejść do **Zarządzanie pamięciami**.

• **Format KML na USB / Format KML na karcie SD**

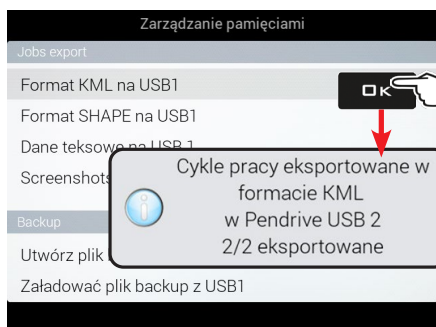


Fig. 287

Pozwala na eksport w formacie KML wszystkich prac aktualnie zapisanych w pamięci wewnętrznej oraz na ich zapis na Pendrive USB.

Dane zawarte w pliku mogą być wyświetlone w komputerze osobistym przy użyciu Google Earth®.

- Wybrać pozycję **Format KML na USB 1** (Fig. 287) i nacisnąć **OK**.
- Komunikat zatwierdzenia wyświetla się na koniec eksportowania. Nacisnąć **OK**.

Mapa zostanie zapisana na Pendrive USB, w folderze oznaczonym "kml."

• **Format SHAPE na USB / Format SHAPE na karcie SD**

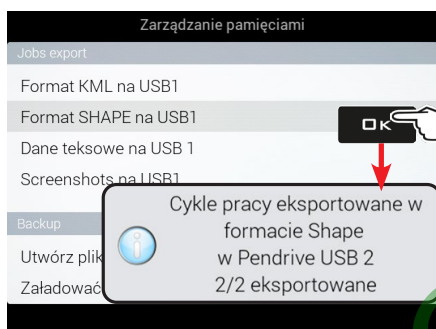


Fig. 288

Pozwala na eksport w formacie SHAPE wszystkich prac aktualnie zapisanych w pamięci wewnętrznej oraz na ich zapis na Pendrive USB.

Dane zawarte w pliku mogą być wyświetlone w komputerze osobistym przy użyciu specjalnego wyświetlacza pliku "Shape" (.shp).

- Wybrać pozycję **Format SHAPE na USB 1** (Fig. 288) i nacisnąć **OK**.
- Komunikat potwierdzenia wyświetla się na koniec eksportowania. Nacisnąć **OK**.

Mapa zostanie zapisana na Pendrive USB, w folderze o nazwie "shape."

• **Dane tekstowe na USB1**

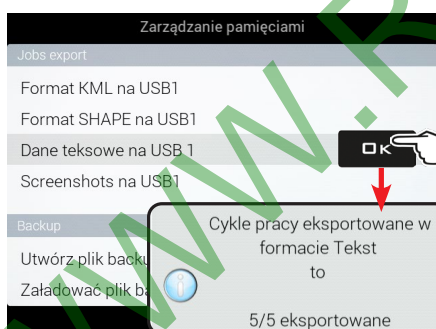


Fig. 289

Pozwala zapisywać dane dotyczące cyklu pracy na Pendrive USB, w formacie tekstowym.

- Wybrać pozycję **Dane tekstowe na USB 1** (Fig. 289) i nacisnąć **OK**.
- Komunikat potwierdzenia pojawia się po zakończeniu operacji. Nacisnąć **OK**.

System wykonuje zapis tylko w następujących warunkach:

- **prędkość przekracza 0,3 km/h, i/lub**
- **główne sterowanie w pozycji ON + (przynajmniej) jedna sekcja w pozycji ON**

Dane zostaną zapisane na Pendrive USB, w folderze o nazwie "text".

PLIK REJESTRACJI DANYCH

System generuje plik "lastjob.txt" (zawierający dane aktywnego cyklu pracy) oraz inne pliki "jobxx.txt", odpowiadające nazwom zapisanych cykli pracy.

Dane zawarte w pliku mogą być wyświetlone w komputerze osobistym przy użyciu edytora tekstów.

Są one tylko przybliżone i służą jedynie jako przykład: w rzeczywistości będą zawsze różne, w zależności od wykonanego zabiegu. Na str. 58 można znaleźć szczegółowy opis.

• **Screenshots na USB / Screenshots na kartę SD**

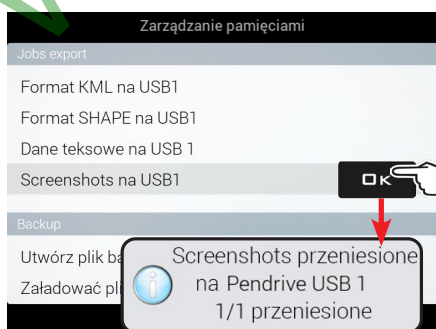


Fig. 290

Przedłużone naciśnięcie **F8** zapisuje obraz ekranu, wyświetlany na pamięci wewnętrznej (maks. 10 obrazów).

Niniejsze menu umożliwia zachowanie obrazów zapisanych na Pendrive USB.

- Wybrać pozycję **Screenshots na USB 1** (Fig. 290) i nacisnąć **OK**.
- Komunikat potwierdzenia pojawia się po zakończeniu operacji. Nacisnąć **OK**.

Obraz zostanie zapisany na Pendrive USB, w folderze o nazwie "screen-shots".

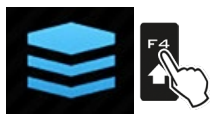
10.4.2 Backup

Zarządza wymianą ustawień systemu pomiędzy monitorem a pamięcią zewnętrzną.



W przypadku gdy są dostępne obie pamięci, używać pendrive'ów do wymiany danych roboczych oraz aktualizacji systemu. Wyjątkiem jest monitor wyposażony WYŁĄCZNIE w czytnik kart SD.

W kolejnych paragrafach, jako przykład zostanie wykorzystany pendrive: z kartą SD procedura jest identyczna.



Nacisnąć F4, aby wejść do Zarządzanie pamięciami.

• Utwórz plik backup na USB / Utwórz plik backup na karcie SD

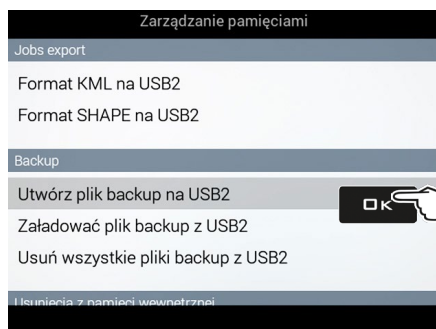


Fig. 291

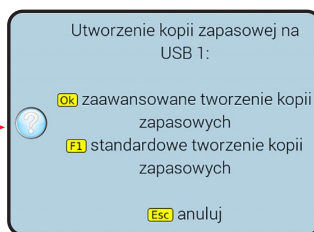


Fig. 292

Pozwala na zapis kopii (backup) ustawień systemu na pendrive USB.

- Wybrać pozycję **Utwórz plik backup na USB1** (Fig. 291) i nacisnąć **OK**.

Wybrać rodzaj zapisu:

- OK**: zaawansowana kopia zapasowa (zapisuje kopię zapasową typu „.abk”)
- F1**: standardowa kopia zapasowa (zapisuje kopię zapasową typu „.zip”)
- ESC**: anuluj.

- Komunikat potwierdzenia (Fig. 293 / Fig. 294) wyświetli się na displayu na zakończenie zapisu. Nacisnąć **ESC**.

Backup zostanie zapisany na Pendrive USB, w folderze o nazwie "backups".

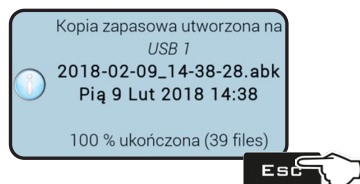


Fig. 293

ZAAWANSOWANA KOPIA ZAPASOWA: ZAPISUJE KOPIĘ ZAPASOWĄ TYPU „.ABK”

Poza kompletną kopią wszystkich ustawień i zapisanych plików, zawiera dodatkowe informacje, które mogą być wykorzystane w przypadku wsparcia technicznego systemu.

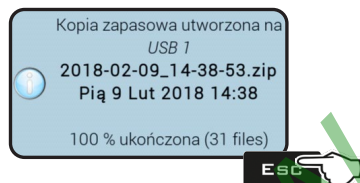
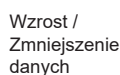
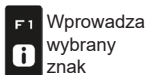


Fig. 294

STANDARDOWA KOPIA ZAPASOWA: ZAPISUJE KOPIĘ ZAPASOWĄ TYPU „.ZIP”

Kompletna kopia wszystkich ustawień i zapisanych plików.



• Załadować plik backup z USB1 / Załadować plik backup z karty SD

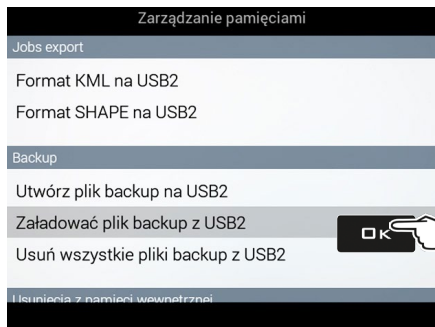


Fig. 299



Fig. 300

Pozwala na załadowanie na urządzenie kopii (backup) ustawień systemu, CZYNIĄC JE AKTYWNYMI. **Przed wykonaniem niniejszej operacji zaleca się utworzenie kopii backup istniejących ustawień.**

- Wybrać pozycję **Załadować plik backup z USB1** (Fig. 299) i nacisnąć **OK**.
 - Wybrać folder backup do załadowania (Fig. 300) i nacisnąć **OK**.
- Monitor żąda potwierdzenia: **WSZYSTKIE ustawienia aktywne do tego momentu zostaną utracone.** (**OK**: potwierdź, **ESC**: anuluj).

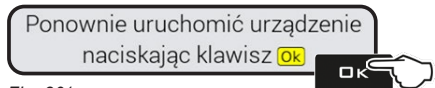


Fig. 301

- Komunikat na Fig. 301 wyswietlił się na wyświetlaczu na zakończenie ładowania. Ponownie uruchomić urządzenie naciskając przycisk **OK**.

• Usun wszystkie pliki backup z USB / Usun wszystkie pliki backup z karty SD

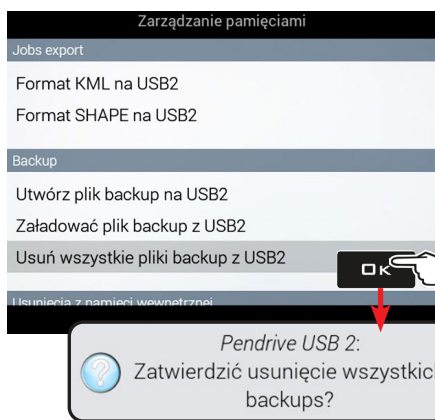


Fig. 302

Pozwala na usunięcie wszystkich danych backup z pendrive'a USB.

- Wybrać pozycję **Usuń wszystkie pliki backup z USB1** (Fig. 292) i nacisnąć **OK**. Monitor żąda potwierdzenia usunięcia (**OK**: potwierdź, **ESC**: anuluj).

WWW.ROLTEKTRONIK.PL

10.4.3 Usunięcia z pamięci wewnętrznej

Pozwala na usunięcie danych z pamięci wewnętrznej monitora. **PLIKÓW W UŻYCIU NIE MOŻNA USUNĄĆ.**

W następujących paragrafach zostaną użyte jako przykład Przyrządy: procedura będzie jednakowa dla wszystkich innych przypadków (Ciągniki, Użytkownicy, etc.).



Nacisnąć **F4**, aby wejść do **Zarządzanie pamięciami**.

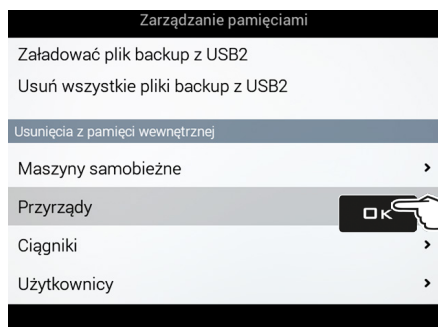


Fig. 295

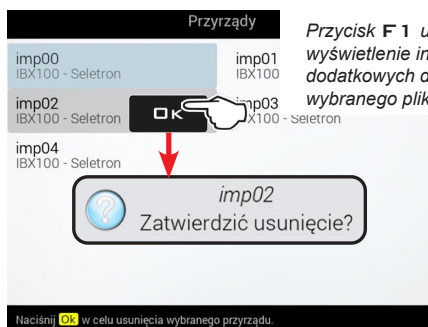
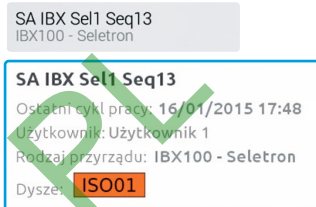


Fig. 296

Przycisk **F1** umożliwia wyświetlenie informacji dodatkowych do wybranego pliku.



Przykład:



- Wybrać pozycję **Przyrządy** (Fig. 295) i nacisnąć **OK**.
- Przejrzeć listę nazw w pamięci: wybrać żądany przyrząd (Fig. 296) i nacisnąć **OK**.
- Komunikat obecny na rysunku pojawia się na wyświetlaczu: potwierdzić usunięcie naciskając **OK**.

10.4.4 Licencje open source

- **Eksport licencji do USB:** umożliwia eksportowanie licencji open source z urządzenia: zapisuje skompresowany plik „os_licenses.tar.gz”, który po wyeksportowaniu widoczny jest w edytorze tekstu.

10.4.5 Kopiuj pliki w pamięci wewnętrznej

Pozwala na skopiowanie danych z pamięci zewnętrznej do pamięci wewnętrznej monitora.

Do pamięci wewnętrznej możliwe jest skopiowanie następujących danych:

- **Mapy z USB / Mapy z karty SD:** należy utworzyć w pamięci zewnętrznej folder „maps” i umieścić w nim plik zawierający mapę zadanego przebiegu (*.dbf, *.shp, *.shx)
- **Profile cysterny z USB / Profile cysterny z karty SD:** należy utworzyć w pamięci zewnętrznej folder „ibx100-tank-profiles” i umieścić w nim plik zawierający profil cysterny (rozszerzenie *.pro) kompatybilny z ECU IBX100.



W przypadku gdy są dostępne obie pamięci, używać pendrive'ów do wymiany danych roboczych oraz aktualizacji systemu. Wyjątkiem jest monitor wyposażony WYŁĄCZNIE w czytnik kart SD.

W kolejnych paragrafach, jako przykład zostanie wykorzystany pendrive: z kartą SD procedura jest identyczna.



Fig. 297

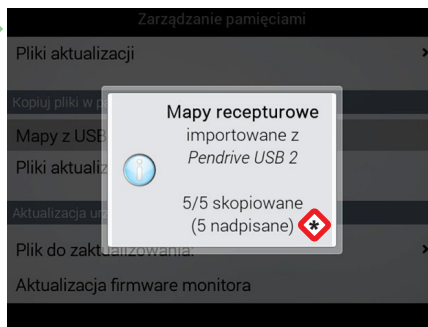


Fig. 298

- Wybrać pozycję **Mapy z USB** (Fig. 297) i nacisnąć **OK**.
- Monitor żąda potwierdzenia importu
- OK**: potwierdź, **ESC**: anuluj
- Komunikat potwierdzenia (Fig. 298) pojawia się na wyświetlaczu na zakończenie operacji. Nacisnąć **ESC**.
- UWAGA: PLIKI O TEJ SAMEJ NAZWIE ZOSTANĄ ZASTĄPIONE.**

10.4.6 Aktualizacja urządzeń zdalnych



W przypadku gdy są dostępne obie pamięci, używać pendrive'ów do wymiany danych roboczych oraz aktualizacji systemu. Wyjątkiem jest monitor wyposażony WYŁĄCZNIE w czytnik kart SD. W kolejnych paragrafach, jako przykład zostanie wykorzystany pendrive: z kartą SD procedura jest identyczna.

Aktualizacja firmware monitora

Pozwala na aktualizację firmware monitora.



Fig. 303

Przed uruchomieniem procedury skopiować plik aktualizacji na pendrive.

- Włożyć pendrive do czytnika pamięci i podłączyć go do komputera. Wyświetla się okno obok: wybrać **Otwórz folder**, w celu wyświetlenia plików.
- Zostanie otwarte okno zawartości pendrive.

- Wybrać plik do zaktualizowania i przeciągnąć go do okna pendrive'a.

UWAGA: wprowadzić plik do głównego folderu nośnika pamięci USB. W przeciwnym przypadku plik nie zostanie odczytany przez monitor.

W zależności od aktualizowanego urządzenia, zawartość aktualizacji może składać się z jednego bądź z kilku plików. Należy zawsze kopiować wszystkie wyświetlane pliki.

Przykład 1

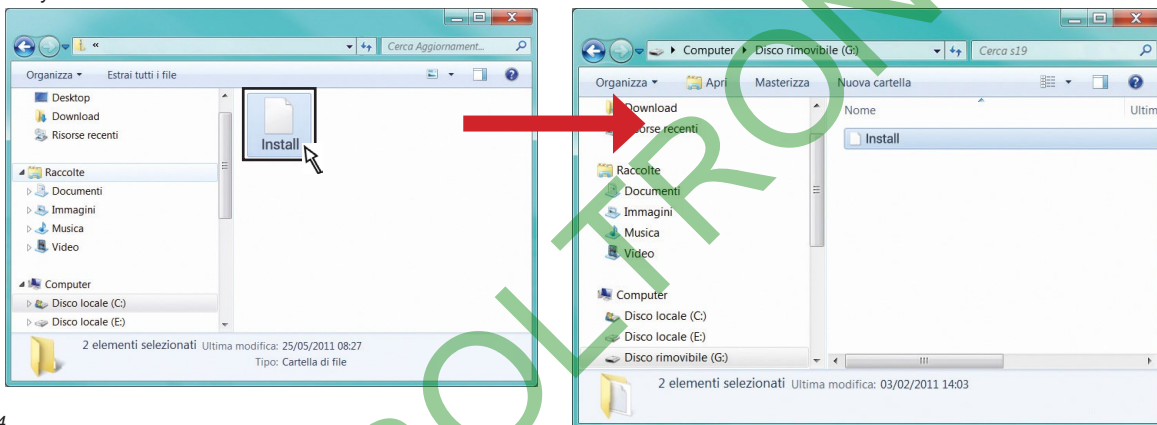


Fig. 304

Przykład 2

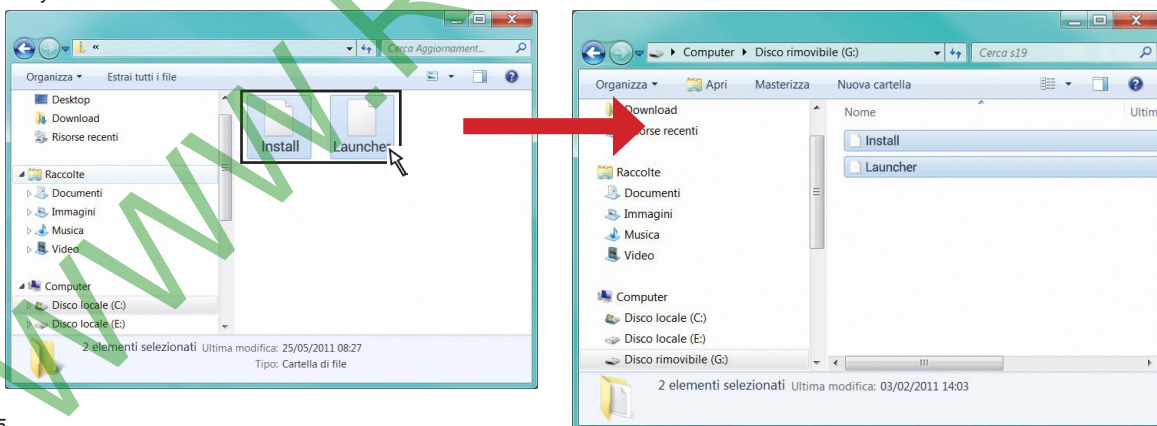
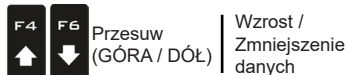
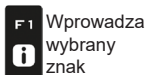


Fig. 305

CIĄG DALSZY >>>

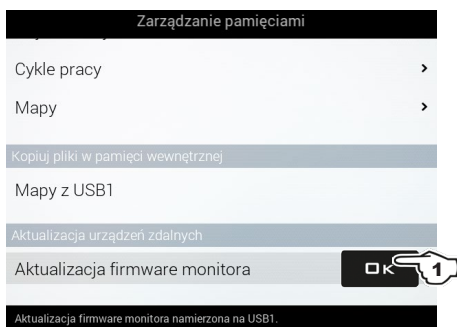


- Wprowadzić pendrive do specjalnego gniazdka monitora.

URUCHOMIENIE AKTUALIZACJI:

1 Wybrać pozycję **Aktualizacja firmware monitora** (Fig. 306) i nacisnąć **OK**. Komunikat na Fig. 307 wyświetli się na wyświetlaczu na zakończenie ładowania.

2 Usunąć pendrive a następnie ponownie uruchomić monitor.



Ponownie uruchomić urządzenie, aby wykonać aktualizację...

Fig. 307

PO WYBRANIU FUNKCJI AKTUALIZACJI SYSTEM JEST PRZYGOTOWANY DO ZACHOWANIA UPRZEDNIO USTAWIONYCH KONFIGURACJI. JEDNAKŻE ISTNIEJĄ PRZYPADKI, W ZALEŻNOŚCI OD KRYTYCZNOŚCI AKTUALIZACJI, W KTÓRYCH JEJ INSTALACJA MOŻE SPOWODOWAĆ CAŁKOWITE USUNIĘCIE WSZYSTKICH USTAWIEŃ ORAZ ZAPISANYCH PLIKÓW. ODNOŚNIE WSZELKICH DOTYCZĄCYCH TEGO INFORMACJI NALEŻY ODNIEŚ SIĘ DO PLIKU “README” ZAWARTEGO W PAKIECIE.

Fig. 306

Podczas włączenia komputer sprawdzi dane oraz rozpocznie instalację.

UWAGA: PODCZAS KOLEJNYCH OPERACJI NIE WYŁĄCZAĆ MONITORA ORAZ NIE ODŁĄCZAĆ ZASILANIA!

Po zakończeniu instalacji komputer zostanie ponownie włączony w sposób samoczynny.

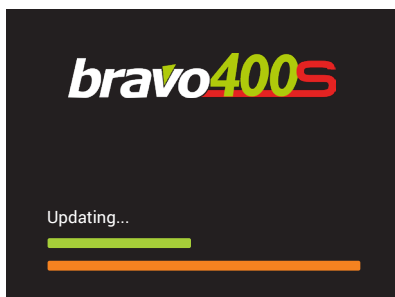


Fig. 308



Fig. 309

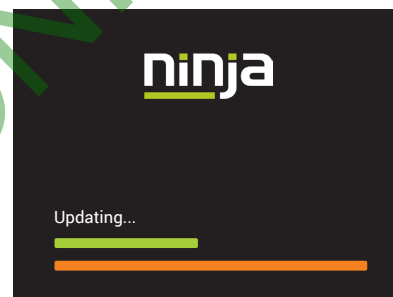


Fig. 310

Możliwe jest **WYMUSZENIE CAŁKOWITEGO USUNIĘCIA** wszystkich ustawień oraz zapisanych plików, w przypadku gdy okaże się to konieczne. Podczas aktualizacji w toku i przed jej zakończeniem (czyli przed dotarciem kolorowych pasków postępu do prawego krańca) konieczne jest jednokrotne naciśnięcie przycisku **F3**: w ten sposób pojawi się komunikat **Full erase option activated** i system zostanie całkowicie zresetowany po zakończeniu aktualizacji.

Jeśli chcesz **ANULOWAĆ CAŁKOWITE USUNIĘCIE**, należy nacisnąć przycisk ponownie klawisz **F3** przed zakończeniem aktualizacji: po wykonaniu tej czynności pojawi się komunikat **Full erase option disabled** a system zostanie zaktualizowany bez usuwania wszystkich danych.

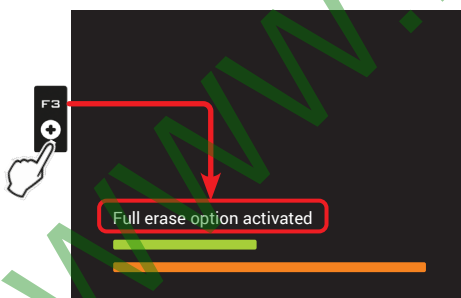


Fig. 311

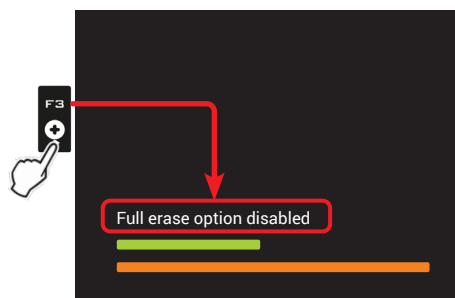


Fig. 312

10.5
F5 Ładuj pracę

Uaktywnia procedurę w celu wznowienia wcześniej zapisanego zabiegu.

- 1 Nacisnąć **F5** w celu wznowienia wcześniej wykonanego zabiegu wśród tych zapisanych. Jak w przypadku funkcji **Nowa praca** (par. 10.3), jeżeli nie został jeszcze zapisany, monitor żąda zapisania cyklu pracy w toku.
- 2 Wybrać cykl pracy wśród tych proponowanych w spisie (Fig. 313) i nacisnąć **OK** w celu zatwierdzenia wyboru.
- 2a Gdy zostanie pobrany „stary” cykl pracy, monitor dostarcza wskazówek odnośnie jazdy wznowiając warunki aktywne w momencie zapisu. Na stronie **Opcje załadunku** (uaktywnionej w par. 6.12.11), można wybrać, które informacje załadować (Fig. 314).
- 3 Sprawdzić **Ustawienia zabiegu** na Fig. 315; w razie konieczności zmienić je.
- 4 Wybrać **▶** i nacisnąć **OK** w celu przejścia do jazdy.
- 5 Wykonać zabieg (Fig. 316).

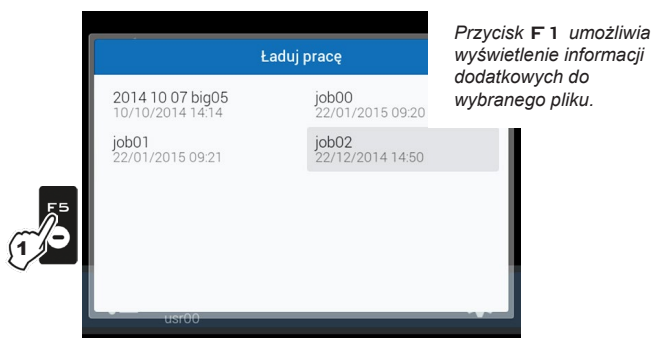


Fig. 313

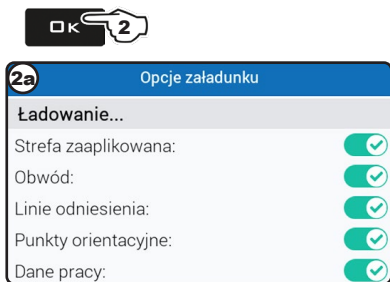


Fig. 314

Na tej stronie możesz uaktywnić lub wyłączyć informacje zapisane podczas ostatniego zapisywania (Dana aktywna, Dana nieaktywna).

- Wybrać pojedynczo dane zaproponowane w spisie i przystąpić do ustawienia:
- **Strefa zaaplikowana** gdy wyłączysz tę daną, zostanie wyzerowany również odpowiedni licznik.
- **Obwód** gdy wyłączysz tę daną, zostanie wyzerowany również licznik obliczonej strefy.
- **Linie odniesienia**
- **Punkty orientacyjne**
- **Dane pracy** gdy wyłączysz tę daną, zostaną wyzerowane wszystkie liczniki; przy załadowaniu cyklu pracy zostaną zapisane nowa data i godzina rozpoczęcia zabiegu.

- Wybrać **Rozpoczęcie pracy...** i nacisnąć **OK** w celu przejścia do **Ustawienia zabiegu**.

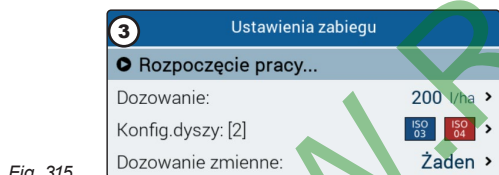


Fig. 315

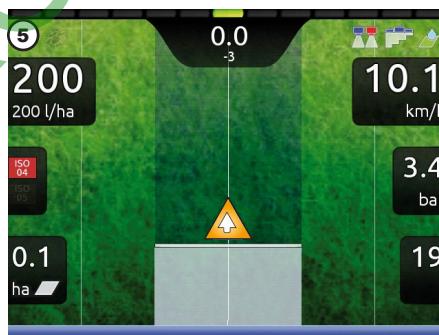


Fig. 316


CIĄG DALSZY „F6 Info / Alarmy” na stronie 92 >>>

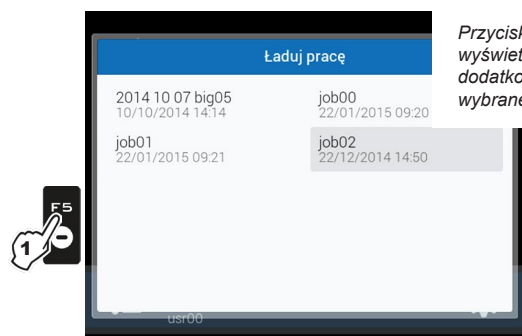


10.6

F5 Ładuj pracę

Uaktywnia procedurę w celu wznowienia wcześniej zapisanego zabiegu.

- 1 Nacisnąć **F5** w celu wznowienia wcześniej wykonanego zabiegu wśród tych zapisanych. Jak w przypadku funkcji **Nowa praca** (par. 10.3), jeżeli nie został jeszcze zapisany, monitor żąda zapisania cyklu pracy w toku.
- 2 Wybrać cykl pracy wśród tych proponowanych w spisie (Fig. 317) i nacisnąć **OK** w celu zatwierdzenia wyboru.
- 2a Gdy zostanie pobrany „stary” cykl pracy, monitor dostarcza wskazówek odnośnie jazdy wznowiając warunki aktywne w momencie zapisu. Na stronie **Opcje załadunku** (uaktywnionej w par. 6.12.11), można wybrać, które informacje załadować (Fig. 318).
- 3 Sprawdzić **Ustawienia zabiegu** na Fig. 319; w razie konieczności zmienić je.
- 4 Wybrać  i nacisnąć **OK** w celu przejścia do jazdy.
- 5 Wykonać zabieg (Fig. 320).



Przycisk **F1** umożliwia wyświetlenie informacji dodatkowych do wybranego pliku.



Przykład:

job06
17/03/2015 15:03

job06


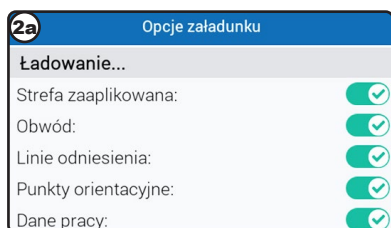


Początek cyklu pracy: 22/12/2014 12:12
Ostatni cykl pracy: 22/12/2014 14:50
Użytkownik: usr03
Przyrząd: mac02 (seletronEcuSprayer)
Strefa zaaplikowana: 72.51 ha
Ilość rozdana: 8976.1 l
Dysze: 

Fig. 317



Na tej stronie możesz uaktywnić lub wyłączyć informacje zapisane podczas ostatniego zapisywania ( Dana aktywna,  Dana nieaktywna).

- Wybrać pojedynczo dane zaproponowane w spisie i przystąpić do ustawienia:
- **Strefa zaaplikowana** gdy wyłączysz tę daną, zostanie wyzerowany również odpowiedni licznik.
- **Obwód** gdy wyłączysz tę daną, zostanie wyzerowany również licznik obliczonej strefy.
- **Linie odniesienia**
- **Punkty orientacyjne**
- **Dane pracy** gdy wyłączysz tę daną, zostaną wyzerowane wszystkie liczniki; przy załadowaniu cyklu pracy zostaną zapisane nowa data i godzina rozpoczęcia zabiegu.
- Wybrać **Rozpoczęcie pracy...** i nacisnąć **OK** w celu przejścia do **Ustawienia zabiegu**.

Fig. 318

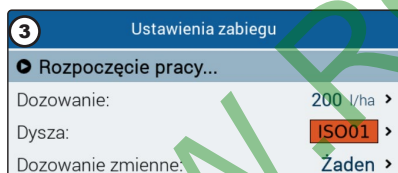


Fig. 319

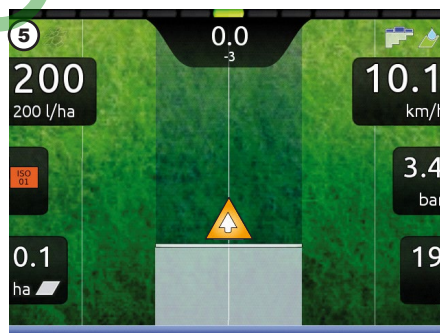
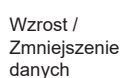
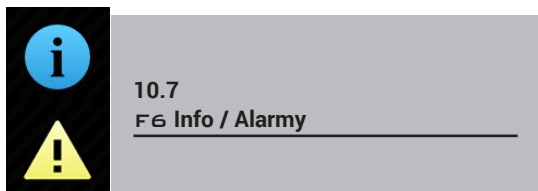


Fig. 320

CIĄG DALSZY „F6 Info / Alarmy” na stronie 92 >>>





Wyświetla informacje / alarmy cyklu pracy.

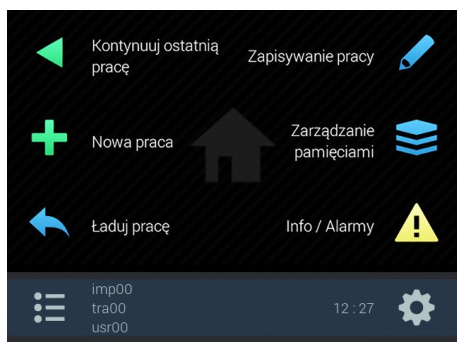
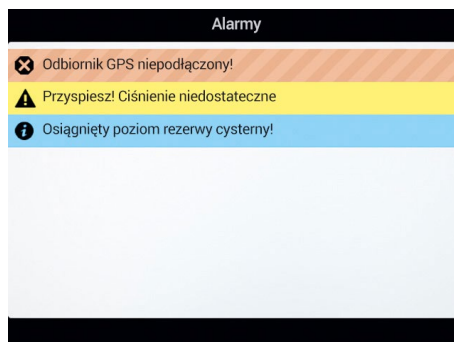


Fig. 321



1 Nacisnąć **F6** w celu wyświetlenia menu **Info / Alarmy** (Fig. 322). Ta strona podsumowuje aktywne powiadomienia dla operatora, podzielone, według znaczenia, na **Alarmy krytyczne**, **Alarmy niskiego priorytetu** i **Info**.

Fig. 322

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 F8 Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

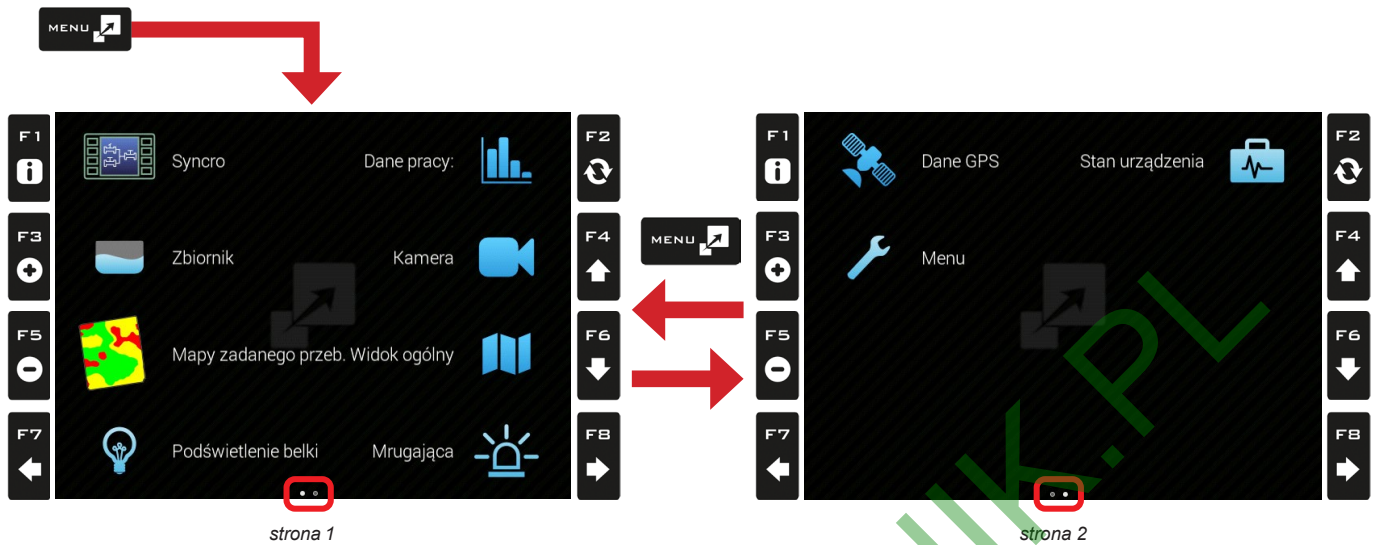
OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



11 MENU PRACY

Aby uzyskać dostęp do menu cyklu pracy, naciśnij przycisk **MENU**. Naciśnięcie klawisza z boku aktywuje odpowiednią funkcję.
UWAGA: pozycja funkcji jest zmienna, a więc także odpowiedni klawisz.



Poniższa tabela podsumowuje wszystkie pozycje. Jeśli jest więcej stron, należy naciskać raz za razem klawisz **MENU** aby je przewijać.

Par.	Ikona	Nazwa funkcji	Opis
11.1		Syncro	Wyświetla ekran kontroli obwodów pomocniczych (zdalne połączenie z Syncro).
11.2		Zbiornik	Zarządzanie napełnianiem cysterny
11.3		Mapy zadanego przeb.	Widok ogólny mapy recepturowej w użyciu
11.4		Podświetlenie belki	Włącza / wyłącza oświetlenie belki
11.5		Dane pracy	Wyświetla dane robocze
11.7		Kamera	Wyświetla obrazy podłączonych kamer
11.8		Widok ogólny	Widok ogólny pola podczas zabiegu
11.9		Mrugająca	Włącza / wyłącza migającą lampę na traktorze
11.10		Dane GPS	Wyświetla dane GPS
11.11		Menu	Menu ustawień roboczych
11.12		Stan urządzenia	Kontrola działania urządzenia
11.13		SkyGuide	Wyświetla ekran kontrolny SkyGuide

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 F8 Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej

Par. 1.4



11.1
Syncro

Wyświetla ekran kontroli obwodów pomocniczych (zdalne połączenie z Syncro).



To menu jest widoczne TYLKO JEŚLI połączenie z Syncro jest odpowiednio skonfigurowane (par. 6.4). Instrukcje dotyczące instalacji i użytkowania urządzenia są załączone do produktu.

1 Nacisnąć klawisz **MENU**.

2 Nacisnąć klawisz z boku menu **Syncro**.

Ta strona pozwala na sterowanie komputerem Syncro z monitorów Bravo 400S, Delta 80 lub Ninja. Obsługa klawiszy jest taka sama.

Niezbędne jest urządzenie z ECU IBX100; należy zapoznać się z odpowiednią instrukcją montażu.

Ustawienia systemu można konfigurować TYLKO z Syncro.

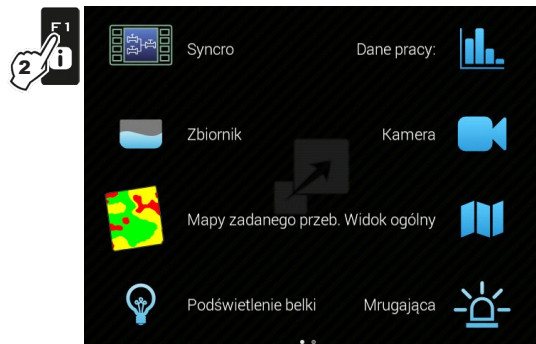


Fig. 323

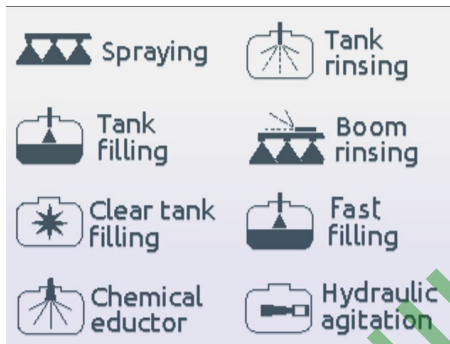


Fig. 324

WWW.ROLTRONIK.PL

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 **FB** Przesuw (LW / PR)

F4 **F6** Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



Par. 1.4

11.2
Zbiornik

Zarządza napełnianiem cysterny.
Zarządzanie zmienia się w zależności do urządzenia ustawionego do odczytu poziomu cysterny (ustawienia podstawowe, rozdz. 4).

- 1 Nacisnąć klawisz **MENU**.
- 2 Nacisnąć klawisz z boku menu **Zbiornik**.

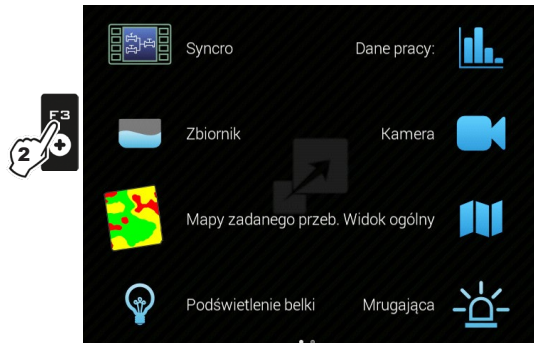


Fig. 325

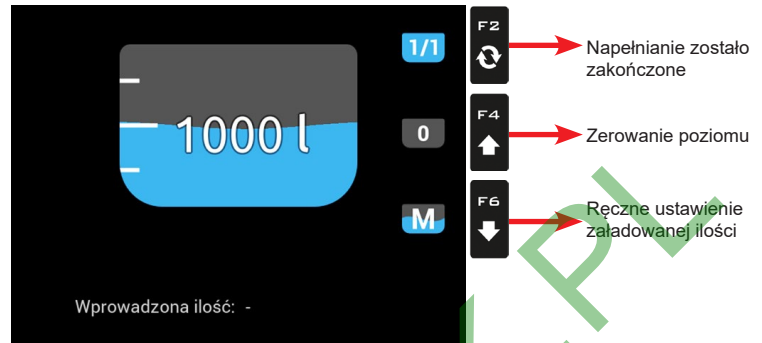


Fig. 326

• **ŹRÓDŁO POZIOMU CYSTERNY: CZUJNIK POZIOMU CYSTERNY**

Komputer wyświetla rzeczywistą ilość cieczy znajdującej się w cysternie, namierzoną przez czujnik poziomu.

• **ŹRÓDŁO POZIOMU CYSTERNY: RĘCZNY / PRZEPŁYWOMIERZ NAPEŁNIANIA**

Komputer oblicza ilość cieczy znajdującej się w cysternie (używając danych roboczych), i pozwala na uaktywnienie różnych procedur ręcznych:

- Napełnianie zakończone, w zależności od pojemności cysterny (Fig. 327)
- Zerowanie poziomu (Fig. 328)
- Ręczne ustawienie załadowanej ilości (Fig. 329)

NAPEŁNIANIE CYSTERNY

Fig. 327

Nacisnąć **F2** w celu doprowadzenia cysterny do maksymalnego poziomu. Wyświetlacz pokaże pełną cysternę: pojemność została ustawiona podczas programowania zaawansowanego (par. 6.5.12).

ZEROWANIE POZIOMU

Fig. 328

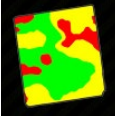
Nacisnąć **F4** w celu doprowadzenia poziomu cysterny do zera. Wyświetlacz pokazuje pustą cysternę.

RĘCZNE USTAWIENIE ZAŁADOWANEJ ILOŚCI

Fig. 329

- Nacisnąć **F6** w celu ustawienia ilości cieczy załadowanej do cysterny.
- Ustawić wartość i zatwierdzić daną. Wyświetlacz pokaże osiągnięty poziom cysterny.

Nie jest możliwe ustawienie wartości przekraczających pojemność cysterny.



11.3
Mapy zadanego przeb.

Widok ogólny mapy recepturowej w użyciu

1 Nacisnąć klawisz **MENU**.

2 Nacisnąć klawisz z boku menu **Mapy zadanego przeb.**

Na tej stronie można wyświetlić dane mapy recepturowej podczas zabiegu i sprawdzić pozycję maszyny w stosunku do mapy.

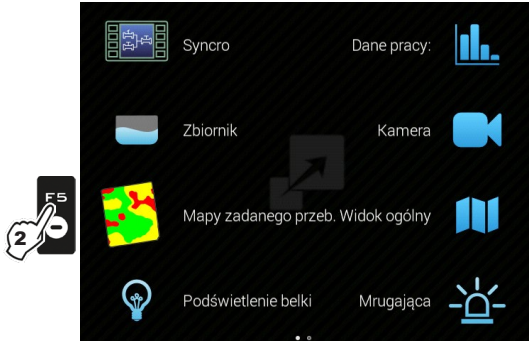


Fig. 330

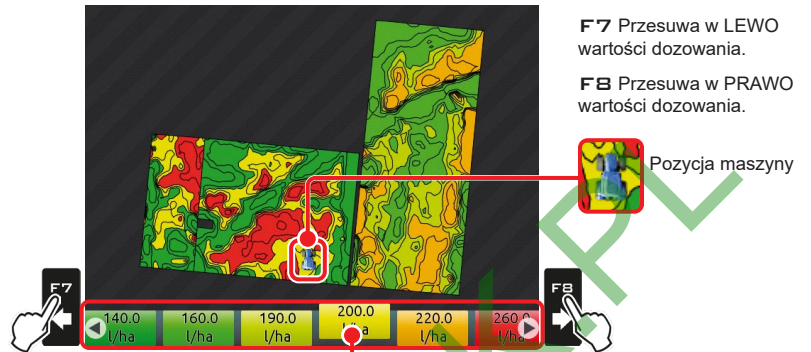


Fig. 331

Legenda wartości dozowania:
podkreślona ramka wskazuje odpowiednie dozowanie przy aktualnej pozycji maszyny

WWW.ROLTROM.PL

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 **FB** Przesuw (LW / PR)

F4 **F6** Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej

Par. 1.4



11.4 Podświetlenie belki

Włącza / wyłącza oświetlenie belki



To menu jest widoczne TYLKO JEŚLI urządzenia oświetleniowe są odpowiednio skonfigurowane (par. 6.5.15).

1 Nacisnąć klawisz **MENU**.

2 Nacisnąć klawisz z boku menu **Oświetlenie belki**.

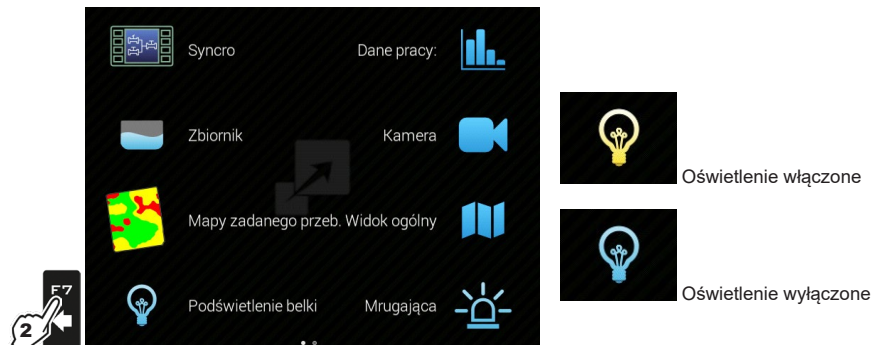


Fig. 332

WWW.ROLTRONIK.PL

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 **F8** Przesuw
◀ ▶
(LW / PR)

F4 **F6** Przesuw
↑ ↓
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

ESC Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4



11.5 Dane pracy

Wyświetla dane robocze

- 1 Nacisnąć klawisz **MENU**.
- 2 Nacisnąć klawisz z boku menu , aby wyświetlić dane robocze.
- 3 Nacisnąć **F4 / F6** w celu przewinięcia danych.



Fig. 333



Fig. 334

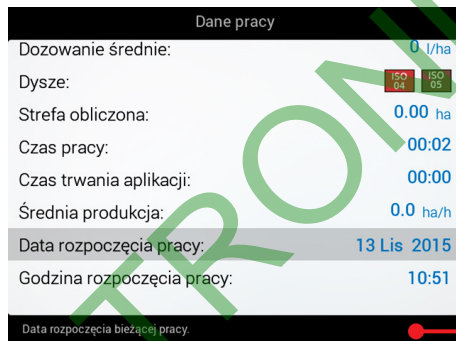


Fig. 335

W dolnej części displaya wyświetlany jest opis wybranego powiadomienia.

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 **F8** Przesuw (LW / PR)

F4 **F6** Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



Par. 1.4

11.6
Dane pracy

Wyświetla dane robocze

- 1 Nacisnąć klawisz **MENU**.
- 2 Nacisnąć klawisz z boku menu , aby wyświetlić dane robocze.
- 3 Nacisnąć **F4 / F6** w celu przewinięcia danych.



Fig. 336



Dane pracy	
Strefa zaaplikowana:	0.00 ha
Ilość rozdana:	0 l
Dozowanie średnie:	0 l/ha
Dysze:	ISO 01
Strefa obliczona:	0.00 ha
Czas pracy:	00:02
Czas trwania aplikacji:	00:00
Średnia produkcja:	0.0 ha/h
Całkowita strefa zaaplikowana podczas bieżącej pracy	

Fig. 337

Dane pracy	
Dozowanie średnie:	0 l/ha
Dysze:	ISO 01
Strefa obliczona:	0.00 ha
Czas pracy:	00:02
Czas trwania aplikacji:	00:00
Średnia produkcja:	0.0 ha/h
Data rozpoczęcia pracy:	13 Lis 2015
Godzina rozpoczęcia pracy:	10:51
Data rozpoczęcia bieżącej pracy.	

Fig. 338

W dolnej części displaya wyświetlany jest opis wybranego powiadomienia.

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 F8 Przesuw
← →
(LW / PR)

F4 F6 Przesuw
↑ ↓
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

ESC Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4



11.7
Kamera

Wyświetla obrazy podłączonych kamer

1 Nacisnąć klawisz **MENU**.

2 Nacisnąć klawisz z boku menu **Kamera**.

Dzięki podłączeniu jednej lub dwóch kamer, można skontrolować strefy pracy i w tym samym czasie wyświetlić dane zabiegu.



Uaktywnić wyświetlenie kamer podczas programowania zaawansowanego (par. 6.11.1).



Fig. 339

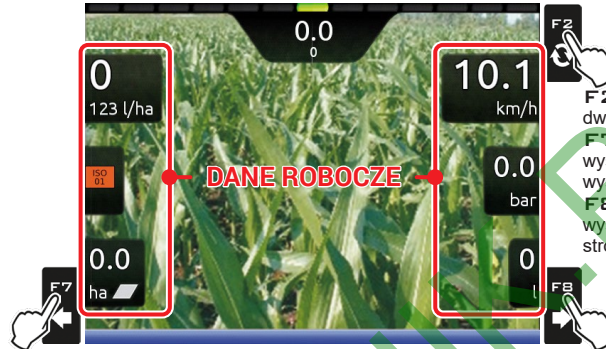


Fig. 340

F2 Przełącza wyświetlanie z dwóch kamer

F7 Wybiera dane robocze wyświetlone z LEWEJ strony wyświetlacza.

FB Wybiera dane robocze wyświetlone z PRAWYJ strony wyświetlacza.

WWW.ROLTRONIM.PL

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 FB Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



Par. 1.4



11.8
Widok ogólny

Widok ogólny pola podczas zabiegu

- 1 Nacisnąć klawisz **MENU**.
- 2 Nacisnąć klawisz z boku menu **Widok ogólny**.



Fig. 341

WSKAŹNIKI I PUNKTY ORIENTACYJNE NA POLU

Punkt przerwania cyklu pracy, wprowadzony za pomocą funkcji „PRZERWA” (par. 13.3.1)
Na stronie NIE jest możliwe oznaczenie lub zmodyfikowanie tego punktu.

Strefa zawierająca się w obwodzie pola (funkcja „STREFA”, (par. 13.4)

Strefa poza obwodem pola (patrz funkcja "STREFA")

Pozycja maszyny

Strefa użyta/

Skala

Ogólne punkty orientacyjne

Kursor

Regulacja zoom na displayu :
F3 (+) zwiększa,
F5 (-) zmniejsza

Wskazuje pozycję maszyny gdy znajduje się poza wyświetloną strefą

Fig. 342

CIĄG DALSZY

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 F8 Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej

Par. 1.4

ZNAKOWANIE PUNKTÓW ORIENTACYJNYCH

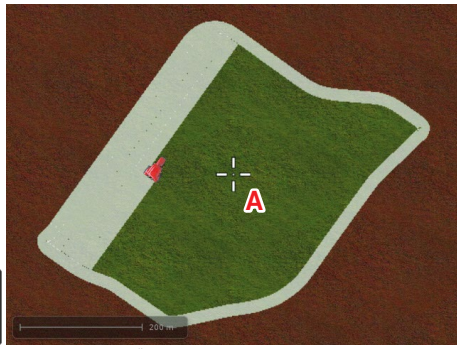


Fig. 343

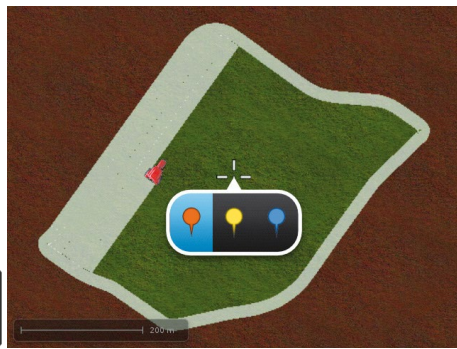


Fig. 344



Fig. 345

Punkty orientacyjne ogólne mogą być zapisane za pomocą tej procedury lub za pomocą specjalnej funkcji (par. 13.3.2). Może być zaznaczonych więcej punktów.

Na tej stronie można zapisać punkt pola również jeżeli ciągnik znajduje się w innej pozycji.

1 Na widoku ogólnym pola (Fig. 343) nacisnąć klawisz **OK**.

Wyświetla się kursor **A**.

2 Nacisnąć **F4 / F6 / F7 / F8** w celu przestawienia kursora do punktu do oznaczenia.

3 Nacisnąć **OK** (Fig. 344).

4 Nacisnąć **F7 / F8** w celu wybrania typu znacznika.

5 Nacisnąć **OK** w celu zatwierdzenia (Fig. 345).

USUWANIE PUNKTÓW ORIENTACYJNYCH

1 Na widoku ogólnym pola (Fig. 346) nacisnąć klawisz **OK**. Wyświetla się kursor **A**.

2 Nacisnąć **F4 / F6 / F7 / F8** w celu przestawienia kursora w pobliżu lub nad zaznaczony punkt; gdy punkt jest wybrany, wyświetli się symbol **★** na środku kursora.

3 Nacisnąć dwa razy **OK** w celu usunięcia (Fig. 347) / **ESC** w celu anulowania.

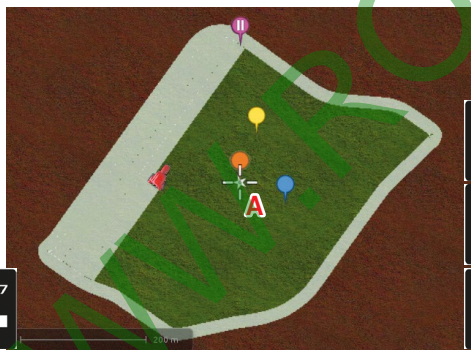


Fig. 346

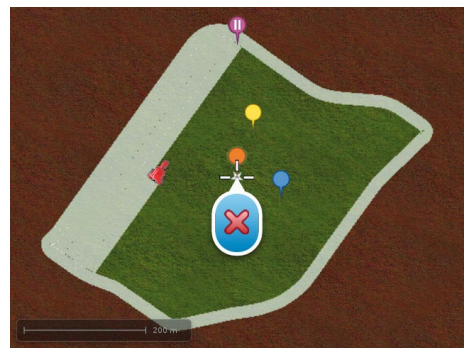


Fig. 347

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 / F8 Przesuw (LW / PR)

F4 / F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



Par. 1.4



11.9
Mrugająca

Włącza / wyłącza migającą lampę na traktorze



To menu jest widoczne TYLKO JEŚLI urządzenia oświetleniowe są odpowiednio skonfigurowane (par. 6.5.15).

1 Nacisnąć klawisz **MENU**.

2 Nacisnąć klawisz z boku menu **Lampa migająca**.

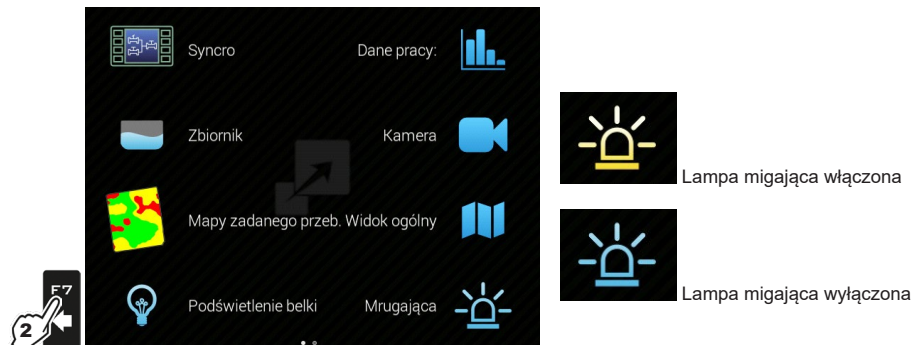
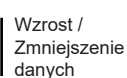
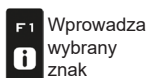


Fig. 348

WWW.ROLTRONIK.PL





11.10
Dane GPS

Wyświetla dane GPS

- 1 Nacisnąć klawisz **MENU**.
- 2 Nacisnąć klawisz z boku menu **Dane GPS**.
Ta strona wyświetla dane przekazane do odbiornika GPS.

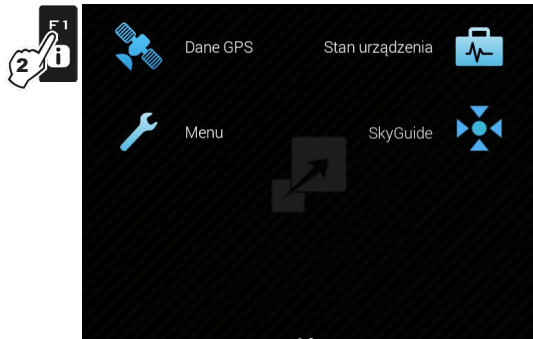


Fig. 349

Dane GPS	
Szerokość geograficzna:	0.00000000 °
Długość geograficzna:	0.00000000 °
Wysokość geograficzna:	0 m
Wiek DGPS:	0 sec
Ilość satelitów:	0.0
HDOP:	0.0
Przechyl boczny:	0
Przechyl wzdłużny:	0
Szerokość geograficzna odnosząca się do aktualnej pozycji maszyny.	

Fig. 350

Aktywny tylko dla odbiornika GPS z wbudowanym inklinometrem (odn. Kat. ogólny ARAG)

W dolnej części displaya wyświetlany jest opis wybranego powiadomienia.

WWW.ROLTRONIK.PL

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 **FB** Przesuw (LW / PR)

F4 **F6** Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



Par. 1.4



11.11
Menu

Menu ustawień roboczych

- 1 Nacisnąć klawisz **MENU**.
- 2 Nacisnąć klawisz z boku menu **Menu ustawień**.

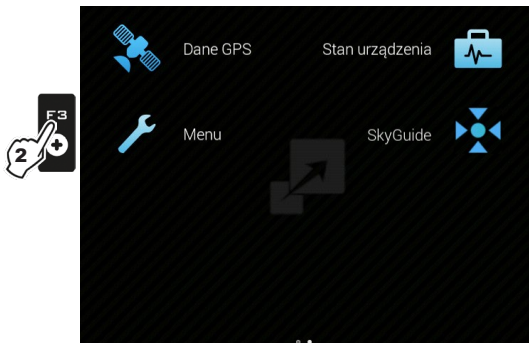


Fig. 351

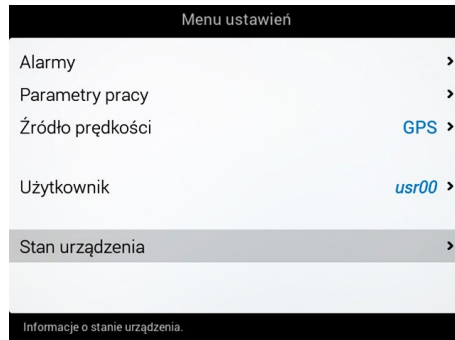


Fig. 352

Na tej stronie ma się bezpośredni dostęp do niektórych menu, użytecznych podczas cyklu pracy:

- **Alarmy** (par. 6.5.13).
- **Parametry pracy** (par. 6.5.14).
- **Źródło prędkości** (par. 11.11.1).
- **Użytkownik** (par. 6.12).

11.11.1 Źródło prędkości

Pozwala na wybranie źródła do obliczania prędkości. Dostępne opcje:

• **GPS**

Informacje, które dotyczą prędkości zazwyczaj są odbierane przez GPS, podłączony bezpośrednio do monitora.

• **Czujnika koła**

Gdy jest uaktywniona ta opcja, prędkość jest obliczana z impulsami, które pochodzą z czujnika prędkości zainstalowanego na kole.

UWAGA: informacje odnoszące się do jazdy oraz wszystkie funkcje dodatkowe (obliczanie strefy, wyrównanie itp.) są wyłączone.

Stała koła musi być ustawiona w fazie programowania (par. 6.5.10).

• **GPS i czujnik koła**

Gdy jest uaktywniona ta funkcja, monitor używa obu źródeł:

- informacje dotyczące jazdy i funkcje akcesoryjne są aktywne dzięki danym pochodzącym z GPS;
- dystrybucja jest regulowana (par. 9.4) z prędkością odczytywaną przez czujnik koła.

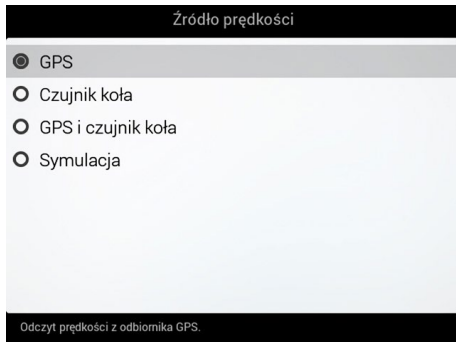


Fig. 353

• **Symulacja**

Pozwala na uaktywnienie symulacji prędkości, która pozwala na przeprowadzenie prób regulacji również przy włączonej maszynie.

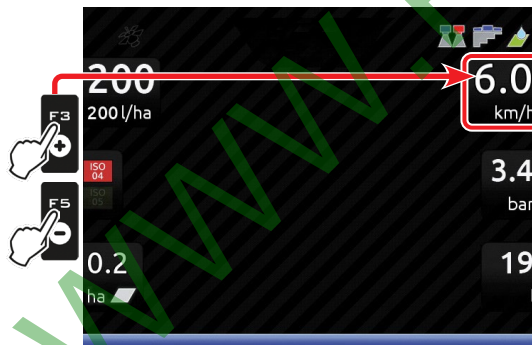


Fig. 354

**PRĘDKOŚĆ
SYMULACJI**

Zmienia prędkość symulacji (DEF 6.0 km/h - 3.7 MPH):
F3 (+) zwiększa, F5 (-) zmniejsza

UWAGA: informacje odnoszące się do jazdy oraz wszystkie funkcje dodatkowe (obliczanie strefy, wyrównanie itp.) są wyłączone.

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 F8 Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



Par. 1.4



11.12
Stan urządzenia

Pozwala na sprawdzenie prawidłowego działania monitora: na wyświetlaczu pojawi się opis wybranej pozycji.



Pozycje wyświetlane w niniejszym menu są przeznaczone TYLKO DO ODCZYTU; są zależne od przeprowadzonych ustawień podstawowych (rozdz. 4).

- 1 Nacisnąć klawisz **MENU**.
- 2 Nacisnąć klawisz z boku menu **Stan urządzenia**.

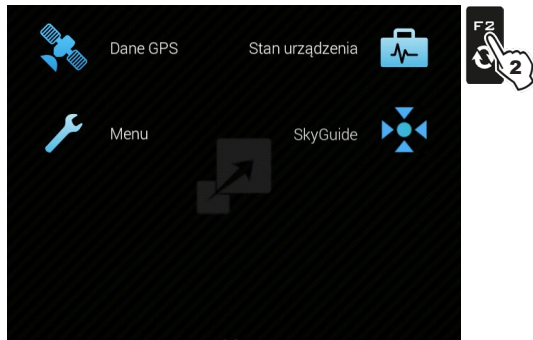


Fig. 357

LICZNIKI WYNIKÓW URZĄDZENIA

Liczniki wyników urządzenia	
Strefa zaaplikowana:	0 ha
Całkowity czas obrabiania:	0 h
Prędkość maksymalna:	10.1 km/h

Umożliwia skonsultowanie całkowitych danych zabiegów.

Fig. 356



MODE



SYSTEM SELETRON

• Stan systemu Seletron

To menu ma dwie główne funkcje:

• **INSTALACJA**

Pozwala na konsultację stanu postępowania podczas procedury rozpoznawania Seletron (rozdz. 12 Podłączenie Seletron).

• **DIAGNOSTYKA**

Sprawdza stan podłączenia poszczególnych Seletron.



WYKONAĆ OBIE PROCEDURY Z WŁĄCZONYM SILNIKIEM.

DIAGNOSTYKA PODŁĄCZENIA SELETRON

Legenda kolorów:

- Prawidłowe działanie.
- Seletron nie odpowiada.
- Błąd zasilania w Seletron: napięcie zasilania poniżej dozwolonej granicy.

Ze strony Fig. 355 możliwe jest wyświetlenie odnośnego numeru.

Stan systemu Seletron									
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
31	32	33	34	35	36	37	38	39	40

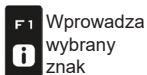
Monitor seletron discovery.



W razie konieczności możliwe jest powtórzenie procedury rozpoznawania Seletron: **PRZED PONOWNYM URUCHOMIENIEM PROCEDURY, KONIECZNE JEST USUNIĘCIE PRZYZNANYCH WCZEŚNIEJ NUMERÓW.**

Użyć funkcji Usunięcie numerów identyfikacyjnych (par. 6.5.16).

Fig. 355



Wzrost / Zmniejszenie danych



Par. 1.4

SYGNAŁY ZEWNĘTRZNE

Sygnały zewnętrzne

Czujnik ciśnienia:	0.01 mA
Przepływomierz:	0.00 Hz
Przepływomierz napełniania:	0.00 Hz
Obrotomierz:	0.00 Hz
Czujnika koła:	0.00 Hz
Sterowanie zewnętrzne:	On

Monitor namierza częstotliwość i prąd wytwarzany przez każdy czujnik na instalacji.

Fig. 358

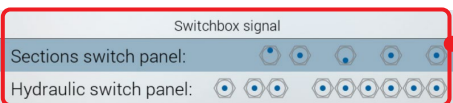
Sterowanie zewnętrzne:	On
Kierunek jazdy:	Do przodu

Monitor wyświetla status głównego zewnętrznego sterowania w celu uruchomienia zabiegu.

Monitor namierza kierunek ruchu.

Fig. 359

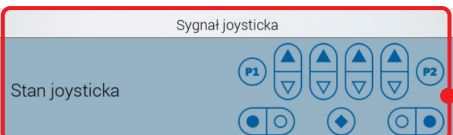
SYGNAŁ TABLICY PRZEŁĄCZNIKÓW



Monitor wyświetla stan przełączników (zawory sekcyjne i/lub zawory hydrauliczne), jeżeli są podłączone panele przełączające.

Fig. 360

SYGNAŁ JOYSTICKA



Monitor wyświetla stan przycisków joysticka Explorer (jeżeli jest podłączony).

Fig. 361

WERSJE FIRMWARE

Monitor wyświetla wersje firmware i numer seryjny jednostki sterowania hydraulicznego (jeśli jest podłączona).

DANE ZASILANIA

Monitor sprawdza stan zasilania.

STATUS PAMIĘCI

Odsetek pamięci wykorzystywany przez system do pracy w toku.



11.13
SkyGuide

Wyświetla ekran kontrolny SkyGuide
SkyGuide umożliwia korekcję pozycji GPS za pomocą powtórzenia kalibracji jednego konkretnego punktu pola (punktu początkowego SkyGuide).

- 1 Nacisnąć **F3** w celu rozpoczęcia nowego zabiegu. Jeśli nie został jeszcze zapisany, monitor żąda zapisania trwającego cyklu pracy: nacisnąć **OK**, aby kontynuować bez zapisywania lub **ESC**, aby przerwać procedurę i przejść do zapisywania (pkt 10.2).
- 2 Nacisnąć klawisz **MENU**.
- 3 Nacisnąć klawisz z boku menu **SkyGuide**.
- 4 Nacisnąć **F4 / F6** w celu przewijania danych.

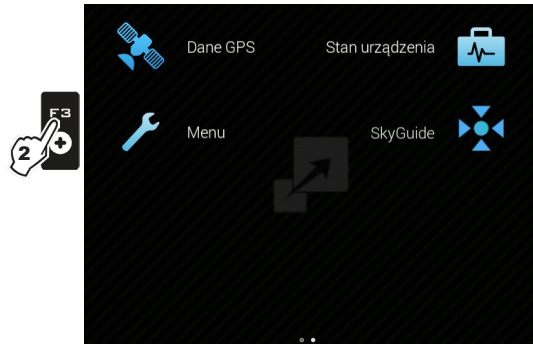


Fig. 362

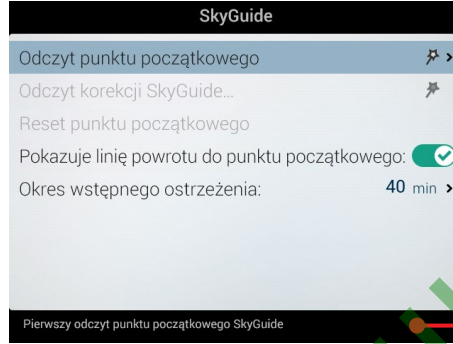


Fig. 363

W dolnej części ekranu wyświetlany jest opis wybranych danych.

Na stronie nawigacyjnej można monitorować funkcje SkyGuide za pomocą specjalnej etykiety, na której wskazane są **czas SkyGuide** i ikona **SkyGuide**.

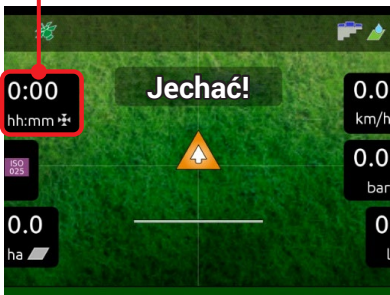


Fig. 364

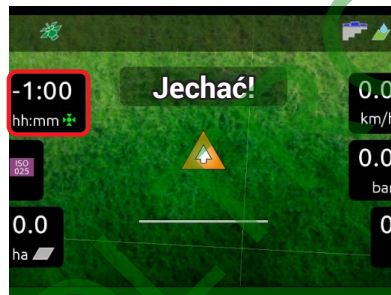


Fig. 365

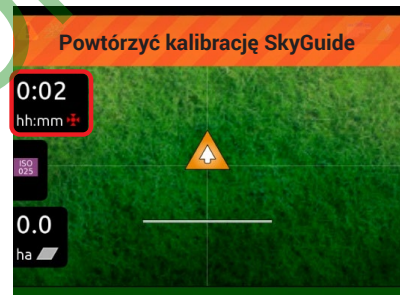


Fig. 366

Czas SkyGuide: wskazuje czas walidacji kalibracji, tj. 1 godzinę.



Brak punktu początkowego.



Pozostały czas do wygaśnięcia **Okresu alarmu** (1 godzina).



Czas, który upłynął od wygaśnięcia **Okresu alarmu**.

Ikona SkyGuide

- BIAŁA: SkyGuide nie ma punktu początkowego.
- ZIELONA: SkyGuide posiada punkt początkowy i nie upłynął ani czas ostrzeżenia, ani czas walidacji kalibracji.
- ŻÓŁTA: upłynął czas ostrzeżenia, ale nie czas walidacji kalibracji.
- CZERWONA: upłynął czas walidacji kalibracji.



ANOTACJA: Po rozpoczęciu nowej pracy usuwany jest punkt początkowy SkyGuide.

11.13.1 Kalibracja punktu początkowego

Umożliwia uruchomienie procedury kalibracji punktu początkowego SkyGuide (menu **Kalibracja punktu początkowego** jest wyłączone, jeśli punkt początkowy jest już obecny).

Po obliczeniu punktu początkowego, czas SkyGuide zacznie się aktualizować.



UWAGA: podczas pierwszej kalibracji punktu początkowego należy znaleźć punkt odniesienia i ustawienie pojazdu. A to dlatego, że w przyszłych kalibracjach należy wrócić dokładnie do punktu początkowego i utrzymać to samo, wcześniej wybrane, ustawienie pojazdu, w przeciwnym razie korekcja sygnału GPS nie będzie dokładna.

- 1 Wybrać menu **Kalibracja punktu początkowego** i nacisnąć **OK**.
- 2 Odczekać 15 sekund. Postępować zgodnie ze wskazanymi krokami, wybierając żądane opcje (**OK**: zatwierdzić pozyskane dane / **ESC**: odrzucić pozyskane dane).
- 3 Nacisnąć **OK** lub **ESC**, aby wrócić do strony SkyGuide.

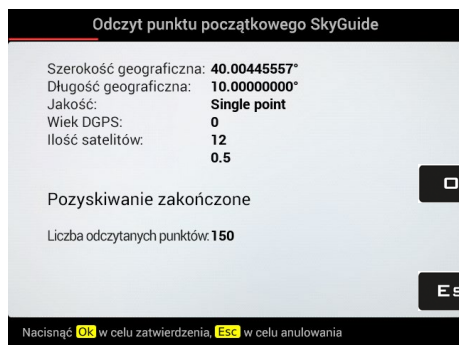


Fig. 367



Procedura kalibracji punktu początkowego zostanie przerwana, jeśli maszyna nie jest nieruchoma (zatrzymana, zerowa prędkość) lub jeśli jakość sygnału GPS jest niedostateczna.



Procedura zakończona pomyślnie



Procedura przerwana, odrzucone dane kalibracji

11.13.2 Kalibracja korekcji

Umożliwia uruchomienie procedury korekcji punktu początkowego SkyGuide (menu **Kalibracja korekcji** jest włączone tylko, jeśli punkt początkowy jest już obecny).

Zaleca się korekcję, kiedy walidacja punktu początkowego upływa lub upłynęła (alarmy na ekranie: **Czas SkyGuide bliski upłynięcia**, **Powtórzyć kalibrację SkyGuide**).

- 1 Wybrać menu **Kalibracja korekcji** i nacisnąć **OK**.
- 2 Odczekać 15 sekund. Postępować zgodnie ze wskazanymi krokami, wybierając żądane opcje (**OK**: zatwierdzić pozyskane dane / **ESC**: odrzucić pozyskane dane).
- 3 Nacisnąć **OK** lub **ESC**, aby wrócić do strony SkyGuide.

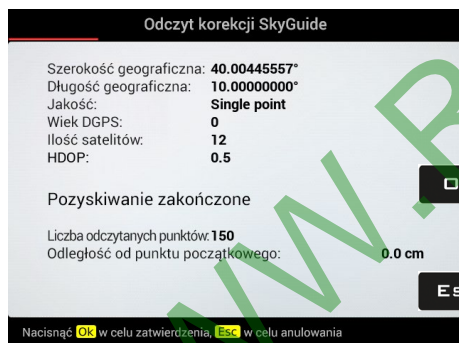


Fig. 368



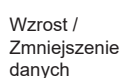
Kalibracja korekcji zostanie przerwana, jeśli maszyna nie jest nieruchoma (zatrzymana, zerowa prędkość), jeśli jakość sygnału GPS jest niedostateczna lub jeśli przebywa się zbyt daleko od skalibrowanego wcześniej punktu początkowego SkyGuide.



Procedura zakończona pomyślnie



Procedura przerwana, odrzucone dane kalibracji



11.13.3 Reset punktu początkowego

Pozwala na zresetowanie punktu początkowego SkyGuide tak, aby umożliwić kalibrację nowego punktu początkowego, tj. innego odniesienia na polu.

Menu **Reset punktu początkowego** jest włączone tylko, jeśli punkt początkowy jest już obecny.

- 1 Wybrać pozycję **Reset punktu początkowego** i nacisnąć **OK**.
- 2 Wybrać pożądaną opcję. (**OK**: skasować punkt początkowy / **ESC**: zachować punkt początkowy).

11.13.4 Pokazuje linię powrotu do punktu początkowego

Pozwala na włączenie/wyłączenie wyświetlania wskazania powrotu do punktu początkowego, tj. linii, która łączy maszynę z punktem początkowym SkyGuide (**Linia włączona**, **Linia wyłączona**).

Linia jazdy jest widoczna po upływie okresu wstępnego ostrzeżenia i znika, kiedy maszyna znajduje się w odległości mniejszej niż 10 m od punktu początkowego SkyGuide.

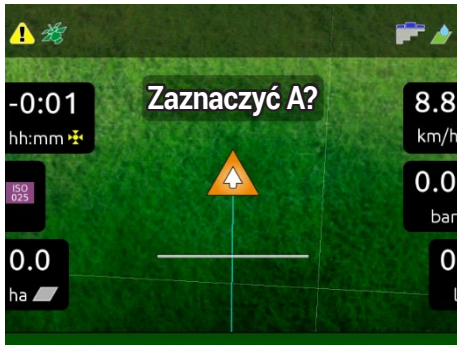


Fig. 369

11.13.5 Okres wstępnego ostrzeżenia

Kalibracja punktu początkowego SkyGuide jest ważna przez 60 minut.

Okres wstępnego ostrzeżenia wskazuje po upływie ilu minut od kalibracji punktu początkowego SkyGuide zaleca się wykonanie korekcy.

Po upływie okresu wstępnego ostrzeżenia na stronie cyklu pracy pojawi się komunikat **Czas SkyGuide bliski upłygnięciu**.



Zaleca się ustawić okres wstępnego ostrzeżenia poniżej czasu SkyGuide (1 godzina) tak, aby operator miał czas na powrót do punktu początkowego i powtórzenie kalibracji.

KONIEC 11.13 SkyGuide

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 **FB** Przesuw
(LW / PR)

F4 **F6** Przesuw
(GÓRA / DÓŁ)

Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

ESC Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej



Par.
1.4

12 PODŁĄCZENIE SELETRON

POSTĘPOWAĆ ZGODNIE I UWAGNIE Z INSTRUKCJAMI PODANYMI W NINIEJSZYM ROZDZIALE. BŁĘDY PODCZAS ROZPOZNAWANIA / WYMIANY SELETRON MOGĄ SPOWODOWAĆ WSTRZYMANIE FUNKCJONOWANIA SYSTEMU.

PRZED ROZPOCZĘCIEM PODŁĄCZANIA SPRAWDŹ CZY SŁYCHAĆ SYGNAŁY DŹWIĘKOWE Z MONITORA W KABINIE (OTWARTE DRZWI ITP.).

Stan systemu Seletron									
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
31	32	33	34	35	36	37	38	39	40

- Wejść do menu **Stan urządzenia > Stan systemu Seletron** na monitorze (par 11.12).
- Upewnić się czy **WSZYSTKIE SELETRON SĄ ROZŁĄCZONE**: na wyświetlaczu muszą być przedstawione wyłącznie za pomocą symboli , jak na Fig. 370.



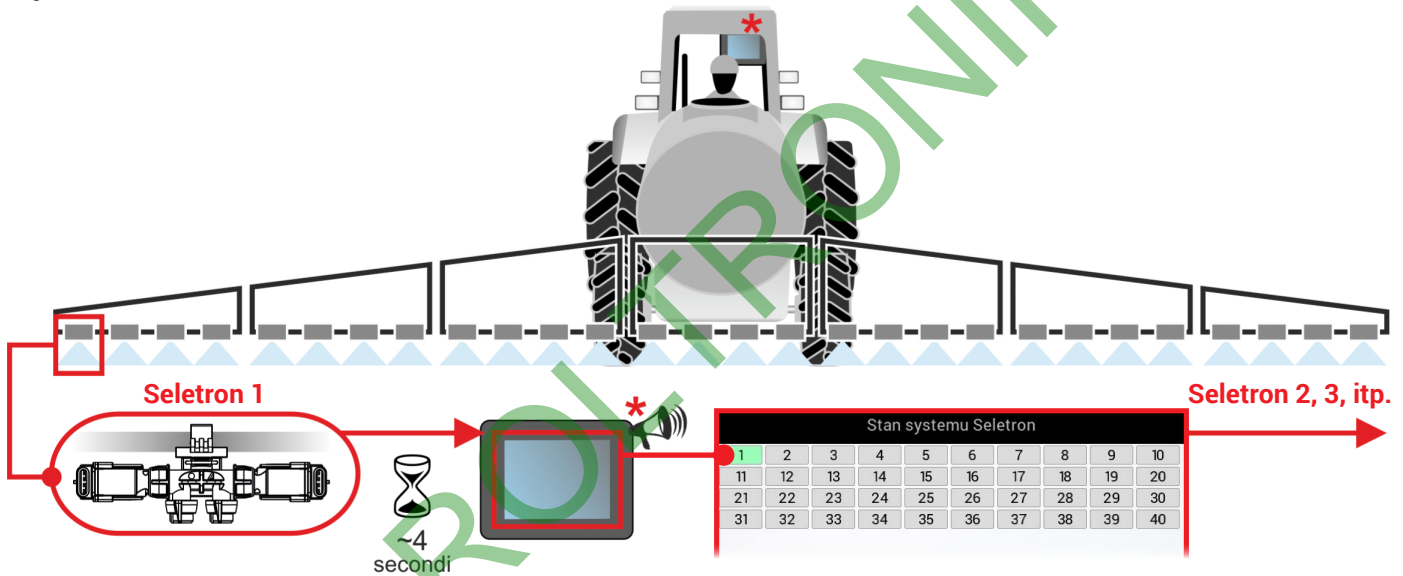
-  Seletron nie odpowiada.
-  Błąd zasilania w Seletron: napięcie zasilania poniżej dozwolonej granicy.
-  Prawidłowe działanie.

Fig. 370



PRZED PODŁĄCZENIEM KAŻDEGO SELETRON UPEWNIĆ SIĘ CZY TEN POPRZEDNI ZOSTAŁ ROZPOZNANY, czy włączył się sygnał dźwiękowy i wyświetlił odpowiedni zielony symbol.


W przypadku błędów w fazie rozpoznawania (wyświetlacz wyświetla symbol ) , należy usunąć wszystkie numery identyfikacyjne i powtórzyć procedurę od początku (par. 6.5.16, Usunięcie numerów identyfikacyjnych).

Fig. 371

- Podłączyć pierwszy Seletron.

Seletron nr. 1 jest tym pierwszym z lewej strony patrząc na belkę od tyłu (Fig. 371).

POCZĘKAĆ NA SYGNAŁ DŹWIĘKOWY, EMITOWANY PRZEZ MONITOR. POCZĘKAĆ AŻ MONITOR WYŚWIETLI ZIELONY SYMBOL, WSKAZUJĄCY PODŁĄCZONY SELETRON (FIG. 371).

- **DOPIERO TERAZ** można zainstalować kolejny Seletron.

UWAGA: SELETRON MUSZĄ BYĆ ZAINSTALOWANE W KOLEJNOŚCI OD LEWEJ DO PRAWĘJ STRONY (patrząc na belkę od tyłu).

- Powtórzyć operację podłączając kolejno wszystkie Seletron, od lewej do prawej strony aż do końca belki.
- Sekwencja podłączania w obecności specjalnych dysz:

Dysze dla „Buffer zone” (par. 7.4): rozpocząć od podłączenia Seletron dla „Buffer zone” umieszczonego na lewym krańcu belki, a następnie podłączyć wszystkie Seletron „normalne” w kolejności od lewej do prawej, po czym zakończyć podłączając Seletron dla „Buffer zone” umieszczony na prawym krańcu belki.

Dysze typu „Fence” (par. 7.4.1): rozpocząć od podłączenia wszystkich Seletron „normalnych” w kolejności od lewej do prawej, a następnie podłączyć Seletron typu „Fence” umieszczony na lewym krańcu belki, po czym zakończyć podłączając Seletron typu „Fence” umieszczony na prawym krańcu belki.

Stan systemu Seletron									
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
31	32	33	34	<	>	Dysze „Fence”.			

CIĄG DALSZY >>>

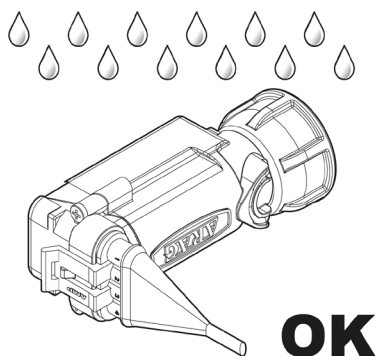
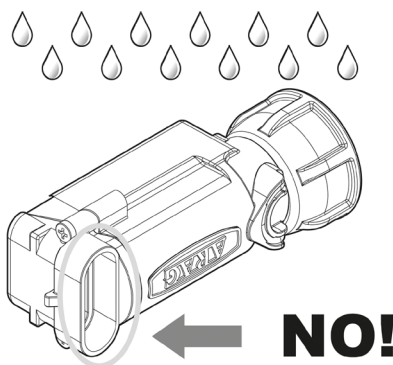


Fig. 372



Instrukcje montażu zaworów są załączone do produktów.
Po sprawdzeniu prawidłowego włożenia naciskać aż do zablokowania. Gdy kabel jest włożony do łącznika, Seleton jest hermetycznie szczelny.
Aby nie uszkodzić komponentów wewnętrznych, upewnić się czy w fazie używania lub mycia instalacji łączniki nie są odkryte lub źle włożone.

KOLEJNOŚĆ FAZ PODŁĄCZENIA DLA POJEDYNCZYCH I PODWÓJNYCH SELETRON

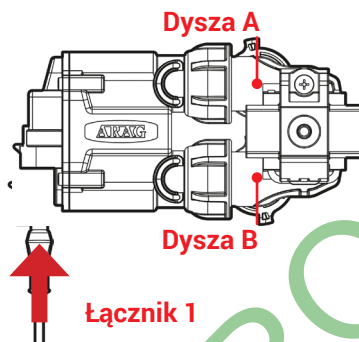


Fig. 373

Podłączyć w kolejności wszystkie Seleton, od lewej do prawej strony aż do końca belki.

KOLEJNOŚĆ FAZ PODŁĄCZENIA DLA POCZWÓRNYCH SELETRON

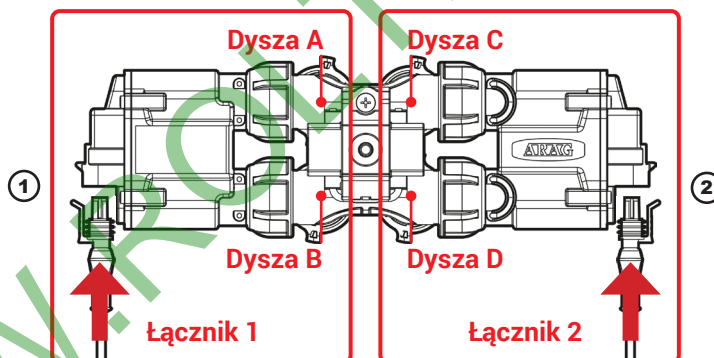


Fig. 374

- 1 Podłączyć kolejno **TYLKO SELETRON OPRAW DYSZ A i B**, od lewej do prawej strony aż do końca belki (łącznik 1 na Fig. 374).
- 2 Rozpocząć procedurę od początku: tym razem podłączyć **SELETRON OPRAWY DYSZ C i D**, od lewej do prawej strony aż do końca belki (łącznik 2).

WYMIANA SELETRON

12.1 Operacje wstępne

⚠ W CELU UNIKNIĘCIA WYPADKÓW, OPRÓŻNIĆ CYSTERNĘ I UPEWNIAJĄC SIĘ CZY W CAŁEJ INSTALACJI NIE ZNAJDUJĄ SIĘ SUBSTANCJE CHEMICZNE.

WAŻNE: Aktywować elementy sterownicze zaworu głównego i sekcji (pozycja ON).
 Uaktywnić wszystkie dysze i wyłączyć funkcje automatyczne par. „9 Funkcje automatyczne” na stronie 73.

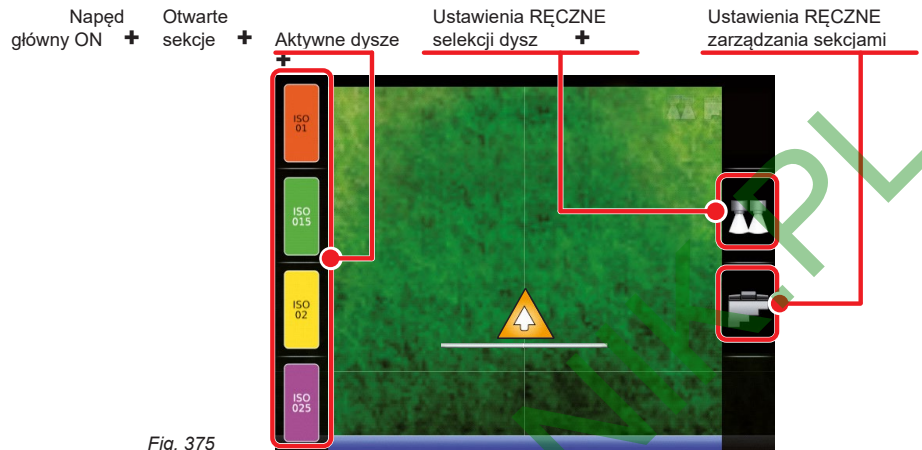


Fig. 375

12.2 Wymiana Seletron

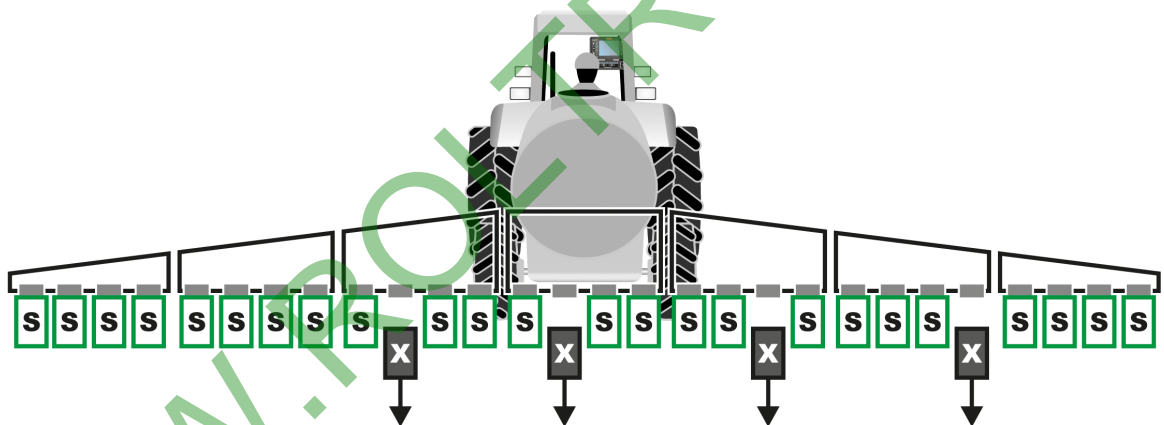
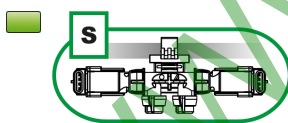
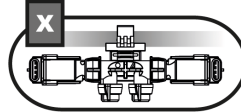


Fig. 376



Seletron rozpoznany prawidłowo



Seletron NIE rozpoznany prawidłowo

- ODŁĄCZYĆ TYLKO SELETRON NIE ROZPOZNANE PRAWIDŁOWO (X Fig. 376).

CIĄG DALSZY >>>

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 F8 Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej

Podłączyć nowe Seletron: * Fig. 377, W KOLEJNOŚCI OD LEWEJ DO PRAWEJ STRONY (patrzac na belkę od tyłu).

PO PODŁĄCZENIU SELETRON, POCZekać OKOŁO 4 SEKUND, MONITOR WŁĄCZA SYGNAŁ DŹWIĘKOWY I WYŚWIETLA ZIELONY SYMBOL WSKAZUJĄCY PODŁĄCZONY SELETRON.

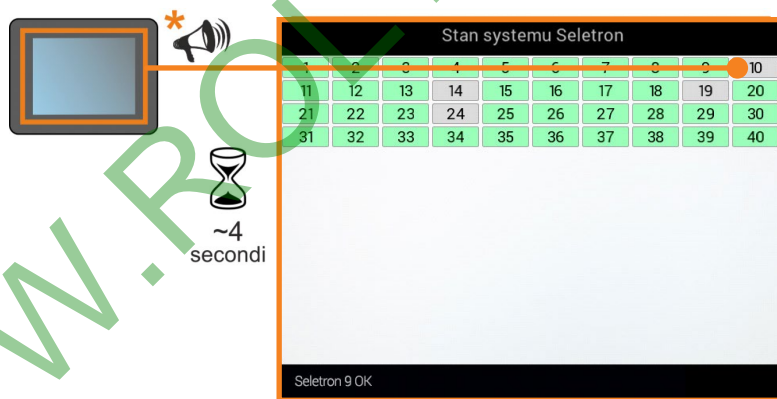
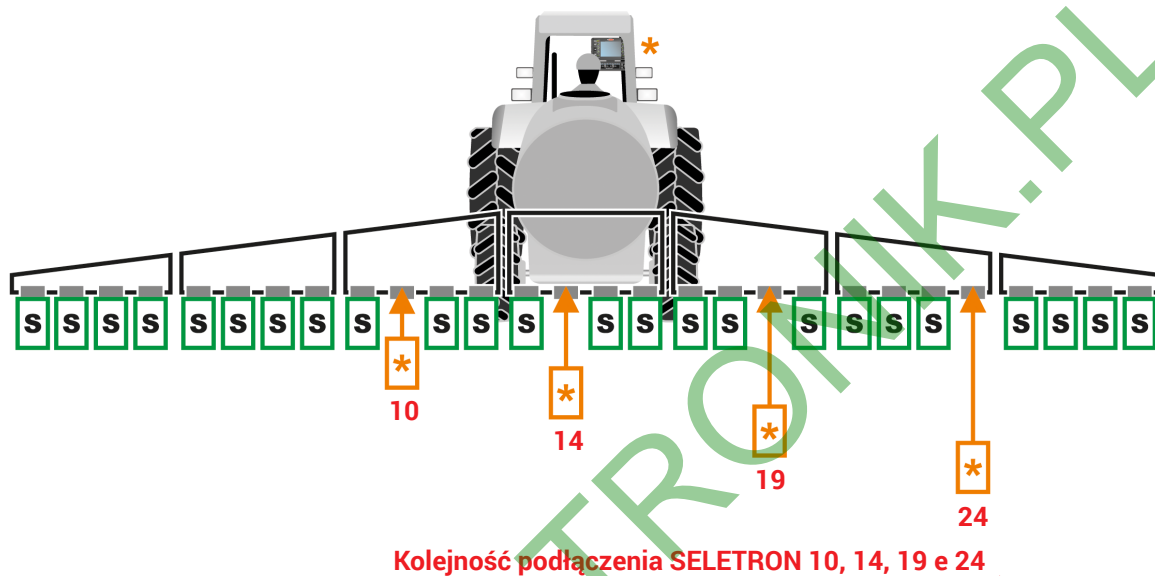
• DOPIERO TERAZ można zainstalować kolejny Seletron.

Podczas wkręcania Seletron do odpowiednich opraw dysz, posłużyć się kluczem dynamometrycznym z momentem dokręcania równym 4.5 Nm / 40 Inch/lbs.

W przeciwnym razie, jeżeli nie posiadacie klucza dynamometrycznego, dokręcić Seletron posługując się rękoma i następnie sprawdzić czy nie przeciekają.

ARAG NIE ODPOWIADA ZA SZKODY LUB BŁĘDY FUNKCJONOWANIA SPOWODOWANE PRZEZ ZASTOSOWANIE OPRZYRZĄDOWANIA INNEGO OD TEGO PODANEGO WYŻEJ.

Fig. 377



CIĄG DALSZY „Obsługa” na stronie 61 >>>

F1 Wprowadza
wybrany
znak

F2 Kasuje
wybrany
znak

F7 FB Przesuw
(LW / PR)

F4 F6 Przesuw
(GÓRA / DÓŁ)

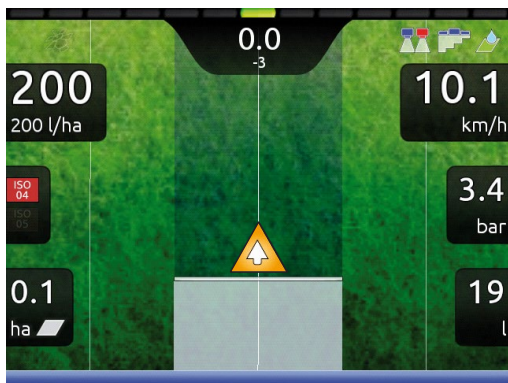
Wzrost /
Zmniejszenie
danych

OK Zatwierdź
dostęp lub
zmianę danej

Esc Wychodzi z
funkcji lub ze
zmiany danej

Par.
1.4

13 FUNKCJE ROBOCZE



Aby wejść do funkcji pracy rozpoczynając zabieg (**Nowa praca**, **Ładuj pracę**, **Kontynuuj ostatnią pracę**, rozdz. 10 Menu „Home”); na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**. Gdy lista będzie aktywna (Fig. 378), wciśnięcie każdego przycisku uaktywni funkcję wyświetloną obok.

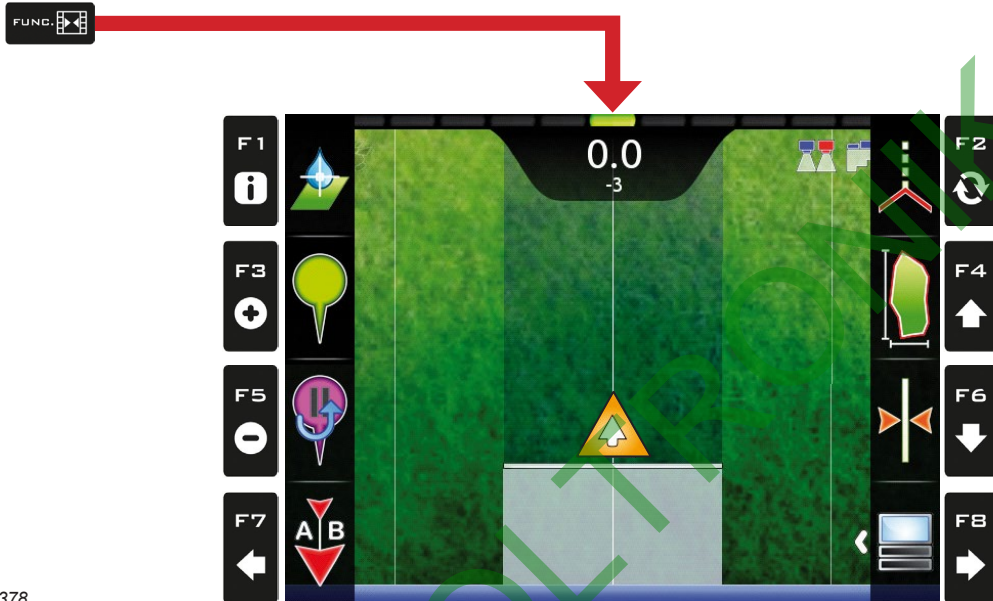


Fig. 378

Tabela reasumuje wszystkie możliwe funkcje pracy i odpowiedni klawisz funkcyjny (funkcje niedostępne są wyświetlone w szarym kolorze).

Par.	Icon	F1-F8	Function Description
13.1		F1	Dozowanie Modyfikacja dozowania
13.3		F3	Zaznacz punkty Grupuje oznakowanie większej ilości punktów:
		F1	Przerwa Zapamiętanie punktu przerwania cyklu pracy
		F5	Powrót do przerwy Wskazówki dotyczące jazdy w celu powrotu do punktu przerwania cyklu pracy.
13.7		F7	Nowy AB Utworzenie nowej ścieżki AB

Par.	Icon	F1-F8	Function Description
13.2		F2	Tryb jazdy Wybór trybu jazdy
13.4		F4	Strefa Obliczanie strefy pola
13.6		F6	Wyrównaj Wyrównanie na najbliższym rzędzie
		F8	Wyświetlacz Opcje wyświetlania. Grupuje kilka funkcji:
13.8		F2	Aspekt ciągnika
		F4	Aspekt zabiegu
		F6	Wyśw. dzienne / nocne
		F8	Visual. Wyśw. 2D / 3D

F1 Wprowadza wybrany znak	F2 Kasuje wybrany znak	F7 F8 Przesuw (LW / PR)	F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)	Wzrost / Zmniejszenie danych	OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej	ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej	Par. 1.4
---------------------------	------------------------	-------------------------	----------------------------	------------------------------	--------------------------------------	--	----------

13.1 F 1 Dozowanie

Modyfikacja dozowania.



- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **F 1** w celu wykonania funkcji.
- 3 Zmienić wartość dozowania do zabiegu (Fig. 380).
- 4 Zatwierdzić daną.

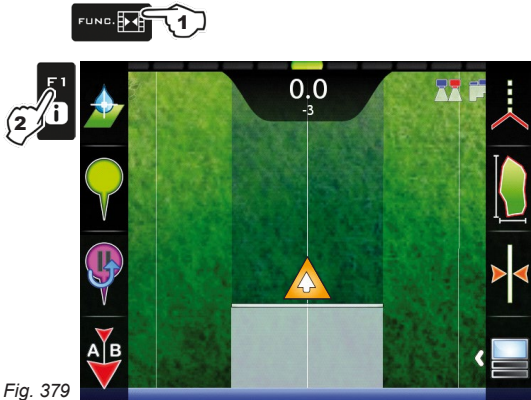


Fig. 379



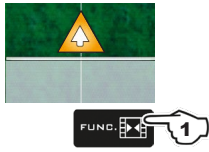
Fig. 380

WWW.ROLTRONIK.PL



13.2 F2 Tryb jazdy

Wybór trybu jazdy.



- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **F2** w celu wykonania funkcji.
- 3 Wybrać tryb jazdy (Fig. 382): nacisnąć **F4** i **F6** w celu przemieszczania się między dostępnymi pozycjami.
(**A** - Tryb prostoliniowy, **B** - Tryb krzywoliniowy, **C** - Tryb osi przegubu lub **D** - Tryb swobodnej jazdy)
- 4 Zatwierdzić wybór.

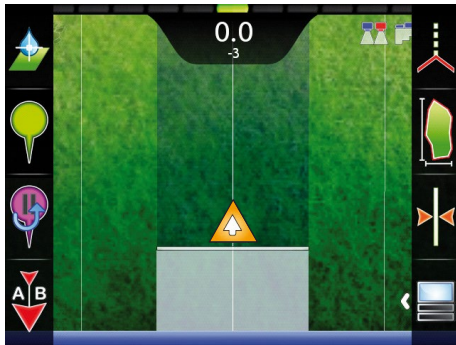


Fig. 381

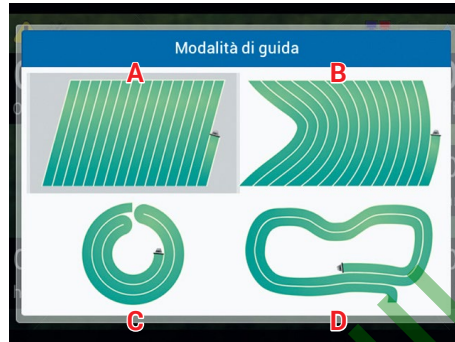


Fig. 382

A - TRYB PROSTOLINIOWY

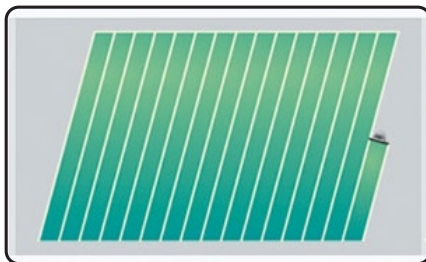


Fig. 383

Ścieżki na wyświetlaczu, które służą jako odniesienie jazdy są dokładnie prostoliniowe lub równoległe do linii odniesienia, która przechodzi przez zaznaczone punkty **A** i **B**. Podczas tworzenia ścieżki odniesienia, ewentualne krzywe wykonane na trasie między **A** i **B** zostaną zignorowane.

B - TRYB KRZYWOLINIOWY



Fig. 384

Ścieżki na wyświetlaczu, które służą jako odniesienie jazdy przewidują ścieżki nieprostoliniowe bez zbyt wąskich krzywych (Fig. 385). Wykonany przejazd na trasie pomiędzy **A** i **B** zostanie zapisany i monitor utworzy równoodległe ścieżki.

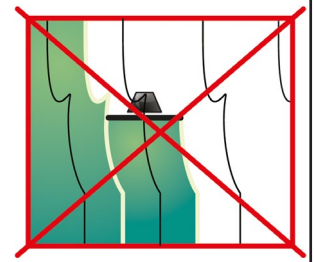


Fig. 385

C - TRYB OSI PRZEGUBU

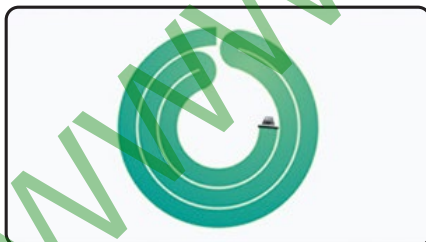


Fig. 386

Specjalny tryb do wykonania zabiegu na polu z mobilnymi osiami przegubu. Wykonany przejazd okrężny na trasie pomiędzy **A** i **B** zostanie zapisany i monitor utworzy równoodległe i współśrodkowe ścieżki.

D - TRYB SWOBODNEJ JAZDY

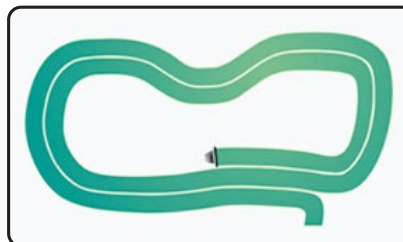


Fig. 387

Nie ma odniesień do jazdy na display. Operator będzie swobodnie kierował i będzie mógł sprawdzić na displayu całociowy oprysk strefy w rzeczywistym czasie.

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 **F8** Przesuw (LW / PR)

F4 **F6** Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej

13.3
F3 Zaznaczenie punktów

Grupuje opcje dostępne dla zaznaczenia punktów orientacyjnych.



- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **F3**. Wyświetli się spis opcji do zaznaczenia punktów (Fig. 388). Naciśnięcie każdego klawisza uaktywni funkcję obok.




Fig. 388

13.3.1
F1 Przerwa

Zapamiętanie punktu przerwania cyklu pracy, który będzie oznaczony znakiem  na displayu.



- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **F3** w celu wyświetlenia opcji.
- 3 Nacisnąć **F1** w momencie, gdy znajdziesz się w pozycji do zapamiętania (**A** na Fig. 389): Symbol  zostanie umieszczony dokładnie w tym punkcie.

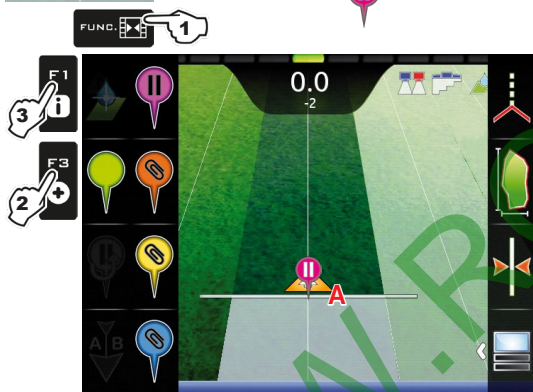



Fig. 389

 Monitor może zapisać TYLKO JEDEN PUNKT przerwania: za każdym razem, gdy zapisujesz jeden punkt, ten poprzedni będzie usunięty.

13.3.2
F3/F5/F7 Zaznacz ogólny punkt

Zapamiętanie ogólnych punktów orientacyjnych   .

 Punkty orientacyjne ogólne mogą zostać zapamiętane za pomocą niniejszej procedury lub przez widok ogólny pola (par. 11.8). Może być zaznaczonych więcej punktów.



- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **F3** w celu wyświetlenia opcji.
- 3 Nacisnąć ponownie **F3** (alternatywnie **F5** lub **F7**) w celu zapamiętania danego punktu (**B** na Fig. 391): Symbol odpowiadający wciśniętemu klawiszowi zostanie umieszczony dokładnie w tym punkcie:


F3 dla punktu  ; **F5** per dla punktu  ; **F7** dla punktu .



Fig. 390

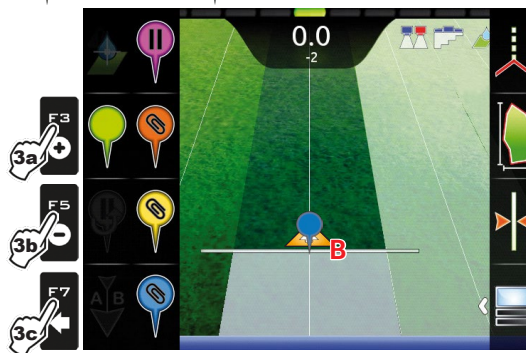


Fig. 391



13.4 F4 Strefa

Uaktywnia procedurę do obliczenia strefy pola przejeżdżając po jego obrzeżu.

- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **F4** w celu uruchomienia procedury obliczenia strefy (lista funkcji znika). Wyświetli się komunikat **Wybór zewnętrznej strony pola**, aby ustawić stronę maszyny do użycia jako odniesienie w celu określenia zewnętrznego obrzeża pola.
- 3 Nacisnąć **F3 (Lewy)** lub **F4 (Prawy)**: na wyświetlaczu pojawi się biała linia, która kreśli obrzeże w miarę przesuwania się ciągnika (Fig. 392).
- 4 Przejechać przez obwód pola lub strefę, którą chcesz obliczyć. Gdy zbliżasz się do punktu początkowego obliczania, naciśnij ponownie klawisz **FUNC.**
- 5 Nacisnąć **F6** w celu zakończenia procedury obliczenia strefy (Fig. 394). Komputer połączy punkty początku i końca i obliczy wewnętrzną strefę.



Fig. 392



Fig. 393

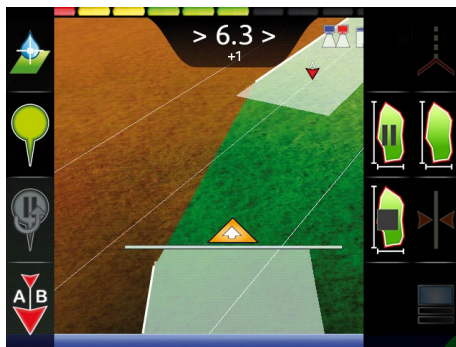


Fig. 394

Zewnętrzne obrzeże pola (biała linia) śledzi trasę otwartego i najbardziej wysuniętego na zewnątrz zaworu sekcyjnego. Gdy wszystkie zawory sekcyjne są zamknięte, obrzeże pola zaczyna się od środka belki.

BRZEG POLA PO LEWEJ STRONIE

BRZEG POLA PO PRAWEJ STRONIE

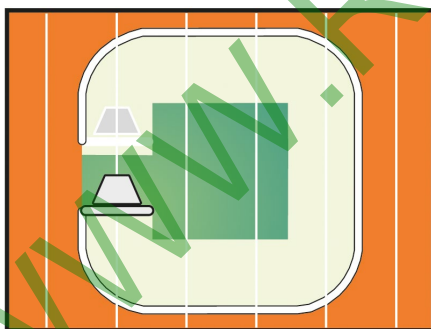


Fig. 395

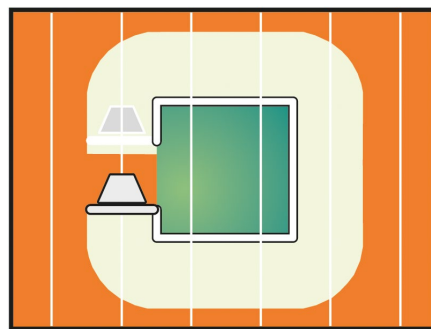


Fig. 396

• Funkcja paazy przy obliczaniu strefy

Można użyć tej funkcji, kiedy trzeba wykonać odchylenia lub przemieszczenie podczas, gdy jest w toku znakowanie obwodu, a nie chcesz, aby się w nim zawierały (na przykład w odniesieniu do przeszkody lub końca pola).

- Nacisnąć klawisz **FUNC.**, a następnie **F4**: brzeg pola nie będzie już rysowany (Fig. 397);
- Nacisnąć ponownie **FUNC.**, a następnie **F4** aby wznowić znakowanie obwodu (Fig. 399);
- Kontynuować procedurę jak opisano powyżej (punkt 4).

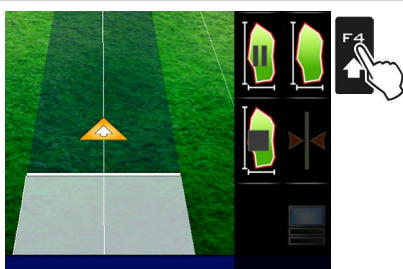


Fig. 397



PRZEMIESZCZENIE

Fig. 398

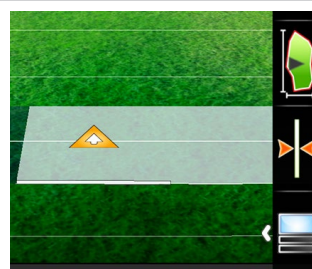


Fig. 399



Fig. 400



13.5 F5 Powrót do przerwy

Wskazówki dotyczące jazdy w celu powrotu do punktu przerwania cyklu pracy, zapamiętanego poprzednio za pomocą funkcji "F1 Przerwa" (par. 13.3.1).



1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC**.

2 Nacisnąć **F5** w celu uzyskania informacji odnośnie jazdy i uaktywnić procedurę powrotu do punktu .
Linia koloru fukcji **B** na Fig. 401 (która łączy pozycję pojazdu z punktem przerwania) pokazuje kierunek do śledzenia w celu zbliżenia się do zaznaczonego punktu **A**. Na wyświetlaczu wyświetla się w kolorze fukcji odległość między Waszą pozycją a samym punktem (**C** na Fig. 401).

3 Kontynuować jazdę i sprawdzić czy odległość zmniejsza się: oznacza to że się zbliżasz do punktu.

Gdy znajdziesz się w pobliżu zwrócić uwagę na punkt zapamiętany na displayu.

4 Po osiągnięciu pozycji, wartości odległości staje się „zero” (Fig. 402): nacisnąć **OK** lub **ESC** w celu wyjścia z procedury.

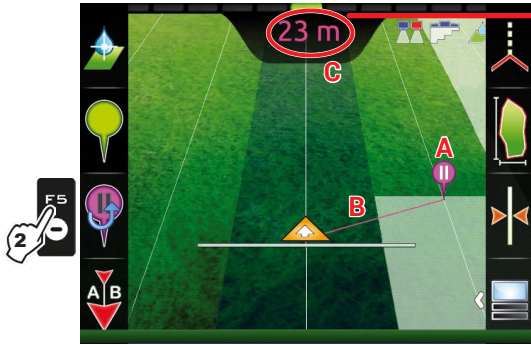


Fig. 401

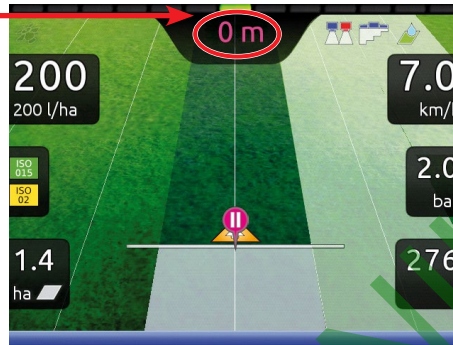


Fig. 402



OK monitor pobiera informacje odnośnie jazdy dla zabiegu i symbol zostaje usunięty.

ESC monitor pobiera informacje odnośnie jazdy dla zabiegu, ale symbol pozostaje w pamięci.

WWW.ROLTROL.PL

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 **FB** Przesuw (LW / PR)

F4 **F6** Przesuw (GÓRA / DÓŁ) | Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



Par. 1.4



13.6 F6 Wyrównaj

Przełącz najbliższą ścieżkę odniesienia, wyrównując ją do pozycji, w której znajduje się maszyna. Ta funkcja jest użyteczna w przypadku, w którym musisz wyrównać swoją pozycję, utrzymując ten sam kierunek (wyrównanie na uprawach rzędowych typu kukurydza, trzcina cukrowa).



1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**

2 Nacisnąć **F6** w celu wyrównania swojej pozycji do tej aktualnej.

Najbliższa ścieżka odniesienia (**A** na Fig. 403) przesuwa się i wyrównuje na środek ciągnika: wszystkie inne ścieżki odniesienia przesuwać się w następnym. Z powodu wyrównania, wartość odchylenia **>2.0>** (**B**) staje się **0.0**.



Fig. 403



Fig. 404



Po użyciu tej funkcji nie jest możliwe odzyskanie ścieżki odniesienia startu.

WWW.ROLTRONIK.PL

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 **F8** Przesuw (LW / PR)

F4 **F6** Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



Par. 1.4



13.7 F7 Nowy AB

Zapisuje dwa punkty A i B w polu, dzięki którym monitor tworzy linię służącą jako ścieżka odniesienia (TO, Fig. 407) dla wykonywanego zabiegu.

- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC**.
- 2 Przejedź odcinek, który chcesz użyć jako odniesienia dla zabiegu.
- 3 Nacisnąć **F7** w celu wykonania funkcji: wyświetli się żądanie **Zaznaczyć A?** (Fig. 405).
- 4 Nacisnąć **OK**. Display pokaże komunikat **Jechać!** (Fig. 406).
- 5 Nacisnąć **OK**. Display pokaże żądanie **Zaznaczyć B?** Nacisnąć **OK**.
- 6 Kontynuować jazdę; po przejechaniu minimalnej odległości (30 m / 95,5 ft), pojawi się żądanie **Zaznaczyć B?** Nacisnąć **OK**. Na wyświetlaczu pojawi się ścieżka odniesienia **TO** i wszystkie ścieżki do wykonania podczas zabiegu (Fig. 407).

Zalecamy wykonanie oznakowania A i B na końcówkach prostoliniowego jak najdłuższego odcinka i gdy pojazd jest w ruchu: im dłuższy odcinek będzie oznakowany przez punkty A i B, tym mniejszy będzie błąd spowodowany odchyleniem podczas jazdy.

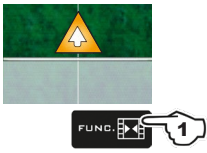


Fig. 405



Fig. 406

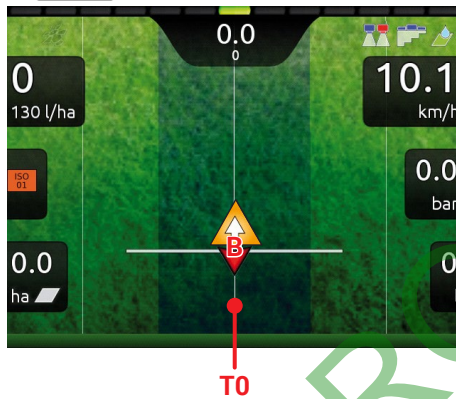


Fig. 407

Używając niniejszej funkcji monitor usunie poprzednią ścieżkę odniesienia **TO** (jeżeli występuje) i zażąda zapamiętania dwóch **NOWYCH** punktów **A** i **B** w polu, które tworzą **NOWĄ** ścieżkę odniesienia.

UWAGA:

Punkty **A** i **B** mogą być wytyczone tylko z pojazdem w ruchu.
NIE jest możliwe odzyskanie poprzedniej ścieżki **TO**.

F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 **FB** Przesuw (LW / PR)

F4 **F6** Przesuw (GÓRA / DÓŁ) | Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

Esc Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej



Par. 1.4

13.8 F8 Wyświetlacz

Zmienia typ wyświetlania na displayu. Grupuje kilka opcji.



- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **F8**. Wyświetli się spis opcji, które dotyczą wizualizacji na wyświetlaczu (Fig. 408). Naciśnięcie każdego klawisza uaktywni funkcję obok:
 - F2 zmienia wygląd ciągnika (par. 13.8.1);
 - F4 zmienia wygląd zabiegu (par. 13.8.2);
 - F6 zmienia wyświetlanie dzień/nocne (par. 13.8.3);
 - F8 zmienia wyświetlanie 2D/3D (par. 13.8.4);

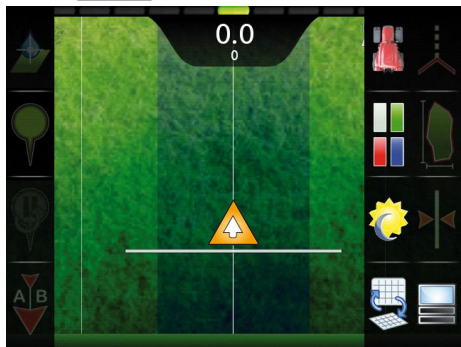


Fig. 408



Fig. 409

13.8.1 F2 Aspekt ciągnika



- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **F8** w celu wyświetlenia opcji.
- 3 Nacisnąć **F2** w kolejności w celu przeglądu obrazów ciągnika.

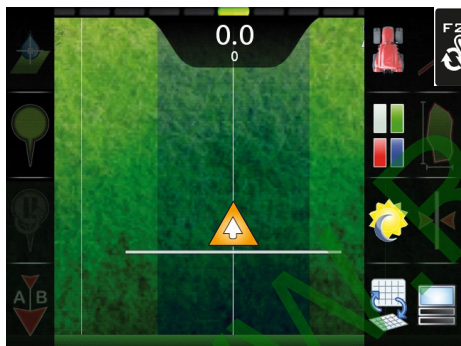


Fig. 410

ZADANIE CIĄGNIKA 1 (DEFAULT)



ZADANIE 2



ZADANIE 3



ZADANIE 4



ZADANIE 5



F1 Wprowadza wybrany znak

F2 Kasuje wybrany znak

F7 F8 Przesuw (LW / PR)

F4 F6 Przesuw (GÓRA / DÓŁ)

Wzrost / Zmniejszenie danych

OK Zatwierdź dostęp lub zmianę danej

ESC Wychodzi z funkcji lub ze zmiany danej

Par. 1.4

13.8.2 F4 Wygląd zabiegu

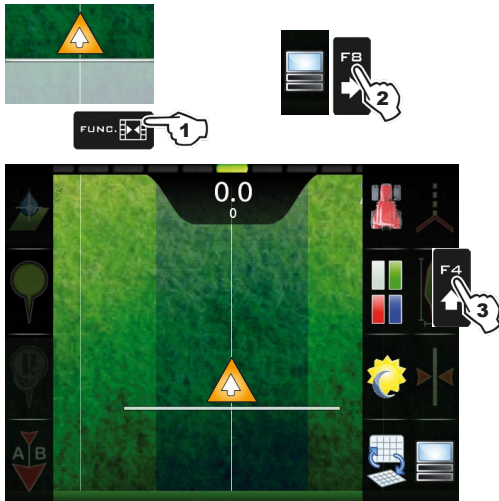


Fig. 411

- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **FB** w celu wyświetlenia opcji.
- 3 Nacisnąć **F4** w kolejności w celu przeglądu kombinacji koloru zabiegu.

ZADANIE ZABIEGU 1 (DEFAULT)



ZADANIE 2



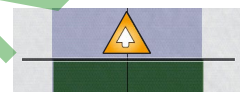
ZADANIE 3



ZADANIE 4



ZADANIE 5



13.8.3 F6 Wizualizacja dzienna/nocna

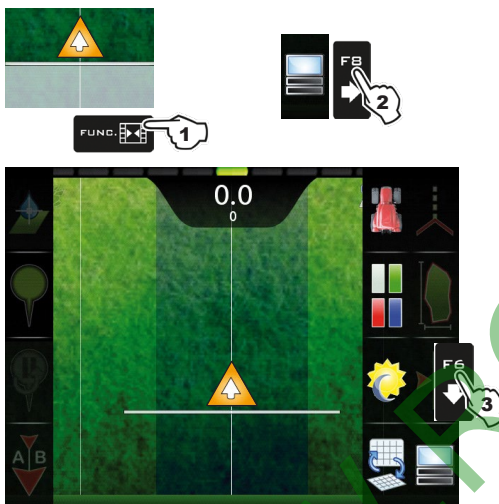


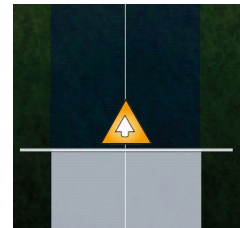
Fig. 412

- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **FB** w celu wyświetlenia opcji.
- 3 Nacisnąć **F6** w kolejności, w celu przejścia z wizualizacji dziennej do nocnej i odwrotnie.

WIZUALIZACJA DZIENNA (DEFAULT)



WIZUALIZACJA NOCNA



13.8.4 F8 Wizualizacja 2D/3D

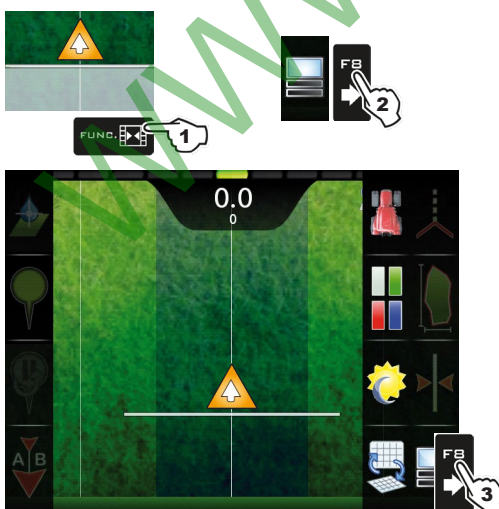
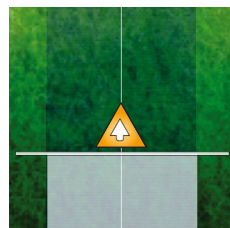


Fig. 413

- 1 Na stronie jazdy nacisnąć klawisz **FUNC.**
- 2 Nacisnąć **FB** w celu wyświetlenia opcji.
- 3 Nacisnąć **F8** w kolejności, w celu przejścia od wizualizacji 2D do 3D i odwrotnie.

WIZUALIZACJA 2D (DEFAULT)



WIZUALIZACJA 3D



WWW.ROLTRONIK.PL

Używać tylko i wyłącznie oryginalnych przyrządów i części zamiennych ARAG, w celu utrzymania wraz z upływem czasu warunków bezpieczeństwa przewidzianych przez producenta. Zawsze patrz adres internetowy www.aragnet.com

WWW.ROLTRONIK.PL

D20348_PL-m04 06/2021



42048 RUBIERA (Reggio Emilia) - ITALY
Via Palladio, 5/A

Tel. +39 0522 622011
Fax +39 0522 628944

<http://www.aragnet.com>
info@aragnet.com